

UNIVERSIDADE FEDERAL DE SANTA MARIA
CENTRO DE CIÊNCIAS NATURAIS E EXATAS
PROGRAMA DE PÓS-GRADUAÇÃO EM MATEMÁTICA

**RESOLUBILIDADE GLOBAL DE
OPERADORES LINEARES COM
COEFICIENTES CONSTANTES**

DISSERTAÇÃO DE MESTRADO

Hekatelyne Prestes Carpes

**Santa Maria, RS, Brasil
2013**

**RESOLUBILIDADE GLOBAL DE OPERADORES LINEARES
COM COEFICIENTES CONSTANTES**

Hekatelyne Prestes Carpes

Dissertação apresentada ao Curso de Mestrado do Programa de Pós-Graduação em Matemática, Área de Matemática Pura, da Universidade Federal de Santa Maria (UFSM, RS), como requisito parcial para obtenção do grau de **Mestre em Matemática.**

Orientador: Prof. Dr. Mauricio Fronza da Silva

**Santa Maria, RS, Brasil
2013**

**Universidade Federal de Santa Maria
Centro de Ciências Naturais e Exatas
Programa de Pós-Graduação em Matemática**

A Comissão Examinadora, abaixo assinada,
aprova a Dissertação de Mestrado

**RESOLUBILIDADE GLOBAL DE OPERADORES LINEARES
COM COEFICIENTES CONSTANTES**

elaborada por
Hekatelyne Prestes Carpes

como requisito parcial para obtenção do grau de
Mestre em Matemática

COMISSÃO EXAMINADORA:

**Mauricio Fronza da Silva, Dr.
(Orientador)**

José Afonso Barrionuevo, Dr. (UFRGS)

Táisa Junges Miotto, Dr. (UFSM)

Santa Maria, RS, Brasil

Agradecimentos

Agradeço aos meus pais, por sempre terem cuidado de mim e me educado. Aos meus queridos avós, Adão e Nilza, que sempre acreditaram em mim, me incentivaram e ajudaram. Aos meus irmãos Icaro e Rotchyelly, que sempre estiveram presentes e sem os quais, a vida não teria a menor graça. Ao meu querido namorado e amigo Igor Melnik, pela companhia, incentivo, companheirismo, compreensão e amor incondicional ao longo de todos esses anos.

Agradeço ao meu orientador, professor Mauricio, pelo incentivo e confiança. Muito obrigada por ter contribuído significativamente em minha formação e pela forma como conduziu este trabalho, sempre com muita atenção e respeito.

Agradeço aos professores do Departamento de Matemática, por todas as lições. E também à Andréia que sempre foi muito prestativa e atenciosa.

À todos os meus colegas do PPG-MAT, pelo exemplo de companheirismo, solidariedade e alegria. E à querida Larissa, pelas dicas.

À CAPES pelo apoio financeiro.

E finalmente, agradeço à UFSM, por ter me proporcionado ensino público e de qualidade.

And there's a change that, even
with regret, cannot be undone.

Trecho da música A great day
for freedom - Pink Floyd.

RESUMO

Dissertação de Mestrado
Programa de Pós-Graduação em Matemática
Universidade Federal de Santa Maria

RESOLUBILIDADE GLOBAL DE OPERADORES LINEARES COM COEFICIENTES CONSTANTES

AUTORA: HEKATELYNE PRESTES CARPES

ORIENTADOR: MAURICIO FRONZA DA SILVA

Data e Local da Defesa: Santa Maria, 13 de junho de 2013.

Nessa dissertação apresentamos uma demonstração do Teorema de Bernard Malgrange, que estabelece condição necessária e suficiente para que um operador linear com coeficientes constantes seja globalmente resolúvel.

Palavras-chave: Equações Diferenciais Parciais. Equações Diferenciais Parciais Lineares. Resolubilidade Global. P -convexidade.

ABSTRACT

Dissertation
Graduate Program in Mathematics
Federal University of Santa Maria

GLOBAL SOLVABILITY OF LINEAR OPERATORS WITH CONSTANT COEFFICIENTS

AUTHOR: HEKATELYNE PRESTES CARPES

ADVISOR: MAURICIO FRONZA DA SILVA

Date and Location of Defense: Santa Maria, June 13, 2013.

In this dissertation we present a proof of a Bernard Malgrange theorem, which establishes a necessary and sufficient condition for the global solvability of a linear operator with constant coefficients.

Keywords: Partial Differential Equations. Linear Partial Differential Equations. Global Solvability. P -convexity.

Lista de símbolos

Ω	(aberto de \mathbb{R}^n)
\bar{F}	(fecho de F)
F^0	(interior de F)
$K \subset\subset X$	(K subconjunto compacto de X)
K^c	(complementar de K)
S	(suporte)
$K \prec f$	(pg.3)
$f \prec V$	(pg.3)
$\phi^{[\epsilon]}$	(pg.14)
p	(pg.16)
p_K	(pg.17)
$p_{K,m}$	(pg.17)
$B_p(a, r)$	(bola aberta com relação à seminorma p)
$B_p[a, r]$	(bola fechada com relação à seminorma p)
EVT	(espaço vetorial topológico)
ELC	(espaço localmente convexo)
E'	(dual de E)
q_x	(seminorma em E')
$SS(u)$	(suporte singular)
P	(operador diferencial linear)
tP	(operador diferencial linear transposto)
p_m	(símbolo principal)
\hat{f}	(transformada de Fourier)
$C_c(X)$	(pg.3)

$L(\mu)$	(pg.7)
$C_c^m(\Omega)$	(pg.14)
$C^m(\Omega)$	(pg.14)
$C_c^\infty(\Omega)$	(pg.15)
$L_{loc}^p(\Omega)$	(pg.14)
$L^\infty(\Omega)$	(pg.14)
$C(\Omega)$	(pg.14)
$\mathcal{D}'(\Omega)$	(pg.42)
$\mathcal{E}'(\Omega)$	(pg.46)
\mathcal{S}	(pg.57)
\mathcal{S}'	(pg.67)

Sumário

1	Resultados Preliminares	1
1.1	Alguns resultados sobre topologia	1
1.2	Resultados de Medida e Integração	5
1.3	Multi-índice	13
1.4	Funções teste e regularização	15
2	Espaços Vetoriais Topológicos	17
2.1	Seminormas	17
2.2	Noções Básicas sobre EVT's e ELC's	21
2.3	Aplicações lineares contínuas	25
2.4	Metrização de ELC	27
2.5	Resultados sobre a topologia de $C^\infty(\Omega)$	29
2.6	Topologia de $C_c^\infty(\Omega)$	32
2.7	Topologia fraca no dual de um EVT	39
3	Distribuições	44
3.1	Distribuições	44
3.2	Operações com distribuições	45
3.3	Distribuições com suporte compacto	48
3.4	Convolução de distribuições	52
4	Transformada de Fourier	59
4.1	A Transformada de Fourier em \mathcal{S}	59
4.2	A Transformada de Fourier em \mathcal{S}'	70
5	Resolubilidade Global de Operadores Lineares com Coeficientes Constantes	78
5.1	Introdução	78
5.2	Definições e Preliminares	79
5.3	Exemplos de P -convexidade para suportes	82
5.4	Resultados preliminares	87
5.5	Demonstração do Teorema 5.1.1	89

Introdução

A teoria das distribuições foi estabelecida por Laurent Schwartz por volta de 1950 e mostra-se extremamente útil para o estudo de $EDP's$. Um dos primeiros grandes avanços provocados pelas distribuições no estudo de $EDP's$ lineares foi o estabelecimento de que todo operador linear de coeficientes constantes, não identicamente nulo, tem uma solução fundamental. Esse resultado foi demonstrado de forma independente por Leon Ehrenpreis (1954) e Bernard Malgrange (1955).

Como consequência, Malgrange estabelece, no mesmo artigo, um interessante resultado sobre a resolução da equação $Pu = f$ na classe das funções infinitamente diferenciáveis. O resultado introduz (embora sem esse nome) a noção de P -convexidade para suportes. O objetivo desse trabalho é obter o conhecimento matemático necessário para compreender o enunciado e a demonstração desse resultado devido a Malgrange o qual caracteriza a resolubilidade global através da P -convexidade. Mais precisamente, vamos demonstrar o seguinte resultado:

Teorema 0.0.1. (Malgrange) *Seja P um operador linear de coeficientes constantes e Ω um aberto de \mathbb{R}^n . Então as seguintes condições são equivalentes*

- (i) $P(C^\infty(\Omega)) = C^\infty(\Omega)$;
- (ii) Ω é P -convexo para suportes.

Para isso, foi desenvolvido um estudo preliminar envolvendo Medida e Integração, Topologia Geral, Espaços Vetoriais Topológicos, Distribuições, Transformada de Fourier e Soluções Fundamentais de operadores lineares com coeficientes constantes.

Esse texto foi estruturado da seguinte forma: no capítulo 1, enunciamos resultados sobre Topologia Geral e Medida e Integração que serão úteis para o embasamento dos capítulos subsequentes. O capítulo 2, por sua vez, trata dos Espaços Vetoriais Topológicos. Os resultados sobre Distribuições, pertinentes à esse trabalho, estão dispostos no capítulo 3. A Transformada de Fourier é apresentada no capítulo 4. Por fim, o capítulo 5 apresenta uma demonstração e exemplos do Teorema de Malgrange.

Capítulo 1

Resultados Preliminares

Para o desenvolvimento desta dissertação foi necessário um estudo preliminar sobre diversos tópicos. Sendo assim, estarão dispostos nesse capítulo, os principais tópicos que foram estudados sobre Topologia Geral e Teoria da Medida. Na seção sobre Topologia Geral, listamos os conceitos básicos da área, além de resultados como o Lema de Urysohn. A seção sobre Medida e Integração apresenta resultados como: o Teorema da Convergência Monótona, o Teorema da Convergência Dominada. Finalizamos o capítulo com resultados sobre regularização de funções.

1.1 Alguns resultados sobre topologia

Para maiores detalhes sobre os resultados enunciados nessa seção, consulte [13].

Definição 1.1.1. *Uma topologia em um conjunto X é uma coleção τ de subconjuntos de X com as seguintes propriedades:*

- (i) $\emptyset \in \tau$ e $X \in \tau$;
- (ii) *A união de uma quantidade qualquer de elementos de τ , pertence a τ ;*
- (iii) *A intersecção de uma quantidade finita de elementos de τ , também é elemento de τ .*

Observação 1.1.2. *Se τ é uma topologia em X , então (X, τ) é chamado de espaço topológico. Os elementos de τ são chamados de conjuntos abertos de X . Neste texto, diremos apenas espaço topológico X , para simplificação da escrita.*

Definição 1.1.3. *Sejam X e Y espaços topológicos quaisquer. Dizemos que $f : X \rightarrow Y$ é uma aplicação contínua quando para todo aberto V de Y ocorre que $f^{-1}(V)$ é um aberto de X .*

Definição 1.1.4. (a) *Seja X um espaço topológico. Dizemos que o conjunto \mathcal{B} é uma base para a topologia τ em X , se para todo $A \in \tau$, temos que:*

$$A = \bigcup_{B \in \mathcal{B}} B.$$

Como $\mathcal{B} \subset \tau$, então toda união de elementos de \mathcal{B} também pertence a τ . Os elementos de \mathcal{B} são ditos abertos básicos da topologia. Se \mathcal{B} é uma base de τ dizemos que \mathcal{B} gera a topologia τ , ou que τ é a topologia gerada por \mathcal{B} .

- (b)** *Seja (X, τ) um espaço topológico e $x \in X$. Dizemos que $\mathcal{B}_x \subset \tau$ é uma base local para x se e somente se dado $U \in \tau$ com $x \in U$ existe $B \in \mathcal{B}_x$ tal que $x \in B \subset U$.*
- (c)** *Sejam τ e τ' duas topologias em X . Dizemos que τ' é mais fina do que τ quando $\tau \subset \tau'$. Quando $\tau \subsetneq \tau'$ dizemos que τ' é estritamente mais fina do que τ .*

Definição 1.1.5. *Seja X um espaço topológico.*

- (a)** *Dizemos que um conjunto $F \subset X$ é fechado se o seu complementar F^c é aberto.*
- (b)** *Considere um conjunto $F \subset X$. Definimos o fecho de F como a intersecção de todos os fechados que contém F . O fecho de F será denotado por \bar{F} . Definimos o interior de F como a união de todos os abertos contidos em F . Seu interior será denotado por F^0 .*
- (c)** *Dado um conjunto $E \subset X$, uma cobertura de E é uma família $(C_\lambda)_{\lambda \in L}$ de subconjuntos de X tal que $E \subset \bigcup_{\lambda \in L} C_\lambda$. Uma subcobertura é uma sub-família $(C_\lambda)_{\lambda \in L'}$, com $L' \subset L$ tal que $E \subset \bigcup_{\lambda \in L'} C_\lambda$. Quando todos conjuntos C_λ 's são abertos dizemos que $(C_\lambda)_{\lambda \in L}$ é uma cobertura aberta e quando L é finito dizemos que $(C_\lambda)_{\lambda \in L}$ é uma cobertura finita.*
- (d)** *Um conjunto $K \subset X$ é compacto se toda cobertura aberta de K possui uma subcobertura finita. Representemos um compacto de X por $K \subset\subset X$.*
- (e)** *Uma vizinhança de um ponto $p \in X$ é qualquer aberto de X que contém p .*
- (f)** *X é um espaço de Hausdorff se para todo par de pontos distintos $p, q \in X$ existem vizinhanças U e V , de p e q respectivamente tais que $U \cap V = \emptyset$.*

(g) X é localmente compacto se cada ponto de X tem uma vizinhança com fecho compacto.

(h) Um conjunto $K \subset X$ é relativamente compacto, se seu fecho é compacto.

Teorema 1.1.6. *Suponha que K é compacto e F é fechado em um espaço topológico X . Se $F \subset K$ então F é compacto.*

Teorema 1.1.7. *Suponha X um espaço de Hausdorff, $K \subset\subset X$ e $p \in K^c$. Então existem conjuntos abertos U e W tais que $p \in U$, $K \subset W$ e $U \cap W = \emptyset$.*

Teorema 1.1.8. *Suponha que X é um espaço de Hausdorff localmente compacto. Se $K \subset U \subset X$ são tais que K é compacto e U é aberto, então existe um aberto V com fecho compacto tal que*

$$K \subset V \subset \overline{V} \subset U.$$

Definição 1.1.9. *Seja X um espaço topológico. Dada $f : X \rightarrow \mathbb{C}$ definimos o suporte de f como o conjunto*

$$S(f) = \overline{\{x \in X; f(x) \neq 0\}}$$

e denotamos como $C_c(X)$ o conjunto de todas funções $f : X \rightarrow \mathbb{C}$ contínuas tais que $S(f) \subset\subset X$.

Suponha X um espaço topológico. A notação $K \prec f$ significa que $K \subset\subset X$ e que $f \in C_c(X)$ tem as seguintes propriedades: $0 \leq f(x) \leq 1, \forall x \in X$ e $f(x) = 1, \forall x \in K$. O símbolo $f \prec V$ significa que V é aberto e que $f \in C_c(X)$ tem as seguintes propriedades: $0 \leq f(x) \leq 1, \forall x \in X$ e $S(f) \subset V$. A notação $K \prec f \prec V$ significa que $K \prec f$ e $f \prec V$.

Lema 1.1.10 (Lema de Urysohn). *Suponha X um espaço de Hausdorff localmente compacto, V um aberto em X e $K \subset\subset V$. Então existe $f \in C_c(X)$, tal que*

$$K \prec f \prec V.$$

Teorema 1.1.11. *Suponha que V_1, V_2, \dots, V_n são subconjuntos abertos de um espaço de Hausdorff localmente compacto X e que $K \subset\subset X$ satisfaz*

$$K \subset V_1 \cup V_2 \cup \dots \cup V_n.$$

Então existem funções $h_i \prec V_i, i = 1, \dots, n$, tais que

$$h_1(x) + h_2(x) + \dots + h_n(x) = 1, \forall x \in K.$$

A coleção $\{h_1, \dots, h_n\}$ é chamada de *partição da unidade em K subordinada a cobertura $\{V_1, V_2, \dots, V_n\}$* .

Nesse texto consideramos em \mathbb{R}^n a topologia τ definida do seguinte modo:

$$A \in \tau \Leftrightarrow \forall a \in A, \exists r > 0 \text{ tal que } B(a, r) \subset A.$$

Aqui $B(a, r)$ denota a bola aberta de centro a e raio r na norma euclidiana de \mathbb{R}^n . A topologia τ é chamada de *topologia usual de \mathbb{R}^n* .

Definição 1.1.12. *Um conjunto E em um espaço topológico é chamado σ -compacto se E é uma união enumerável de conjuntos compactos.*

O próximo resultado mostra que todo aberto de \mathbb{R}^n é σ -compacto.

Teorema 1.1.13. *Considere em \mathbb{R}^n a topologia usual. Para cada aberto Ω de \mathbb{R}^n existe uma sequência (K_j) de subconjuntos compactos de Ω tal que*

(i) $K_j \subset K_{j+1}^0, \forall j \in \mathbb{N};$

(ii) $\bigcup_{j=1}^{\infty} K_j = \Omega;$

(iii) *para cada $K \subset\subset \Omega$, existe $j \in \mathbb{N}$ tal que $K \subset K_j$.*

Definição 1.1.14. *Seja X um conjunto qualquer. Definimos a função característica de A , $\chi_A \rightarrow \{0, 1\}$ por*

$$\chi_A(x) = \begin{cases} 1, & \text{se } x \in A \\ 0, & \text{se } x \notin A. \end{cases}$$

Definição 1.1.15. *Seja J um conjunto qualquer. Uma relação \leq em J é chamada de *ordem parcial* se valem as seguintes condições:*

(i) $j \leq j, \forall j \in J;$

(ii) *Se $j \leq k$ e $k \leq j$ então $j = k$;*

(iii) *Se $j \leq k$ e $k \leq l$ então $j \leq l$.*

Definição 1.1.16. *Um conjunto dirigido J é um conjunto com uma relação de ordem parcial \leq com a seguinte propriedade: para cada $j, k \in J$ existe $l \in J$ tal que $j \leq l$ e $k \leq l$.*

Exemplo 1.1.17. $J = \mathbb{N}$ com a relação de ordem usual é um conjunto dirigido.

Exemplo 1.1.18. Dado um conjunto qualquer S . Seja J uma coleção de subconjuntos de S com a propriedade de que $A, B \in J \Rightarrow A \cap B \in J$. Defina $A \leq B$ quando $A \supset B$. Então J é um conjunto dirigido

Definição 1.1.19. Seja X um espaço topológico. Uma rede em X é uma função $x : J \rightarrow X$ onde J é um conjunto dirigido.

Observação 1.1.20. Para cada $j \in J$, denotamos $x(j)$ por x_j . Representamos a função x por $(x_j)_{j \in J}$.

Definição 1.1.21. Seja X um espaço topológico. Dizemos que uma rede $(x_j)_{j \in J}$ converge para $x \in X$ quando para cada vizinhança U de x , existe $j_0 \in J$ tal que

$$j_0 \leq j \Rightarrow x_j \in U.$$

Nesse caso escrevemos $x_j \rightarrow x$.

Teorema 1.1.22. Seja $A \subset X$. Então $x \in \overline{A}$ se e somente se existe uma rede $(x_j)_{j \in J}$ de pontos em A convergindo para x .

Teorema 1.1.23. Seja $f : X \rightarrow Y$. Então f é contínua se e somente se para cada $x \in X$ e cada rede $(x_j)_{j \in J}$ que converge para x , ocorre que $f(x_j)$ converge para $f(x)$.

Teorema 1.1.24. Se X é um espaço de Hausdorff então o limite de uma rede, quando existe, é único.

1.2 Resultados de Medida e Integração

Para maiores detalhes sobre os resultados enunciados nessa seção, consulte [16].

Definição 1.2.1. Uma σ -álgebra em um conjunto X é uma coleção \mathcal{M} de subconjuntos de X com as seguintes propriedades:

- (i) $X \in \mathcal{M}$;
- (ii) se $A \in \mathcal{M}$ então $A^c \in \mathcal{M}$;
- (iii) se $\{A_i\}$ é uma coleção enumerável de elementos de \mathcal{M} então $\bigcup_i A_i \in \mathcal{M}$.

Observação 1.2.2. Se \mathcal{M} é uma σ -álgebra em X então (X, \mathcal{M}) é chamado de espaço mensurável. Os elementos de \mathcal{M} são chamados de conjuntos mensuráveis de X . Neste texto, diremos apenas espaço mensurável X .

Observação 1.2.3. A intersecção de uma quantidade qualquer de σ -álgebras em X é uma σ -álgebra em X .

Definição 1.2.4. Se \mathcal{F} é uma coleção de subconjuntos de X , então a intersecção de todas as σ -álgebras em X que contém \mathcal{F} é chamada de σ -álgebra gerada por \mathcal{F} .

Definição 1.2.5. Seja (X, τ) um espaço topológico. A σ -álgebra de Borel é definida como a σ -álgebra gerada por τ e seus elementos são chamados de conjuntos de Borel.

Observação 1.2.6. Os conjuntos fechados de um espaço topológico X são conjuntos de Borel, pois seus complementares são abertos.

Definição 1.2.7. Seja X um espaço mensurável, Y um espaço topológico e f uma aplicação de X em Y . Dizemos que f é mensurável se, e somente se, para todo subconjunto aberto V de Y tem-se $f^{-1}(V)$ mensurável em X .

Teorema 1.2.8. Se X é um espaço mensurável e $f_n : X \rightarrow (-\infty, \infty]$ é mensurável, para todo $n = 1, 2, \dots$ então

$$g = \sup_{n \geq 1} f_n, \quad h = \limsup f_n,$$

são mensuráveis.

Teorema 1.2.9. Seja X um espaço mensurável e $f = u + iv$, sendo $u, v : X \rightarrow \mathbb{R}$. Então f é mensurável se, e somente se, u e v são mensuráveis.

Definição 1.2.10. Uma função $s : X \rightarrow [0, \infty)$ definida em um espaço mensurável X cuja imagem é um conjunto finito será chamada de função simples.

Teorema 1.2.11. Seja $f : X \rightarrow [0, \infty)$ uma função mensurável definida no espaço mensurável X . Então existe uma sequência (s_n) de funções simples mensuráveis tal que:

- (i) $0 \leq s_1 \leq s_2 \leq \dots \leq f$;
- (ii) $s_n(x) \rightarrow f(x)$ quando $n \rightarrow \infty$, para todo $x \in X$.

Definição 1.2.12. Seja (X, \mathcal{M}) um espaço mensurável. Uma medida positiva em X é uma função $\mu : \mathcal{M} \rightarrow [0, \infty]$ que tem a seguinte propriedade: se $\{A_i\}$ é uma coleção enumerável de subconjuntos mensuráveis de X , dois a dois disjuntos, então

$$\mu\left(\bigcup_{i=1}^{\infty} A_i\right) = \sum_{i=1}^{\infty} \mu(A_i).$$

Chamamos (X, \mathcal{M}, μ) de espaço de medida.

Teorema 1.2.13. *Se (X, \mathcal{M}, μ) é um espaço de medida então:*

- (i) $\mu(\emptyset) = 0$;
- (ii) $\mu(A_1 \cup A_2 \cup \dots \cup A_n) = \mu(A_1) + \mu(A_2) + \dots + \mu(A_n)$, se $A_1, A_2, \dots, A_n \in \mathcal{M}$ são conjuntos mensuráveis dois a dois disjuntos;
- (iii) $A, B \in \mathcal{M}, A \subset B \Rightarrow \mu(A) \leq \mu(B)$;
- (iv) $\lim_{n \rightarrow +\infty} \mu(A_n) = \mu\left(\bigcup_{n=1}^{\infty} A_n\right)$ se $A_n \in \mathcal{M} \forall n \in \mathbb{N}$ e $A_1 \subset A_2 \subset A_3 \subset \dots$;
- (v) $\lim_{n \rightarrow +\infty} \mu(A_n) = \mu\left(\bigcap_{n=1}^{\infty} A_n\right)$ se $A_n \in \mathcal{M} \forall n \in \mathbb{N}$ e $A_1 \supset A_2 \supset A_3 \supset \dots$ e $\mu(A_1)$ é finito.

Definição 1.2.14. *Seja (X, \mathcal{M}, μ) um espaço de medida. Se $E \in \mathcal{M}, A \subset E$ e $\mu(E) = 0$ implica que $A \in \mathcal{M}$ então μ é dita uma medida completa.*

Definição 1.2.15. *Seja (X, \mathcal{M}, μ) um espaço de medida e P uma propriedade relativa a pontos de X . Dizemos que P vale μ -q.t.p., ou simplesmente q.t.p. se existe $E \in \mathcal{M}$ tal que $\mu(E) = 0$ e $\{x \in X; x \text{ tem a propriedade } P\} = X - E$.*

Aqui q.t.p. abrevia a expressão “quase todo ponto”. Assim, dizemos por exemplo $f, g : X \rightarrow \mathbb{C}$ são iguais q.t.p. se existe $E \in \mathcal{M}$ com $\mu(E) = 0$, tal que $f(x) = g(x)$, para todo $x \in X - E$.

Definição 1.2.16. *Consideremos (X, \mathcal{M}, μ) um espaço de medida. Sejam s uma função simples mensurável em X , da forma*

$$s = \sum_{i=1}^n \alpha_i \chi_{A_i}, \quad (1.1)$$

onde $\alpha_1, \dots, \alpha_n$ são números reais dois a dois distintos e $A_1, \dots, A_n \in \mathcal{M}$ dois a dois disjuntos, se $E \in \mathcal{M}$, definimos

$$\int_E s d\mu = \sum_{i=1}^n \alpha_i \mu(A_i) \cap E. \quad (1.2)$$

Se $f : X \rightarrow [0, \infty]$ é mensurável e $E \in \mathcal{M}$, definimos

$$\int_E f d\mu = \sup \int_E s d\mu, \quad (1.3)$$

o supremo a ser tomado sobre todas as funções simples mensuráveis s tais que $s \leq f$.

O membro à esquerda de (1.3) é chamado de Integral de Lebesgue de f sobre E , com respeito à medida μ .

Teorema 1.2.17. (Teorema da Convergência Monótona) Sejam (X, \mathcal{M}, μ) um espaço de medida e (f_n) uma sequência de funções mensuráveis em X , e suponha que

(a) $0 \leq f_1 \leq f_2 \leq \dots \leq \infty$, q.t.p.

(b) $\lim_{n \rightarrow +\infty} f_n = f$, q.t.p.

Então f é mensurável, e

$$\int_X f_n d\mu \rightarrow \int_X f d\mu$$

quando $n \rightarrow \infty$.

Lema 1.2.18. (Lema de Fatou) Se (X, \mathcal{M}, μ) é um espaço de medida e $f_n : X \rightarrow [0, \infty]$ é mensurável para cada $n \in \mathbb{N}$ então

$$\int_X \liminf f_n d\mu \leq \liminf \int_X f_n d\mu.$$

Seja (X, \mathcal{M}, μ) um espaço de medida, nesse texto, denotaremos o conjunto de todas as funções mensuráveis tais que

$$\int |f| d\mu < +\infty$$

por $L(\mu)$.

Definição 1.2.19. Se $f = u + iv$, onde u e v são funções mensuráveis reais em X , e se $f \in L(\mu)$, definimos

$$\int_E f d\mu = \int_E u^+ d\mu - \int_E u^- d\mu + i \int_E v^+ d\mu - i \int_E v^- d\mu, \quad (1.4)$$

para cada conjunto mensurável E .

Observação 1.2.20. Aqui u^+ e u^- são as partes positiva e negativa de u , respectivamente, enquanto v^+ e v^- são partes positiva e negativa de v , respectivamente. Estas quatro funções mensuráveis são reais, e não negativas, assim as quatro integrais à direita de (1.4) fazem sentido pela definição 1.2.16. Além disso, $u^+ \leq |u| \leq |f|$, o mesmo vale para u^- , v^+ e v^- , de modo que cada uma das quatro integrais à direita de (1.4) é finita.

Teorema 1.2.21. Se (X, \mathcal{M}, μ) é um espaço de medida e $f \in L(\mu)$, então

$$\left| \int_X f d\mu \right| \leq \int_X |f| d\mu.$$

Teorema 1.2.22. (Teorema da Convergência Dominada) *Seja (X, \mathcal{M}, μ) um espaço de medida. Suponha que (f_n) seja uma sequência de funções mensuráveis complexas em X tal que $f = \lim_{n \rightarrow \infty} f_n$, q.t.p.*

Se existe uma função $g \in L(\mu)$ tal que

$$|f_n| \leq g, \forall n \in \mathbb{N}, \text{ q.t.p.}$$

então $f \in L(\mu)$ e

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \int_X |f_n - f| d\mu = 0.$$

Definição 1.2.23. *Sejam (X, \mathcal{M}, μ) um espaço de medida, $f : X \rightarrow \mathbb{C}$ mensurável e $1 \leq p < \infty$. Defina,*

$$\|f\|_p = \left(\int_X |f|^p d\mu \right)^{\frac{1}{p}}$$

e seja $L^p(\mu)$ a coleção de todas funções mensuráveis em X tais que

$$\|f\|_p < \infty.$$

Considere em $L^p(\mu)$ a seguinte relação de equivalência:

$$f \sim g \Leftrightarrow f = g \text{ q.t.p.}$$

e o espaço vetorial quociente $L^p(\mu)/\sim$. Seja $[f]$ a classe de $f \in L^p(\mu)$. Então $L^p(\mu)/\sim$ equipado com a norma dada por

$$\|[f]\|_p = \|f\|_p, [f] \in L^p(\mu)$$

é um espaço vetorial normado. A partir de agora denotaremos $[f]$ por f e $L^p(\mu)/\sim$ por $L^p(\mu)$.

Os elementos de $L^1(\mu)$ são chamados funções integráveis de Lebesgue, com respeito a μ .

Teorema 1.2.24. (Desigualdade de Hölder) *Suponha que (X, \mathcal{M}, μ) é um espaço de medida. Se p e q são tais que $\frac{1}{p} + \frac{1}{q} = 1$, $1 \leq p, q \leq \infty$, e se $f \in L^p(\mu)$ e $g \in L^q(\mu)$, então $fg \in L^1(\mu)$ e*

$$\|fg\|_1 \leq \|f\|_p \|g\|_q.$$

Teorema 1.2.25. *Seja (X, \mathcal{M}, μ) um espaço de medida. Suponha que $f : X \times [a, b] \rightarrow \mathbb{C}$ é tal que para cada $t \in [a, b]$ ocorre $x \mapsto f(x, t)$ pertence a $L^1(\mu)$. Defina $F(t) = \int_X f(x, t) d\mu$, $t \in [a, b]$.*

(i) Se para quase todo $x \in X$ tem-se que $t \mapsto f(x, t)$ é contínua em $t_0 \in [a, b]$ e existe $g \in L^1(\mu)$ tal que $|f(x, t)| \leq g(x)$, q.t.p. em $X \times [a, b]$ então F é contínua em t_0 , isto é,

$$\lim_{t \rightarrow t_0} \int_X f(x, t) d\mu = \int_X \lim_{t \rightarrow t_0} f(x, t) d\mu;$$

(ii) (**Derivação sob o sinal de integral**) se $\frac{\partial f}{\partial t}(x, t)$ existe em todos os pontos de $X \times [a, b]$ e existe $g \in L^1(\mu)$ tal que $|\frac{\partial f}{\partial t}(x, t)| \leq g(x)$, q.t.p. em $X \times [a, b]$ então F é derivável em $[a, b]$ e $F'(t) = \int_X \frac{\partial f}{\partial t}(x, t) d\mu$, isto é,

$$\frac{d}{dt} \int_X f(x, t) d\mu = \int_X \frac{\partial}{\partial t} f(x, t) d\mu.$$

Definição 1.2.26. Seja E um conjunto em um espaço de medida μ . Dizemos que E tem medida σ -finita se E é uma união enumerável de conjuntos (E_i) com $\mu(E_i) < \infty, \forall i \in \mathbb{N}$.

Teorema 1.2.27. (Fubini) Sejam (X, \mathcal{M}, μ) e $(Y, \mathcal{N}, \lambda)$ espaços de medida σ -finitos e f uma função mensurável definida em $X \times Y$.

(i) Se $0 \leq f \leq +\infty$ q.t.p. então as funções

$$\phi : X \rightarrow [0, +\infty], \psi : Y \rightarrow [0, +\infty]$$

definidas por

$$\phi(x) = \int_Y f(x, y) d\lambda, \psi(y) = \int_X f(x, y) d\mu$$

são \mathcal{S} e \mathcal{T} -mensuráveis respectivamente, e

$$\int_X \phi(x) d\mu = \int_{X \times Y} f(x, y) d(\mu \times \lambda) = \int_Y \psi(y) d\lambda;$$

(ii) Se $f : X \times Y \rightarrow \mathbb{C}$ e a função $\phi^* : X \rightarrow [0, +\infty]$ definida por

$$\phi^*(x) = \int_Y |f(x, y)| d\lambda$$

pertence a $L^1(X)$ então $f \in L^1(X \times Y)$.

Os próximos resultados são essenciais para a construção da medida de Lebesgue em \mathbb{R}^n .

Definição 1.2.28. Dizemos que um funcional linear $\Lambda : C_c(X) \rightarrow \mathbb{C}$ é positivo se $\Lambda(f) \geq 0$ sempre que $f \geq 0$.

Teorema 1.2.29. (Teorema de Representação de Riesz) Seja X um espaço de Hausdorff, localmente compacto, e seja Λ um funcional linear positivo em $C_c(X)$. Então existe uma σ -álgebra \mathcal{M} em X que contém qualquer conjunto de Borel em X , e existe uma única medida μ tal que:

- (i) $\Lambda(f) = \int_X f d\mu$, para cada $f \in C_c(X)$;
- (ii) $\mu(K) < \infty$ para cada conjunto compacto $K \subset X$;
- (iii) para cada $E \in \mathcal{M}$, temos que $\mu(E) = \inf\{\mu(V); E \subset V, V \text{ aberto}\}$;
- (iv) a relação $\mu(E) = \sup\{\mu(K); K \subset E, K \text{ compacto}\}$ vale para qualquer conjunto aberto, e para qualquer $E \in \mathcal{M}$ com $\mu(E) < \infty$;
- (v) μ é completa.

Teorema 1.2.30. Seja X um espaço de Hausdorff, localmente compacto e σ -compacto. Se \mathcal{M} e μ são descritas como no Teorema 1.2.29, então \mathcal{M} e μ tem as seguintes propriedades:

- (i) se $E \in \mathcal{M}$ e $\epsilon > 0$, então existe um conjunto fechado F e um conjunto aberto V tal que $F \subset E \subset V$ e $\mu(V - F) < \epsilon$;
- (ii) se $E \in \mathcal{M}$, então existem conjuntos A e B tais que A é uma união enumerável de conjuntos fechados e B é uma intersecção enumerável de conjuntos abertos, tais que $A \subset E \subset B$ e $\mu(B - A) = 0$.

Um conjunto da forma

$$W = \{x \in \mathbb{R}^n; \alpha_i \leq x_i \leq \beta_i, 1 \leq i \leq n\},$$

onde qualquer \leq pode ser substituído por $<$, é chamado de n -célula, e seu volume é definido por

$$\text{Vol}(W) = \prod_{i=1}^n (\beta_i - \alpha_i).$$

Se $a = (a_1, \dots, a_n) \in \mathbb{R}^n$ e $\delta > 0$, chamamos o conjunto

$$Q(a, \delta) = \{x \in \mathbb{R}^n; a_i \leq x_i < a_i + \delta, 1 \leq i \leq n\}$$

de δ -bloco com canto em a .

Para $k = 1, 2, \dots$, seja P_k o conjunto de todos $x \in \mathbb{R}^n$ cujas coordenadas são múltiplos inteiros de 2^{-k} , e seja Ω_k a coleção de todos 2^{-k} -bloco com canto nos pontos de P_k . Temos as seguintes propriedades do conjunto Ω_k :

- (a) se k é fixo, cada $x \in \mathbb{R}^n$ pertence a um único elemento de Ω_k ;
- (b) se $Q' \in \Omega_k$, $Q'' \in \Omega_r$ e $r < k$, então $Q' \subset Q''$ ou $Q' \cap Q'' = \emptyset$;
- (c) se $Q \in \Omega_r$, então $\text{Vol}(Q) = 2^{-rk}$, e se $n > r$, o conjunto P_n tem exatamente $2^{(n-r)k}$ pontos em Q ;
- (d) todo conjunto aberto não vazio em \mathbb{R}^n é uma união enumerável de blocos disjuntos pertencentes a $\Omega_1 \cup \Omega_2 \cup \dots$

Teorema 1.2.31. *Existe uma medida completa positiva m definida em uma σ -álgebra \mathcal{M} em \mathbb{R}^n , com as seguintes propriedades:*

- (i) \mathcal{M} contém todo conjunto de Borel em \mathbb{R}^n ;
- (ii) $m(V) = \text{Vol}(W)$ para cada n -célula W ;
- (iii) m é invariante por translação, isto é, $m(E + x) = m(E)$ para cada $E \in \mathcal{M}$ e cada $x \in \mathbb{R}^n$;
- (iv) se μ é uma medida de Borel positiva invariante por translação em \mathbb{R}^n tal que $\mu(K) < \infty$ para cada conjunto compacto K , então existe uma constante c tal que $\mu(E) = cm(E)$ para qualquer conjunto de Borel $E \subset \mathbb{R}^n$.

Chamamos de \mathcal{M} e m a σ -álgebra de Lebesgue em \mathbb{R}^n e a Medida de Lebesgue em \mathbb{R}^n , respectivamente. A partir de agora, usaremos somente a Medida de Lebesgue em \mathbb{R}^n e a integral de f em relação a Medida de Lebesgue será denotada por $\int f(x)dx$.

Teorema 1.2.32. (Coordenadas Polares em \mathbb{R}^n) *Suponha que $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ é uma função radial, isto é,*

$$f(x) = g(|x|), \forall x \in \mathbb{R}^n,$$

para alguma $g : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$. Se f é uma função mensurável a Borel não negativa ou $f \in L^1(\mathbb{R}^n)$ então

$$\int_{\mathbb{R}^n} f(x)dx = \sigma(S^{n-1}) \int_0^{+\infty} r^{n-1}g(r)dr$$

sendo $\sigma(S^{n-1})$ a área da esfera $S^{n-1} \subset \mathbb{R}^n$.

Observação 1.2.33. *A integral*

$$\int_{\mathbb{R}^n} \frac{1}{(1 + |x|^2)^{\frac{n+1}{2}}} dx$$

é finita.

De fato, seja $f(x) = \frac{1}{(1+|x|^2)^{\frac{n+1}{2}}}$, $x \in \mathbb{R}^n$ e definimos $g(r) = \frac{1}{(1+r^2)^{\frac{n+1}{2}}}$, $r \in \mathbb{R}$. Assim $f(x) = g(|x|) = g(r)$, ou seja, f é uma função radial. Além disso $f \geq 0$, assim aplicando o Teorema 1.2.32 temos

$$\int_{\mathbb{R}^n} f(x) dx = \sigma(S^{n-1}) \int_0^{+\infty} r^{n-1} \frac{1}{(1+r^2)^{\frac{n+1}{2}}} dr.$$

Notemos que, para $r \geq 1$,

$$\int_1^{+\infty} r^{n-1} \frac{1}{(1+r^2)^{\frac{n+1}{2}}} dr \leq \int_1^{+\infty} r^{n-1} \frac{1}{r^{n+1}} dr = \int_1^{+\infty} r^{-2} dr < \infty$$

Para $0 \leq r \leq 1$ temos que a aplicação $r \mapsto r^{n-1} \frac{1}{(1+r^2)^{\frac{n+1}{2}}}$ é contínua e assim integrável. Portanto,

$$\int_{\mathbb{R}^n} \frac{1}{(1 + |x|^2)^{\frac{n+1}{2}}} dx < +\infty.$$

Teorema 1.2.34. (Lusin) *Suponha que $f : \Omega \rightarrow \mathbb{C}$ é uma função mensurável a Lebesgue e que $S(f)$ é compacto. Dado $\epsilon > 0$, $\exists g \in C_c^\infty(\Omega)$ tal que*

$$m(\{x \in \Omega; f(x) \neq g(x)\}) < \epsilon.$$

Teorema 1.2.35. *Se $q : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ é um polinômio não identicamente nulo então $q^{-1}(\{0\})$ tem medida de Lebesgue nula.*

1.3 Multi-índice

Neste texto, Ω sempre denotará um subconjunto aberto de \mathbb{R}^n na topologia usual.

A notação de multi-índice tem por objetivo simplificar a maneira como são denotadas as derivadas de ordens mais altas de funções de várias variáveis. Essa notação sucinta traz benefícios principalmente para o estudo das equações diferenciais parciais e das distribuições.

Fixando $n \in \mathbb{N}$, um n -multi-índice, ou simplesmente um multi-índice $\alpha = (\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n)$ é uma n -upla de inteiros não negativos, ou seja, é um elemento de \mathbb{N}^n . Para cada multi-índice α definimos seu módulo por $|\alpha| = \alpha_1 + \alpha_2 + \dots + \alpha_n$ e ainda $\alpha! = \alpha_1! \alpha_2! \dots \alpha_n!$.

Se $\beta = (\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_n)$ é um multi-índice definimos $\alpha \pm \beta = (\alpha_1 \pm \beta_1, \alpha_2 \pm \beta_2, \dots, \alpha_n \pm \beta_n)$ e

$$\binom{\alpha}{\beta} = \binom{\alpha_1}{\beta_1} \binom{\alpha_2}{\beta_2} \cdots \binom{\alpha_n}{\beta_n}.$$

Dizemos que $\alpha \leq \beta$ se e somente se $\alpha_i \leq \beta_i, i = 1, 2, \dots, n$. Além disso, se $x = (x_1, x_2, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n$ então escrevemos $x^\alpha = x_1^{\alpha_1} x_2^{\alpha_2} \cdots x_n^{\alpha_n}$.

Para cada $i = 1, 2, \dots, n$ e cada multi-índice α escrevemos

$$\partial_i f = \frac{\partial f}{\partial x_i}$$

e

$$\partial^\alpha f = \frac{\partial^{|\alpha|} f}{\partial^{\alpha_1} x_1 \partial^{\alpha_2} x_2 \cdots \partial^{\alpha_n} x_n}$$

Dessa forma, o número $|\alpha|$ indica a ordem de derivação de f , enquanto cada coordenada α_i indica quantas derivadas estão sendo calculadas na direção x_i .

A notação de multi-índice permite estendermos muitas fórmulas do cálculo elementar para suas correspondentes no caso multivariável. Segue um exemplo:

Teorema 1.3.1. (Fórmula de Leibniz) Se $\alpha \in \mathbb{N}^n$ e $f, g \in C^{|\alpha|}(\Omega)$, tem-se

$$\partial^\alpha (fg) = \sum_{\beta \leq \alpha} \binom{\alpha}{\beta} \partial^\beta f \partial^{\alpha-\beta} g.$$

Dado $x = (x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n, \alpha \in \mathbb{N}^n$ temos que

(i) $|x^\alpha| \leq |x|_M^{|\alpha|};$

(ii) $\sum_{j=0}^k \binom{k}{j} = 2^k;$

(iii) $\sum_{j=1}^n |x_j|^{2k} \leq \sum_{|\alpha| \leq k} |x^\alpha|^2.$

Teorema 1.3.2. $|x^\alpha| \leq (1 + |x|^2)^{\frac{|\alpha|}{2}}, \forall \alpha \in \mathbb{N}^n, \forall x \in \mathbb{R}^n.$

Utilizando homogeneidade e compacidade obtemos o

Teorema 1.3.3. Para cada $k \in \mathbb{N}$, existe $c = c(k) > 0$ tal que

$$(1 + |x|^2)^{\frac{k}{2}} \leq c \sum_{|\alpha| \leq k} |x^\alpha|, x \in \mathbb{R}^n.$$

1.4 Funções teste e regularização

Definição 1.4.1. Para cada $m = 0, 1, 2, \dots$ definimos $C_c^m(\Omega)$ como o conjunto de todas as funções $\phi \in C^m(\Omega)$ tais que $S(\phi) \subset\subset \Omega$. Os elementos de $C_c^\infty(\Omega)$ são chamados de funções teste.

Observação 1.4.2. Se U é um aberto de Ω e $\phi \in C_c^\infty(U)$ então $\phi_0 : \Omega \rightarrow \mathbb{C}$ definida por $\phi_0 = \phi$ em U e $\phi_0 = 0$ em $\Omega - U$, pertence a $C_c^\infty(\Omega)$. Identificando ϕ com ϕ_0 escrevemos $C_c^\infty(U) \subset C_c^\infty(\Omega)$.

Observação 1.4.3. Defina $\phi : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ por

$$\phi(x) = \begin{cases} e^{\frac{1}{|x|^2-1}}, & \text{se } |x| < 1 \\ 0, & \text{se } |x| \geq 1 \end{cases}$$

então $\phi \in C_c^\infty(\mathbb{R}^n)$, $0 \leq \phi \leq 1$ e $S(\phi) = B[0, 1]$.

Dividindo a função definida anteriormente por sua integral em \mathbb{R}^n , obtemos uma nova aplicação, que continuamos a denotar por ϕ , com as seguintes propriedades.

$$\phi \geq 0, S(\phi) = B[0, 1] \text{ e } \int_{\mathbb{R}^n} \phi(x) dx = 1.$$

Assim para cada $\epsilon > 0$ vale

$$\int_{\mathbb{R}^n} \phi\left(\frac{x}{\epsilon}\right) dx = \epsilon^n,$$

logo, a aplicação $\phi^{[\epsilon]} : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ dada por

$$\phi^{[\epsilon]}(x) = \frac{1}{\epsilon^n} \phi\left(\frac{x}{\epsilon}\right) \tag{1.5}$$

é não negativa, tem suporte igual a $B[0, \epsilon]$ e integral em \mathbb{R}^n igual a 1.

Das considerações acima segue que $C_c^\infty(\Omega)$ é não vazio, qualquer que seja Ω .

Definição 1.4.4. Seja $1 \leq p < \infty$. Se $f : \Omega \rightarrow \mathbb{C}$ for uma função mensurável e para qualquer compacto $K \subset \Omega$, $\int_K |f(x)|^p dx < \infty$, dizemos que $f \in L_{loc}^p(\Omega)$. Os elementos de $L_{loc}^p(\Omega)$ são chamados de funções localmente integráveis de Ω .

Da desigualdade de Hölder segue que se $f \in L^\infty(\Omega)$, então $f \in L_{loc}^p(\Omega)$ qualquer que seja $1 \leq p < \infty$. Note que $L^p(\mathbb{R}^n) \subset L_{loc}^p(\mathbb{R}^n)$, $1 \leq p < \infty$, mas a inclusão contrária não é válida (exemplo: funções constantes). Além disso $C(\Omega) \subset L_{loc}^p(\Omega)$, $1 \leq p \leq \infty$.

Definição 1.4.5. Se $f \in L^1_{loc}(\mathbb{R}^n)$ e $g \in C^m_c(\mathbb{R}^n)$, $k = 0, 1, 2, \dots$, então a convolução de f e g é definida para cada $x \in \mathbb{R}^n$, por

$$(f * g)(x) = \int_{\mathbb{R}^n} f(x-y)g(y)dy = \int_{\mathbb{R}^n} f(y)g(x-y)dy.$$

Definição 1.4.6. A família de funções f_ϵ obtida quando, para cada $\epsilon > 0$, tomamos g , na definição anterior, igual a aplicação $\phi^{[\epsilon]}$ é dada por

$$f_\epsilon(x) = f * \phi^{[\epsilon]}(x) = \frac{1}{\epsilon^n} \int_{\mathbb{R}^n} f(y)\phi\left(\frac{x-y}{\epsilon}\right)dy, x \in \mathbb{R}^n,$$

e é chamada de família das regularizadas de f .

Teorema 1.4.7. Sejam $f \in L^1_{loc}(\mathbb{R}^n)$, $g \in C^m(\mathbb{R}^n)$, $k \in \mathbb{N}$ e $\epsilon > 0$ quaisquer. Então

- (i) $f * g \in C^k(\mathbb{R})$;
- (ii) $S(f * g) \subset S(f) + S(g)$. Em particular $f * g \in C^\infty_c(\mathbb{R}^n)$ caso $S(g) \subset \subset \mathbb{R}^n$;
- (iii) se f é contínua e $S(f) \subset \subset \mathbb{R}^n$ então $f_\epsilon \rightarrow f$ uniformemente quando $\epsilon \rightarrow 0$;
- (iv) se $f \in L^p(\mathbb{R}^n)$, $1 \leq p < +\infty$, então $f_\epsilon \rightarrow f$ em $L^p(\mathbb{R}^n)$.

Utilizando as regularizadas obtemos uma versão do Teorema 1.1.11 com funções suaves.

Teorema 1.4.8. Seja $K \subset \subset \mathbb{R}^n$, e consideremos abertos V_1, V_2, \dots, V_l tais que $K \subseteq \bigcup_{j=1}^l V_j$. Então existem funções $\phi_j \in C^\infty_c(V_j)$ tais que

- (i) $\sum_{j=1}^l \phi_j \leq 1$;
- (ii) $\sum_{j=1}^l \phi_j = 1$ numa vizinhança de K ;
- (iii) $0 \leq \phi_j \leq 1, j \in \mathbb{N}$.

Novamente, utilizando as regularizadas, obtemos o seguinte resultado:

Teorema 1.4.9. Se $1 \leq p < \infty$ então $C^\infty_c(\Omega)$ é denso em $L^p(\Omega)$.

Capítulo 2

Espaços Vetoriais Topológicos

Os espaços vetoriais topológicos (*EVT's*) são conjuntos com duas estruturas, uma algébrica e uma topológica. A definição de *EVT*, combina essas duas estruturas de forma que as operações de espaço vetorial sejam funções contínuas. A noção de espaço vetorial topológico é útil quando não se pode definir uma norma. Os espaços de interesse nesse estudo são $C_c^\infty(\Omega)$ e $C^\infty(\Omega)$ que, não sendo normados, têm suas topologias definidas através de seminormas, tornando-se desse modo exemplos de *EVT's*. Nesse capítulo, estabelecemos as propriedades da topologia desses espaços que são úteis no estudo das distribuições. Nesse capítulo, E sempre denotará um espaço vetorial sobre um corpo de escalares \mathbb{K} , que assumiremos ser \mathbb{R} ou \mathbb{C} .

Os resultados aqui apresentados podem ser encontrados em [1], [8], [15] e [19].

2.1 Seminormas

Definição 2.1.1. *Uma seminorma em E é uma aplicação $p : E \rightarrow \mathbb{R}$ que tem as seguintes propriedades:*

- (i) $p(x) \geq 0, \forall x \in E$;
- (ii) $p(x + y) \leq p(x) + p(y), \forall x, y \in E$;
- (iii) $p(\lambda x) = |\lambda|p(x), \forall x \in E, \forall \lambda \in F$.

p é uma norma se, além das propriedades anteriores, satisfizer:

$$p(x) = 0 \Leftrightarrow x = 0.$$

Observação 2.1.2. *A função nula é uma seminorma em E . Dado $c \geq 0$ e p em E então cp também é uma seminorma em E . Se p e q são seminormas em E então $p + q$ e $\max\{p, q\}$ são seminormas em E .*

Observação 2.1.3. *Toda norma é uma seminorma.*

Porém, não podemos afirmar que a implicação contrária é verdadeira, pois a aplicação nula é uma seminorma. Seguem outros exemplos de seminormas que não são normas.

Exemplo 2.1.4. (Seminormas em $C^m(\Omega)$) Fixado $m = 0, 1, 2, \dots$ e Ω um aberto de \mathbb{R}^n . Para cada $K \subset\subset \Omega$ a aplicação $p_K : C^m(\Omega) \rightarrow \mathbb{R}^+$ definida por

$$p_K(f) = \sup_{x \in K, |\alpha| \leq m} |\partial^\alpha f(x)|, \quad (2.1)$$

é uma seminorma em $C^m(\Omega)$.

Exemplo 2.1.5. (Seminormas em $C^\infty(\Omega)$) Para cada $K \subset\subset \Omega$ e $m = 0, 1, 2, \dots$ a aplicação $p_{K,m} : C^\infty(\Omega) \rightarrow \mathbb{R}^+$ definida por

$$p_{K,m}(f) = \sup_{x \in K, |\alpha| \leq m} |\partial^\alpha f(x)| \quad (2.2)$$

é uma seminorma em $C^\infty(\Omega)$.

Observação 2.1.6. *Uma seminorma em E possui as seguintes propriedades, todas de verificação análoga às respectivas propriedades de normas:*

- (i) $p(0) = 0$;
- (ii) $|p(x) - p(y)| \leq p(x - y)$, $x, y \in E$;
- (iii) $p^{-1}(\{0\})$ é um subespaço vetorial de E .

Definição 2.1.7. *Seja p uma seminorma em E . Definimos a bola aberta com centro em $a \in E$ e raio $r > 0$, com relação a seminorma p , como o conjunto*

$$B_p(a, r) = \{x \in E : p(x - a) < r\}.$$

Analogamente, definimos a bola fechada $B_p[a, r]$.

Salientamos que ainda não existe topologia definida em E , de modo que não faz sentido nos perguntarmos se $B_p(a, r)$ e $B_p[a, r]$ são conjuntos abertos ou fechados.

Observação 2.1.8. *Suponha que p e q sejam seminormas em E . Então para todo $a \in E$ e $r > 0$ tem-se:*

- (i) $a + B_p(0, r) = B_p(a, r)$ e $a + B_p[0, r] = B_p[a, r]$;
- (ii) $\frac{1}{r}B_p(a, 1) = B_p(a, r)$ e $\frac{1}{r}B_p[a, 1] = B_p[a, r]$;

(iii) $p \leq q \Rightarrow B_q(a, r) \subset B_p(a, r)$. Se $B_q(0, 1) \subset B_p(0, 1) \Rightarrow p \leq q$.

Definição 2.1.9. Um subconjunto A de um espaço vetorial E sobre \mathbb{K} é dito

(i) *convexo* se, dados dois pontos $x, y \in A$, o segmento de reta que os une está contido em A , isto é,

$$\forall x, y \in A, \forall t \in [0, 1]; (1 - t)x + ty \in A;$$

(ii) *equilibrado* se $x \in A, |\lambda| \leq 1 \Rightarrow \lambda x \in A$;

(iii) *absorvente* se $\forall x \in E, \exists \rho > 0$ tal que $|\lambda| < \rho \Rightarrow \lambda x \in A$.

Observação 2.1.10. E, \emptyset e os segmentos são convexos. Note ainda que todo conjunto equilibrado ou absorvente contém a origem (escolher $\lambda = 0$).

Teorema 2.1.11. Sejam E, F espaços vetoriais, $A \subset E, B \subset F$ e $u : E \rightarrow F$ linear.

(i) se A é convexo e $\lambda \in \mathbb{K}$ então λA é convexo;

(ii) se $r, s \geq 0$ então $(r + s)A \subset rA + sA$; se A é convexo então $rA + sA = (r + s)A$;

(iii) intersecção arbitrária de convexos (equilibrados) é convexo (equilibrado);

(iv) se p é seminorma em E então $B_p(0, r)$ e $B_p[0, r]$ são equilibrados e absorventes. Além disso $B_p(a, r)$ e $B_p[a, r]$ são convexos, quaisquer que sejam $a \in E, r > 0$;

(v) se B é convexo (equilibrado, absorvente respectivamente) então $u^{-1}(B)$ é convexo (equilibrado, absorvente respectivamente).

Demonstração. As demonstrações dos itens (i), (iii) e (v) são imediatas da definição de convexidade.

(ii) A primeira inclusão é imediata. A igualdade também é imediata caso $r = 0$ ou $s = 0$. Para demonstrar a igualdade caso $r, s > 0$, dados $x, y \in A$ podemos escrever

$$rx + sy = (r + s) \left(\frac{r}{r + s}x + \frac{s}{r + s}y \right).$$

Como $\frac{r}{r + s} + \frac{s}{r + s} = 1$ e A é convexo resulta $\frac{r}{r + s}x + \frac{s}{r + s}y \in A$.

(iv) Convexidade é análoga à convexidade das bolas em espaços normados, pois só depende da desigualdade triangular. ■

Definição 2.1.12. *Seja $A \subset E$ um conjunto convexo e absorvente. A função*

$$p_A : E \rightarrow \mathbb{R}$$

$$x \mapsto \inf_{\rho > 0, x \in \rho A} \rho$$

*é chamada de **funcional de Minkowski** do conjunto A .*

Teorema 2.1.13. *Na notação acima, temos que p_A está bem definida e, $\forall x, y \in E$ e $\forall \lambda \in \mathbb{K}$ temos*

- (i) $p_A(x + y) \leq p_A(x) + p_A(y)$;
- (ii) $p_A(\lambda x) = \lambda p_A(x)$, se $\lambda \geq 0$;
- (iii) se $B = \{x \in E; p_A(x) < 1\}$ e $C = \{x \in E; p_A(x) \leq 1\}$ então $B \subset A \subset C$;
- (iv) se A é equilibrado então p_A é uma seminorma em E . Em particular

$$B_{p_A}(0, 1) \subset A \subset B_{p_A}[0, 1].$$

Demonstração.

(i) O fato de A ser absorvente implica que p_A está bem definida. Observe que

$$r, s > 0, x \in rA, y \in sA \Rightarrow x + y \in (r + s)A \Rightarrow p_A(x + y) \leq r + s,$$

sendo a primeira implicação válida pelo item (ii) do Teorema 2.1.11. Como a última desigualdade é válida para todo $r, s > 0$ tais que $x \in rA, y \in sA$, segue que $p_A(x + y) \leq p_A(x) + p_A(y)$.

(ii) Da Observação 2.1.10 segue que $p_A(0) = 0$. Se $\lambda = 0$ então $p_A(\lambda x) = p_A(0) = 0 = 0 \cdot p_A(x)$. Caso $\lambda > 0$ vale:

$$p_A(\lambda x) = \inf_{\rho > 0, \lambda x \in \rho A} \rho = \inf_{\rho > 0, x \in \frac{\rho}{\lambda} A} \rho = \lambda \inf_{\rho > 0, x \in \frac{\rho}{\lambda} A} \frac{\rho}{\lambda} = \lambda p_A(x).$$

(iii) $x \in B \Rightarrow \exists \rho > 0$ tal que $0 < \rho < 1$ e $\frac{1}{\rho}x \in A$. Como 0 e $\frac{1}{\rho}x$ são pontos de A , $\frac{1}{\rho} > 1$ e A é convexo, segue que o segmento de extremidades 0 e $\frac{1}{\rho}x$ está contido em A e contém x . Portanto, $x \in A$ e, daí, $B \subset A$.

Se $x \in A$, tomando $\rho = 1$ resulta que $x \in \rho A$, logo, pela definição de funcional de Minkowski resulta que $p_A(x) \leq 1$, logo, $A \subset C$.

(iv) Se $\lambda \neq 0$ então

$$\lambda x \in \rho A \Leftrightarrow \frac{|\lambda|}{\lambda} \lambda x \in \rho A \Leftrightarrow |\lambda| x \in \rho A,$$

sendo a primeira equivalência válida pois A é equilibrado. Daí, segue que

$$p_A(\lambda x) = \inf_{\rho > 0, \lambda x \in \rho A} \rho = \inf_{\rho > 0, x \in \frac{\rho}{|\lambda|} A} \rho = |\lambda| \inf_{\rho > 0, x \in \frac{\rho}{|\lambda|} A} \frac{\rho}{|\lambda|} = |\lambda| p_A(x)$$

que, juntamente com (i) implica que p é seminorma. ■

2.2 Noções Básicas sobre EVT's e ELC's

Definição 2.2.1. *Seja E um espaço vetorial sobre um corpo de escalares \mathbb{K} . Suponha que E também é um espaço topológico. Dizemos que a topologia definida em E é compatível com a estrutura de espaço vetorial de E se as aplicações*

$$(x, y) \in E \times E \mapsto x + y \in E$$

$$(\lambda, x) \in \mathbb{K} \times E \mapsto \lambda x \in E$$

são contínuas.

Definição 2.2.2. *Um espaço vetorial equipado com uma topologia compatível com a estrutura de espaço vetorial é dito um espaço vetorial topológico (EVT).*

Exemplo 2.2.3. *Todo espaço normado é um EVT. O produto cartesiano de dois EVT's é um EVT.*

Teorema 2.2.4. *Seja E um EVT.*

(i) *Para cada $x \in E$ e $\lambda \neq 0$ as aplicações*

$$\begin{array}{ccc} T_x : E & \rightarrow & E \\ y & \mapsto & x + y \end{array} \quad e \quad \begin{array}{ccc} m_\lambda : E & \rightarrow & E \\ x & \mapsto & \lambda x \end{array}$$

são homeomorfismos;

(ii) *se \mathcal{B}_0 é uma base local na origem então*

$$\mathcal{B} = \{a + V; a \in E, V \in \mathcal{B}_0\}$$

é uma base para a topologia de E ;

(iii) *toda vizinhança da origem é absorvente;*

(iv) *toda vizinhança da origem contém uma vizinhança equilibrada da origem.*

Demonstração.

(iii) Dada uma vizinhança U da origem e $x \in E$, como $0.x = 0$ e a multiplicação por escalar é uma aplicação contínua, existem $\rho > 0$ e uma vizinhança V de x tais que $|\lambda| < \rho, y \in V$ implica $\lambda y \in U$. Tome $y = x$.

(iv) Dada uma vizinhança U da origem, novamente pela continuidade da multiplicação por escalar, existem $\rho > 0$ e uma vizinhança V da origem tais que $|\lambda| < \rho \Rightarrow \lambda V \subset U$. Defina $W = \bigcup_{|\lambda| < \rho} \lambda V$. É claro que $W \subset U$ e é vizinhança da origem. Não é difícil verificar que W é equilibrado. ■

As propriedades (i) e (ii) significam que a topologia de um *EVT* é invariante por translação. Por isso, é suficiente considerarmos apenas as bases locais na origem de um *EVT*.

Definição 2.2.5. *Um EVT que possui uma base local na origem cujos elementos são conjuntos convexos é chamado de espaço localmente convexo (ELC). Nesse caso dizemos que a topologia de E é uma topologia localmente convexa.*

Teorema 2.2.6. *Todo ELC tem uma base local na origem cujos elementos são convexos, equilibrados e absorventes.*

Demonstração. Pelo Teorema item (iii) do Teorema 2.2.4, é suficiente mostrar que toda vizinhança convexa U da origem contém uma vizinhança convexa e equilibrada da origem. Defina $V = \bigcap_{|\alpha|=1} \alpha U$. Do Teorema 2.1.11 segue que V é convexo.

Provemos que V é vizinhança da origem. Tomando uma vizinhança equilibrada W da origem tal que $W \subset U$ (conforme Teorema 2.2.4) temos

$$|\alpha| = 1 \Rightarrow \alpha^{-1}W = W \Rightarrow W \subset \alpha U$$

o que implica em $W \subset V$, provando que V é vizinhança da origem (a primeira implicação é válida pois W é equilibrado).

Provemos que V é equilibrado. Para isso, dado $\lambda \in \mathbb{K}$, com $|\lambda| \leq 1$,

$$\lambda V = \bigcap_{|\alpha|=1} \alpha \lambda U \subset \bigcap_{|\alpha|=1} \alpha U = A,$$

sendo que $\lambda U \subset U$ pelo fato de U ser um convexo que contém a origem, e porque $|\lambda| \leq 1$. ■

Teorema 2.2.7. *Seja A um subconjunto convexo, equilibrado e absorvente de um EVT E e p_A o funcional de Minkowski de A . Se A é aberto então $B_{p_A}(0, 1) = A$ e se A é fechado então $B_{p_A}[0, 1] = A$.*

Demonstração. Do Teorema 2.1.13 segue que $B_{p_A}[0, 1] \subset A$. Para provar a inclusão contrária, dado $x \in A$ qualquer, da definição de p_A resulta $p_A(x) \leq 1$. Da continuidade da multiplicação por escalar e da hipótese de A ser aberto segue que existe $\delta > 0$ tal que se $|\lambda - 1| < \delta$ implica $\lambda x \in A$. Em particular $(1 - \delta/2)x \in A$, logo $p_A(x) < 1$. A prova da outra afirmação é análoga. ■

O Teorema a seguir fornece uma caracterização dos ELC's em termos de seminormas. Ele permitirá dar os exemplos mais importantes de ELC's.

Teorema 2.2.8. (a) Se Σ é uma coleção não-vazia qualquer de seminormas em um espaço vetorial E então

$$\mathcal{B} = \left\{ B_p \left(a, \frac{1}{j} \right); p \in \Sigma, a \in E \text{ e } j \in \mathbb{N} \right\}$$

é sub-base para uma topologia em E de modo que E é um ELC e cada elemento de Σ é uma aplicação contínua.

(b) Reciprocamente, se E é um ELC então existe uma coleção Σ de seminormas em E tal que a coleção \mathcal{B} é uma base para a topologia de E e cada elemento de Σ é uma aplicação contínua.

Demonstração. (a) Não é difícil verificar que \mathcal{B} é sub-base para uma topologia em E . Mostremos que as operações de soma e produto por escalar são contínuas nessa topologia.

Dado $B_p(c, r)$ com $c \in E, r > 0, p \in \Sigma$ quaisquer, tome $a, b \in E$ tais que $a + b = c$. Com a desigualdade triangular verifica-se que $B_p(a, \frac{r}{2}) + B_p(b, \frac{r}{2}) \subset B_p(c, r)$, o que prova a continuidade da soma.

Dado $B_p(c, r)$ com $c \in E, r > 0, p \in \Sigma$ quaisquer, tome $\lambda \in \mathbb{K}, x \in E$ tais que $\lambda x = c$. Tome $\delta_1, \delta_2 > 0$ satisfazendo

$$\delta_1 < \min \left\{ 1, \frac{r}{2(p(x) + 1)} \right\}, \quad \delta_2 < \frac{r}{2(|\lambda| + 1)}.$$

Então $|\lambda' - \lambda| < \delta_1 \Rightarrow |\lambda'| < 1 + |\lambda|$. Escrevendo

$$p(\lambda'x' - \lambda x) = p(\lambda'(x' - x) + (\lambda' - \lambda)x)$$

não é difícil verificar que $(\lambda - \delta_1, \lambda + \delta_1) \cdot B_p(x, \delta_2) \subset B_p(c, r)$, o que prova a continuidade da multiplicação por escalar.

Então E é um EVT. Como cada $B_p(a, \frac{1}{j})$ é um convexo (Teorema 2.1.11) segue que E é um ELC. Pela própria definição da topologia de E segue que cada $p \in \Sigma$ é contínua.

(b) Seja τ a topologia de E . Pelo Teorema 2.2.6, existe uma base local \mathcal{B}' na origem formada por conjuntos convexos, equilibrados e absorventes. Pelo

Teorema 2.2.4 temos que

$$\mathcal{B}'' = \{a + A; A \in \mathcal{B}'\} \quad (2.3)$$

é uma base de τ .

Defina $\Sigma = \{p_A; A \in \mathcal{B}'\}$, sendo p_A o funcional de Minkowski de A . Da Observação 2.1.8, dos Teoremas 2.2.4 e 2.2.7 resulta que

$$\left\{ B_{p_A} \left(a, \frac{1}{j} \right); p_A \in \Sigma, a \in E, j \in \mathbb{N} \right\} = \{a + jA; A \in \mathcal{B}', a \in E, j \in \mathbb{N}\}.$$

Pelo item (a) segue que $\{a + jA; A \in \mathcal{B}', a \in E, j \in \mathbb{N}\}$ é sub-base para uma topologia localmente convexa τ' em E . Na verdade, como a intersecção finita de elementos de \mathcal{B}' pertence a \mathcal{B}' , temos que

$$\{a + jA; A \in \mathcal{B}', a \in E, j \in \mathbb{N}\} \quad (2.4)$$

é uma base de τ' . De (2.3) e (2.4) segue que $\tau = \tau'$. ■

Observação 2.2.9. *Nas condições do Teorema 2.2.8 dizemos que a família de seminormas Σ define a topologia de E .*

Exemplo 2.2.10. *Tome E qualquer e seja $\|\cdot\|$ uma norma em E . Então a topologia definida por $\Sigma = \{\|\cdot\|\}$ é a topologia induzida pela norma $\|\cdot\|$.*

A seguir, temos alguns exemplos de ELC's que não são normados.

Exemplo 2.2.11. *Tome E qualquer. A topologia localmente convexa definida por $\Sigma = \{0\}$ é a topologia caótica.*

Exemplo 2.2.12. *$C^m(\Omega)$, $m = 0, 1, 2, \dots$ é um ELC. Basta tomar $\Sigma = \{p_K; K \subset\subset \Omega\}$, sendo p_K definida como no Exemplo 2.1.4.*

Exemplo 2.2.13. *$C^\infty(\Omega)$ é um ELC. Basta tomar $\Sigma = \{p_{K,m}; K \subset\subset \Omega\}$, sendo $p_{K,m}$ definida como no Exemplo 2.1.5.*

Nesse texto, sempre consideraremos $C^m(\Omega)$ com a topologia dada no exemplo 2.1.4. Consideração análoga será feita para $C^\infty(\Omega)$.

Teorema 2.2.14. *Seja E um ELC e Σ uma família de seminormas que define a topologia de E . As seguintes afirmações são equivalentes:*

(i) E é de Hausdorff;

(ii) $\bigcap_{p \in \Sigma} p^{-1}(\{0\}) = \{0\}$.

Demonstração.

(i) \Rightarrow (ii) Como $p \in \Sigma$ é uma seminorma, temos que

$$p(0) = 0, \forall p \in \Sigma \Leftrightarrow 0 \in p^{-1}(0), \forall p \in \Sigma \Leftrightarrow 0 \in \bigcap_{p \in \Sigma} p^{-1}(\{0\}).$$

Tome $x \in E$. Queremos mostrar que $x \neq 0 \Rightarrow x \notin \bigcap_{p \in \Sigma} p^{-1}(\{0\})$. Como E é Hausdorff, existe uma vizinhança de x que não contém a origem. Podemos tomar essa vizinhança da forma $B_p(x, \epsilon)$, para algum $p \in \Sigma$ e $\epsilon > 0$. Portanto, $p(x) > 0$ pois caso contrário, $p(x - 0) = p(x) = 0 \Rightarrow 0 \in B_p(x, \epsilon)$.

(ii) \Rightarrow (i) Tome $x, y \in E$; $x \neq y$. Então $y - x \neq 0$. Por hipótese, existe $p \in \Sigma$ tal que $p(y - x) = \epsilon > 0$. Tome $V_x = B_p(x, \frac{\epsilon}{2})$ e $V_y = B_p(y, \frac{\epsilon}{2})$ então $V_x \cap V_y = \emptyset$. De fato, seja $z \in V_x \cap V_y$. Isso implica que $z \in V_x$ e $z \in V_y$. Mas

$$z \in V_x \Rightarrow p(x - z) < \frac{\epsilon}{2} \tag{2.5}$$

e

$$z \in V_y \Rightarrow p(y - z) < \frac{\epsilon}{2}. \tag{2.6}$$

Da desigualdade triangular, de (2.5) e (2.6), segue que

$$\epsilon = p(x - y) = p(x - z - y + z) \leq p(x - z) + p(y - z) < \epsilon.$$

Portanto $V_x \cap V_y = \emptyset$ e E é Hausdorff. ■

Definição 2.2.15. *Seja E um ELC cuja topologia é definida pela família de seminormas Σ . Dizemos que $A \subset E$ é limitado se para cada $p \in \Sigma$, existe $\lambda > 0$ tal que $A \subset B_p(0, \lambda)$.*

Observação 2.2.16. *Seja $(E, \|\cdot\|)$ um espaço normado. $A \subset E$ é limitado se, e somente se, $\exists \lambda > 0$ tal que $\|x\| \leq \lambda, \forall x \in A$.*

Observação 2.2.17. *Sobre conjuntos limitados:*

- (i) *união finita de conjuntos limitados é um conjunto limitado;*
- (ii) *subconjuntos de conjuntos limitados são limitados.*

2.3 Aplicações lineares contínuas

Nessa seção apresentamos propriedades de transformações lineares contínuas entre ELC's que serão úteis nos capítulos seguintes.

Definição 2.3.1. *Sejam E, F ELC's cujas topologias são definidas pelas famílias de seminormas Σ_1 e Σ_2 respectivamente. Uma aplicação $u : E \rightarrow F$ é uniformemente contínua quando para cada $\epsilon > 0$ e $q \in \Sigma_2$, existir $\delta > 0$ e $p \in \Sigma_1$ tais que*

$$y - x \in B_p(0, \delta) \Rightarrow (u(y) - u(x)) \in B_q(0, \epsilon).$$

Observação 2.3.2. *A definição 2.3.1 coincide com a definição usual de continuidade uniforme no caso de espaços normados. Mais precisamente, quando $(E, |\cdot|)$ e $(F, \|\cdot\|)$ são espaços normados então $u : E \rightarrow F$ é uniformemente contínua se, e somente se, $\forall \epsilon > 0, \exists \delta > 0$ tal que $|y - x| < \delta \Rightarrow \|u(y) - u(x)\| < \epsilon$.*

Teorema 2.3.3. *Sejam Σ_1, Σ_2 famílias de seminormas que definem as topologias dos ELC's E e F , respectivamente. As seguintes condições sobre uma aplicação linear $u : E \rightarrow F$ são equivalentes:*

- (i) u é uniformemente contínua;
- (ii) u é contínua;
- (iii) u é contínua na origem;
- (iv) $\forall q \in \Sigma_2$ existem $p \in \Sigma_1$ e $M > 0$ tais que $q \circ u \leq Mp$.

Demonstração. As implicações (i) \Rightarrow (ii) \Rightarrow (iii) são imediatas.

(iii) \Rightarrow (iv) Por hipótese $u^{-1}(B_q(0, 1))$ é aberto logo existe $p \in \Sigma_1, \delta > 0$ tais que $B_p(0, \delta) \subset u^{-1}(B_q(0, 1))$, então $p(x) < \delta \Rightarrow q(u(x)) < 1$, logo

$$\frac{1}{\delta}p(x) < 1 \Rightarrow q(u(x)) < 1. \quad (2.7)$$

Note que $\frac{1}{\delta}p$ e $q \circ u$ são seminormas em E e (2.7) significa que

$$B_{\frac{1}{\delta}p}(0, 1) \subset B_{q \circ u}(0, 1).$$

Da Observação 2.1.8-(iii) segue o resultado, com $M = \frac{1}{\delta}$.

(iv) \Rightarrow (i) Basta mostrar que para quaisquer $q \in \Sigma_2, \epsilon > 0$ existe uma vizinhança U da origem tal que se $y - x \in U$ então $q(u(y - x)) < \epsilon$, ou ainda, $x \in U \Rightarrow q(u(x)) < \epsilon$. Tomando p, M como na hipótese, é fácil ver que essa implicação é válida com $U = B_p(0, \epsilon/M)$. ■

2.4 Metrização de ELC

O principal objetivo dessa seção é estabelecer condições suficientes para que um ELC seja metrizável e dar exemplos de ELC's metrizáveis.

Observação 2.4.1. *Seja $(q_j)_{j \in \mathbb{N}}$ uma família enumerável de seminormas que define a topologia de E . Defina, para cada $j \in \mathbb{N}$:*

$$p_1 = q_1, p_2 = \max\{q_1, q_2\}, p_3 = \max\{q_1, q_2, q_3\}, \dots$$

Então da Observação 2.1.8 segue que:

- (i) $p_1 \leq p_2 \leq p_3 \leq \dots$
- (ii) $(p_j)_{j \in \mathbb{N}}$ define a topologia de E .

A justificativa do item (i) é devido à maneira como as seminormas foram definidas.

No item (ii), por sua vez, queremos mostrar que $(p_j)_{j \in \mathbb{N}}$ define a topologia de E . De fato: seja τ a topologia definida por $(q_j)_{j \in \mathbb{N}}$ e τ' a topologia definida por $(p_j)_{j \in \mathbb{N}}$. Devemos verificar que $\tau = \tau'$. Para mostrar que $\tau \subset \tau'$, tomemos B um aberto básico na topologia τ . Queremos mostrar que existe $k \in \mathbb{N}$ e $r_0 > 0$ tais que $B_{p_k}(a, r_0) \subset B$. É suficiente mostrar para $B = B_{q_j}(0, r)$, sendo $r > 0$ arbitrário. Pela definição de (p_j) e pela Observação 2.1.8 segue o resultado.

Afirmção: $\tau' \subset \tau$. Com efeito: dada $B_{p_j}(a, R)$ e $b \in B_{p_j}(a, R)$ tome $B = B_{q_1}(b, r) \cap B_{q_2}(b, r) \cap \dots \cap B_{q_j}(b, r)$, com $r = R - p_j(b - a)$. Então B é um aberto básico de τ , já que (q_j) define uma topologia em τ . Devemos verificar que $B \subset B_{p_j}(a, R)$.

Dado $y \in B$ temos que da desigualdade triangular $q_1(y - a) < R, q_2(y - a) < R, \dots, q_j(y - a) < R$, logo, da definição de p_j segue que $p_j(y - a) < R$ e, então, $y \in B_{p_j}(a, R)$. Daí $B \subset B_{p_j}(a, R)$.

Teorema 2.4.2. *Seja E um ELC Hausdorff. Se existe uma família enumerável de seminormas que define a topologia de E , então E é metrizável.*

Demonstração. Devemos mostrar que existe uma métrica em E tal que a topologia definida pela métrica coincide com a topologia de E . Defina a aplicação

$$\begin{aligned} d: E \times E &\rightarrow \mathbb{R} \\ (x, y) &\mapsto d(x, y) \end{aligned}$$

tal que

$$d(x, y) = \sum_{j=0}^{\infty} \frac{1}{2^j} \frac{p_j(x - y)}{1 + p_j(x - y)}. \quad (2.8)$$

A aplicação acima define uma métrica em E . Com efeito: a série em (2.8) de termos positivos converge pois seu j -ésimo termo é $\leq 2^{-j}$.

- (i) Segue da definição em (2.8) que $d(x, y) \geq 0, \forall x, y \in E$.
- (ii) Se $x = y$ então $q_j(x - y) = 0, \forall j \in \mathbb{N}$. Portanto $d(x, y) = 0$. Se $x \neq y$ então como E é de Hausdorff e pela Observação 2.1.6, existe $j \in \mathbb{N}$ tal que $p_j(x - y) \neq 0$ e portanto $d(x, y) \neq 0$.
- (iii) Para cada $j \in \mathbb{N}$ temos que $p_j(x - y) = p_j(y - x)$, logo $d(x, y) = d(y, x), \forall x, y \in E$.
- (iv) Devemos mostrar que $d(x, y) \leq d(x, z) + d(z, y) \forall x, y, z \in E$, isto é,

$$\sum_{j=0}^{\infty} \frac{1}{2^j} \frac{p_j(x - y)}{1 + p_j(x - y)} \leq \sum_{j=0}^{\infty} \frac{1}{2^j} \left(\frac{p_j(x - z)}{1 + p_j(x - z)} + \frac{p_j(z - y)}{1 + p_j(z - y)} \right)$$

Para isso, mostraremos que:

$$\frac{p_j(x - y)}{1 + p_j(x - y)} \leq \frac{p_j(x - z)}{1 + p_j(x - z)} + \frac{p_j(z - y)}{1 + p_j(z - y)}, \forall x, y, z \in E.$$

É suficiente provar que

$$0 \leq a, b, c \text{ e } a \leq b + c \Rightarrow \frac{a}{1 + a} \leq \frac{b}{1 + b} + \frac{c}{1 + c}.$$

Suponha $a > 0$. Note que das hipóteses segue que: $\frac{1}{b+c} \leq \frac{1}{a}$. Então:

$$\begin{aligned} \frac{a}{1 + a} &= \frac{1}{\frac{1+a}{a}} = \frac{1}{1 + \frac{1}{a}} \leq \frac{1}{1 + \frac{1}{b+c}} = \frac{b + c}{1 + b + c} = \frac{b}{1 + b + c} + \frac{c}{1 + b + c} \leq \\ &\leq \frac{b}{1 + b} + \frac{c}{1 + c}. \end{aligned}$$

Isso conclui a prova de que d é uma métrica. Seja τ a topologia de E e τ' a topologia definida pela métrica d . Mostremos que $\tau = \tau'$.

- (1º) $\tau \subset \tau'$. Seja $r > 0$ e $B_d(0, r) = \{x \in E; d(x, 0) < r\}$. Tome $k \in \mathbb{N}$ tal que $\frac{1}{2^k} < r$. Mostraremos que $B_{p_{k+1}}(0, \frac{1}{2^{k+2}}) \subset B_d(0, \frac{1}{2^k})$. Seja $x \in B_{p_{k+1}}(0, \frac{1}{2^{k+2}})$, então

$$p_1(x - y) \leq p_2(x - y) \leq \dots \leq p_k(x - y) \leq p_{k+1}(x - y) \leq \frac{1}{2^{k+2}}.$$

Logo,

$$\sum_{j=0}^{k+1} \frac{1}{2^j} \frac{p_j(x-y)}{1+p_j(x-y)} \leq \sum_{j=0}^{\infty} \frac{1}{2^j} \frac{1}{2^{k+2}} = \frac{1}{2^{k+2}} \sum_{j=0}^{\infty} \frac{1}{2^j} = \frac{1}{2^{k+1}}. \quad (2.9)$$

Mas

$$\frac{p_j(x)}{1+p_j(x)} \leq p_j(x) \text{ e } \frac{p_j(x)}{1+p_j(x)} \leq 1, \forall j \in \mathbb{N}, \text{ portanto}$$

$$\sum_{j=k+2}^{\infty} \frac{1}{2^j} \frac{p_j(x)}{1+p_j(x)} \leq \sum_{j=k+2}^{\infty} \frac{1}{2^j} = \frac{1}{2^{k+1}}. \quad (2.10)$$

De (2.9) e de (2.10), temos que

$$d(x, 0) = \sum_{j=0}^{\infty} \frac{1}{2^j} \frac{p_j(x-0)}{1+p_j(x-0)} < \frac{1}{2^k},$$

isto é, $x \in B_d(0, \frac{1}{2^k})$.

(2º) $\tau' \subset \tau$. Mostraremos que para cada $p_j \in \Sigma$ e $r > 0$, tomando $k \in \mathbb{N}$ tal que $\frac{1}{2^k} < r$, ocorre que $B_d(0, \frac{1}{2^{j+k+1}}) \subset B_{p_j}(0, r)$. Tomemos $x \in B_d(0, \frac{1}{2^{j+k+1}})$, então $\frac{1}{2^j} \frac{p_j(x)}{1+p_j(x)} \leq \frac{1}{2^{j+k+1}}$, isto é, $\frac{p_j(x)}{1+p_j(x)} \leq \frac{1}{2^{j+1}}$.

Logo, $p_j(x)(1 - \frac{1}{2^{j+1}}) \leq \frac{1}{2^{j+1}}$.

E portanto,

$$p_j(x) \leq \frac{1}{2^{k+1-1}} \leq \frac{1}{2^k}. \text{ O que prova que } x \in B(p_j, r).$$

■

Exemplo 2.4.3. Da Observação 2.4.1 e do Teorema acima segue que os espaços $C^m(\Omega)$, $m = 0, 1, 2, \dots, \infty$ são metrizáveis.

2.5 Resultados sobre a topologia de $C^\infty(\Omega)$

Começamos a seção com uma útil caracterização de convergência em $C^\infty(\Omega)$.

Teorema 2.5.1. *Uma condição necessária e suficiente para a sequência (ϕ_j) convergir para ϕ em $C^\infty(\Omega)$ é que, para todo $\alpha \in \mathbb{N}^n$, a sequência $(\partial^\alpha \phi_j)$ convirja para $\partial^\alpha \phi$ uniformemente em todo subconjunto compacto de Ω .*

Demonstração. A família Σ de seminormas dadas no Exemplo 2.2.13 define a topologia de $C^\infty(\Omega)$. Então pelo Teorema 2.2.8 temos que (ϕ_j) converge para ϕ em $C^\infty(\Omega)$ se, e somente se, dados $p \in \Sigma, \epsilon > 0$, existe $j_0 \in \mathbb{N}$ tal que $j > j_0 \Rightarrow p(\phi_j - \phi) < \epsilon$. Não é difícil ver que daí decorre o resultado. ■

A convergência em $C^m(\Omega)$ tem caracterização análoga ao caso $C^\infty(\Omega)$, basta usar o Exemplo 2.2.12 no lugar do Exemplo 2.2.13.

Outra propriedade importante dos espaços $C^m(\Omega)$ é a completude.

Teorema 2.5.2. $C^m(\Omega)$, $m = 0, 1, 2, \dots, \infty$ é completo.

Demonstração A demonstração será feita por indução sobre m .

Caso $m = 0$, isto é, $C(\Omega)$ é completo.

Tomemos (K_j) sequência de conjuntos compactos como no Teorema 1.1.13. Seja (ϕ_k) sequência de Cauchy em $C(\Omega)$. Queremos mostrar que (ϕ_k) é convergente em $C(\Omega)$. Se (ϕ_k) é Cauchy em $C(\Omega)$, então para cada $\epsilon > 0$, existe $k_0 \in \mathbb{N}$ e $p_j \in \Sigma$ tais que

$$k, l > k_0 \Rightarrow \phi_k - \phi_l \in B_{p_j}(0, \epsilon),$$

com $p_j \in \Sigma$ e Σ define uma topologia em $C(\Omega)$. Isso significa que

$$k, l > k_0 \Rightarrow \sup_{y \in K_j} |\phi_k(y) - \phi_l(y)| < \epsilon. \quad (2.11)$$

Fixe $x \in \Omega$ e escolha j tal que $x \in K_j$. Procedendo dessa forma segue que $l, k > k_0 \Rightarrow |\phi_k(x) - \phi_l(x)| < \epsilon$. Então $(\phi_k(x))$ é Cauchy em \mathbb{C} . Logo, $(\phi_k(x))$ converge para algum $z_x \in \mathbb{C}$. Defina:

$$\begin{aligned} \phi: \Omega &\rightarrow \mathbb{C} \\ x &\mapsto z_x \end{aligned}$$

Mostremos que ϕ é contínua. Fixado j e l em (2.11), fazendo $k \rightarrow \infty$ segue que

$$l \geq k_0 \Rightarrow \sup_{y \in K_j} |\phi(y) - \phi_l(y)| \leq \epsilon.$$

Isso significa que $\phi_l \rightarrow \phi$ uniformemente em K_j . Logo, ϕ é contínua em K_j , em particular é contínua em x . Portanto, $\phi_k \rightarrow \phi$ e $C(\Omega)$ é completo.

Supor que $C^m(\Omega)$ é completo. Queremos mostrar que $C^{m+1}(\Omega)$ é completo.

Seja (ϕ_k) uma sequência de Cauchy em $C^{m+1}(\Omega)$. Então, para cada $\epsilon > 0$, existe $k_0 \in \mathbb{N}$ e $p_j \in \Sigma$ tais que

$$l, k > k_0 \Rightarrow \phi_k - \phi_l \in B_{p_j}(0, \epsilon)$$

Isso significa que

$$l, k > k_0 \Rightarrow \sup_{|\alpha| \leq m+1, y \in K_j} |\partial^\alpha \phi_k(y) - \partial^\alpha \phi_l(y)| < \epsilon. \quad (2.12)$$

Fixado $\alpha \in \mathbb{N}^n$ tal que $|\alpha| \leq m + 1$, tome $\alpha = \beta + e_i$; com $|\beta| \leq m$ e $i = 1, 2, \dots, n$. Em particular de (2.12) temos

$$l, k > k_0 \Rightarrow \sup_{y \in K_j} |\partial^\beta \phi_k(y) - \partial^\beta \phi_l(y)| < \epsilon. \quad (2.13)$$

Além disso,

$$l, k > k_0 \Rightarrow \sup_{|\beta| \leq m, y \in K_j} |\partial_i \partial^\beta \phi_k(y) - \partial_i \partial^\beta \phi_l(y)| < \epsilon. \quad (2.14)$$

Da hipótese de indução e de (2.13) segue que existe $\phi \in C^m(\Omega)$ tal que $\phi_k \rightarrow \phi$ em $C^m(\Omega)$. Em particular,

$$\partial^\beta \phi_k \rightarrow \partial^\beta \phi \text{ uniformemente em } K_j. \quad (2.15)$$

A implicação em (2.14), significa que a sequência $\psi_k = \partial_i \partial^\beta \phi_k$ é uma sequência de Cauchy em $C(\Omega)$. Portanto existe $\psi \in C(\Omega)$ tal que $\psi_k \rightarrow \psi$ uniformemente em K_j . Logo,

$$\partial_i(\partial^\beta \phi_k) \rightarrow \psi \text{ uniformemente em } K_j. \quad (2.16)$$

De (2.15) e (2.16) resulta que $\partial_i \partial^\beta \phi$ existe e $\partial_i \partial^\beta \phi = \psi$. Então $\partial^\alpha \phi = \psi$. Portanto, C^{m+1} é completo. ■

Definição 2.5.3. *Um espaço localmente convexo, metrizable e completo, é dito espaço de Fréchet.*

Exemplo 2.5.4. *Todo espaço de Banach é um espaço de Fréchet.*

Exemplo 2.5.5. *Os espaços $C^m(\Omega)$, $m = 0, 1, 2, \dots, \infty$ são espaços de Fréchet. Tal afirmação decorre dos Teoremas 2.4.2 e 2.5.2.*

Teorema 2.5.6. *As seguintes afirmações a respeito de um funcional linear u em $C^\infty(\Omega)$ são equivalentes:*

- (i) u é contínuo;
- (ii) para toda sequência $(\phi_j)_{j \in \mathbb{N}}$ tal que $\phi_j \rightarrow 0$ em $C^\infty(\Omega)$ tem-se que $u(\phi_j) \rightarrow 0$;
- (iii) existem $K \subset\subset \Omega$, $C > 0$ e $m \in \mathbb{N}$ tais que

$$|u(\phi_j)| \leq C \sum_{|\alpha| \leq m} \sup_K |\partial^\alpha \phi|, \quad \forall \phi \in C^\infty(\Omega).$$

Demonstração. Do fato de $C^\infty(\Omega)$ ser metrizável resulta que (ii) é equivalente a continuidade de u na origem. Do Teorema 2.3.3 segue então (i) \Leftrightarrow (ii).

A equivalência (i) \Leftrightarrow (iii) é consequência do Teorema 2.3.3-(iv), escolhendo $E = C^\infty(\Omega)$, $F = \mathbb{C}$, Σ_1 dada no Exemplo 2.2.13 e $\Sigma_2 = \{|\cdot|\}$. ■

2.6 Topologia de $C_c^\infty(\Omega)$

Para mais detalhes sobre esta seção, consultar [15]. Denotamos por $C_c^\infty(\Omega)$ o espaço vetorial de todas as funções de $C_c^\infty(\Omega)$ que tem suporte compacto. Para cada $K \subset\subset \Omega$, o símbolo $C_c^\infty(K)$ denota o subespaço constituído pelas funções de $C_c^\infty(\Omega)$ cujo suporte está contido em K . Como

$$C_c^\infty(\Omega) = \bigcup_{K \subset\subset \Omega} C_c^\infty(K),$$

nessa seção introduziremos uma topologia localmente convexa em $C_c^\infty(\Omega)$ a partir de topologias localmente convexas definidas em cada $C_c^\infty(K)$.

Em cada $C_c^\infty(K)$ consideramos a topologia localmente convexa definida pela família de seminormas $\Sigma_K = \{p_{K,m}\}_{m \in \mathbb{N}}$, sendo

$$p_{K,m}(\phi) = \sup_{|\alpha| \leq m, x \in K} |\partial^\alpha \phi(x)|, \quad \phi \in C_c^\infty(K), \quad (2.17)$$

conforme Teorema 2.2.8.

Considere a coleção de subconjuntos de $C_c^\infty(\Omega)$ dada por

$$\mathcal{B}_0 = \{V \subset C_c^\infty(\Omega); V \text{ é convexo, equilibrado e } V \cap C_c^\infty(K) \text{ é aberto de } C_c^\infty(K), \forall K \subset\subset \Omega\}$$

e

$$\mathcal{B} = \{\phi + V; \phi \in C_c^\infty(\Omega) \text{ e } V \in \mathcal{B}_0\}.$$

Teorema 2.6.1. (i) \mathcal{B} é base para uma topologia τ em $C_c^\infty(\Omega)$;

(ii) $C_c^\infty(\Omega)$ equipado com a topologia τ é um ELC;

(iii) para cada $K \subset\subset \Omega$ tem-se que a topologia de $C_c^\infty(K)$ coincide com a topologia de subespaço induzida por $C_c^\infty(\Omega)$ em $C_c^\infty(K)$.

Demonstração.

(i) Dados $\phi_1, \phi_2 \in C_c^\infty(\Omega)$, $V_1, V_2 \in \mathcal{B}_0$ e $\phi \in (\phi_1 + V_1) \cap (\phi_2 + V_2)$, mostraremos

que existe $V \in \mathcal{B}_0$ tal que

$$\phi + V \subset (\phi_1 + V_1) \cap (\phi_2 + V_2). \quad (2.18)$$

Tome $K \subset\subset \Omega$ tal que $s(\phi_1), s(\phi_2), s(\phi) \subset K$, logo, $\phi_1, \phi_2, \phi \in C_c^\infty(K)$. Como $V_1 \cap C_c^\infty(K)$ é aberto de $C_c^\infty(K)$, $\phi - \phi_1 \in V$ e a multiplicação por escalar é contínua em $C_c^\infty(K)$, existe $\delta_1 > 0$ tal que

$$|\lambda - 1| < \delta_1 \Rightarrow \lambda(\phi - \phi_1) \in V_1 \Rightarrow \phi - \phi_1 \in \frac{1}{\lambda}V_1.$$

Escolhendo um desses valores de λ obtemos λ_1 tal que

$$\phi - \phi_1 \in \frac{1}{\lambda_1}V_1.$$

Então,

$$\phi - \phi_1 + \left(1 - \frac{1}{\lambda_1}\right)V_1 \subset \frac{1}{\lambda_1}V_1 + \left(1 - \frac{1}{\lambda_1}\right)V_1 = V_1,$$

sendo a última igualdade válida pois V_1 é convexo, e pelo Teorema 2.1.11-(ii). Daí resulta que

$$\phi + \left(1 - \frac{1}{\lambda_1}\right)V_1 \subset \phi_1 + V_1.$$

Analogamente obtemos λ_2 tal que

$$\phi + \left(1 - \frac{1}{\lambda_2}\right)V_2 \subset \phi_2 + V_2.$$

Então segue (2.18) com

$$V = \left(1 - \frac{1}{\lambda_1}\right)V_1 \cap \left(1 - \frac{1}{\lambda_2}\right)V_2.$$

(ii) Mostremos inicialmente que a soma é contínua em $C_c^\infty(\Omega)$. Dados $\phi_1, \phi_2 \in C_c^\infty(\Omega)$ e $V \in \mathcal{B}_0$ devemos exibir $V_1, V_2 \in \mathcal{B}_0$ tais que

$$(\phi_1 + V_1) + (\phi_2 + V_2) \subset \phi_1 + \phi_2 + V.$$

Para isso, basta tomar

$$V_1 = V_2 = \frac{1}{2}V$$

e usar a convexidade de V e o Teorema 2.1.11-(ii).

Mostremos a seguir que a multiplicação por escalar é contínua. Dados $\lambda_0 \in$

$\mathbb{C}, \phi_0 \in C_c^\infty(\Omega)$ e $V \in \mathcal{B}_0$ devemos exibir $\delta > 0$ e $U \in \mathcal{B}_0$ tais que

$$|\lambda - \lambda_0| < \delta, \phi \in \phi_0 + U \Rightarrow \lambda\phi \in \lambda_0\phi_0 + V,$$

ou seja

$$|\lambda - \lambda_0| < \delta, \phi \in \phi_0 + U \Rightarrow \lambda\phi - \lambda_0\phi_0 \in V. \quad (2.19)$$

Para isso, começamos observando que

$$\lambda\phi - \lambda_0\phi_0 = \lambda(\phi - \phi_0) + (\lambda - \lambda_0)\phi_0. \quad (2.20)$$

Seja $K \subset\subset \Omega$ tal que $\phi_0 \in C_c^\infty(K)$. Como V é equilibrado temos que $0 \in V$, e daí $0\phi_0 \in V$. Da continuidade da multiplicação por escalar em $C_c^\infty(K)$ segue que existe $\delta > 0$ tal que $\delta\phi_0 \in \frac{1}{2}V$. Como V é equilibrado daí decorre que

$$|\lambda - \lambda_0| < \delta \Rightarrow \frac{|\lambda - \lambda_0|}{\delta} < 1 \Rightarrow \frac{\lambda - \lambda_0}{\delta}\delta\phi_0 \in \frac{1}{2}V,$$

ou seja

$$|\lambda - \lambda_0| < \delta \Rightarrow (\lambda - \lambda_0)\phi_0 \in \frac{1}{2}V. \quad (2.21)$$

Escolha $c > 0$ tal que $c(|\lambda_0| + \delta) = \frac{1}{2}$. Temos que

$$|\lambda - \lambda_0| < \delta \Rightarrow |\lambda| < |\lambda_0| + \delta \Rightarrow \left| \frac{\lambda}{|\lambda_0| + \delta} \right| < 1.$$

Da expressão anterior e do fato de V ser equilibrado, temos a seguinte implicação

$$|\lambda - \lambda_0| < \delta, \phi \in \phi_0 + cV \Rightarrow \frac{\lambda}{|\lambda_0| + \delta}(\phi - \phi_0) \in cV.$$

Então

$$|\lambda - \lambda_0| < \delta, \phi \in \phi_0 + cV \Rightarrow \lambda(\phi - \phi_0) \in \frac{1}{2}V.$$

Daí, de (2.21), (2.20) e da convexidade de V segue (2.19) com $U = cV$.

Para mostrar que $C_c^\infty(\Omega)$ é um ELC, resta observar que, por definição, todo $V \in \mathcal{B}_0$ é um conjunto convexo.

(iii) Seja τ_K a topologia de $C_c^\infty(K)$ e τ'_K a topologia de subespaço. Da definição de \mathcal{B}_0 segue que $\mathcal{B}_0 \subset \tau_K$, logo $\mathcal{B} \subset \tau_K$ e daí, $\tau'_K \subset \tau_K$.

Para provar a inclusão contrária, tome $E \in \tau_K$ qualquer. Devemos mostrar que existe um aberto V de $C_c^\infty(\Omega)$ tal que $E = V \cap C_c^\infty(K)$.

Dada $\phi \in E$, tome $K \subset\subset \Omega$ tal que $\phi \in C_c^\infty(K)$. Então da definição de τ_K ,

existem $m \in \mathbb{N}$ e $\epsilon > 0$ tal que

$$B_{p_{K,m}}(\phi, \epsilon) = \{\psi \in C_c^\infty(K); p_{K,m}(\psi - \phi) < \epsilon\} \subset E.$$

Defina

$$V_\phi = \{\psi \in C_c^\infty(\Omega); p_{K,m}(\psi - \phi) < \epsilon\},$$

que é um aberto de $C_c^\infty(\Omega)$. Note que

$$V_\phi \cap C_c^\infty(K) = B_{p_{K,m}}(\phi, \epsilon).$$

Então fazendo ϕ percorrer E obtemos

$$C_c^\infty(K) \cap \left(\bigcup_{\phi \in E} V_\phi \right) = E.$$

Desta forma, basta considerarmos $V = \bigcup_{\phi \in E} V_\phi$. ■

Pode-se estabelecer o seguinte critério de convergência em $C_c^\infty(\Omega)$.

Teorema 2.6.2. *Uma sequência (ϕ_j) converge para zero em $C_c^\infty(\Omega)$ se e somente se existe $K \subset\subset \Omega$ tal que:*

- (i) *o suporte de toda função ϕ_j está contido em K ;*
- (ii) *para todo $\alpha \in \mathbb{N}^n$ a sequência $(\partial^\alpha \phi_j)$ converge para zero uniformemente em K .*

Demonstração. (\Rightarrow) Seja (K_j) sequência de compactos de Ω como no Teorema 1.1.13 (i) Por hipótese, dada uma vizinhança V da origem, $\exists j_0 \in \mathbb{N}$ tal que $j > j_0 \Rightarrow \phi_j \in V$.

Mostremos que existe uma vizinhança V da origem tal que $\phi_j \notin V, \forall j \in \mathbb{N}$. Suponhamos que não vale (i). A negação de (i) implica que para $K = K_j$, existe alguma ϕ_j tal que $s(\phi_j) \subset K_j$. Logo, existe $x_j \in S(\phi_j) - K_j$. Como $(\Omega - K_j)$ é um aberto que contém x_j e $S(\phi_j) = \overline{\{y \in \Omega; \phi(y) \neq 0\}}$ existe $y_j \in \Omega$ tal que $y_j \notin K_j$ e $\phi_j(y_j) \neq 0$.

Então a aplicação

$$p(\phi) = \sum_{j=1}^{+\infty} \sup_{x \in K_j - K_{j-1}} \frac{|\phi(x)|}{|\phi_j(y_j)|}$$

está bem definida e é uma seminorma em $C_c^\infty(\Omega)$. De fato, para cada $\phi \in C_c^\infty(\Omega)$, existe $j_0 \in \mathbb{N}$ tal que $j > j_0 \Rightarrow S(\phi) \subset K_j$. Para $j > j_0$ ocorre que $S(\phi) \cap K_j -$

$K_{j-1} = \emptyset$. Mostraremos que $B_p(0, 1)$ é uma vizinhança da origem em $C_c^\infty(\Omega)$. Para isso utilizaremos o Teorema 2.6.1. Para cada $K \subset\subset \Omega$ tome $l \in \mathbb{N}$ tal que $K \subset K_l$. Então para toda $\phi \in C_c^\infty(K)$ temos

$$\begin{aligned} p(\phi) &= \sum_{j=1}^{+\infty} \sup_{x \in K_j - K_{j-1}} \frac{|\phi(x)|}{|\phi_j(y_j)|} = \sum_{j=1}^l \sup_{x \in K_j - K_{j-1}} \frac{|\phi(x)|}{|\phi_j(y_j)|} \leq \sum_{j=1}^l \sup_{x \in K} \frac{|\phi(x)|}{|\phi_j(y_j)|} \leq \\ &\leq M \sup_{x \in K} |\phi(x)|, \text{ sendo } M = \sum_{j=1}^l \frac{1}{|\phi_j(y_j)|}. \text{ Logo,} \end{aligned}$$

$$p(\phi) \leq Mp_{K,0}(\phi), \phi \in C_c^\infty(K),$$

onde $p_{K,0}(\phi)$ é seminorma de $C_c^\infty(K)$ dada por (2.1.5).

Isso significa que $\frac{1}{M}B_{p_{K,0}}(0, 1) \subset B_p(0, 1) \cap C_c^\infty(K)$.

Então $B_p(0, 1) \cap C_c^\infty(K)$ é uma vizinhança da origem de $C_c^\infty(K)$. Como K é arbitrário, $B_p(0, 1) \in \mathcal{B}_0$. No entanto, não é difícil verificar que $\phi_j \notin B_p(0, 1), \forall j \in \mathbb{N}$ e isso contradiz $\phi_j \rightarrow 0$.

(ii) Por (i) existe $K \subset\subset \Omega$ tal que

$$\phi_j \in C_c^\infty(K), \forall j \in \mathbb{N}. \quad (2.22)$$

Dados $\epsilon > 0, \alpha \in \mathbb{N}^n$ arbitrários tome $m = |\alpha|$. Pelo Teorema 2.6.1 - (iii) para

$$B_{p_{K,m}}(0, \epsilon) = \{\psi \in C_c^\infty(K); p_{K,m}(\psi) < \epsilon\},$$

existe um aberto V de $C_c^\infty(\Omega)$ tal que $B_{p_{K,m}}(0, \epsilon) = C_c^\infty(K) \cap V$. Da hipótese segue que existe $j_0 \in \mathbb{N}$ tal que $j > j_0 \Rightarrow \phi_j \in V$. Daí e de (2.22) resulta que

$$j > j_0 \Rightarrow \phi_j \in V \cap C_c^\infty(K) = B_{p_{K,m}}(0, \epsilon).$$

(\Leftarrow) Dada uma vizinhança V da origem, queremos exibir $j_0 \in \mathbb{N}$ tal que $j > j_0 \Rightarrow \phi_j \in V$.

Pelo item (i), $\phi_j \in C_c^\infty(K), \forall j \in \mathbb{N}$. Como $(p_{K,m})_{m \in \mathbb{N}}$ define a topologia de $C_c^\infty(K)$, existe $m \in \mathbb{N}$ e $\epsilon > 0$ tais que

$$B_{p_{K,m}}(0, \epsilon) \subset C_c^\infty(K) \cap V \subset V. \quad (2.23)$$

De (ii) segue que para cada $\alpha \in \mathbb{N}$ tal que $|\alpha| < m$, existe $j_\alpha \in \mathbb{N}$ tal que

$$j > j_\alpha \Rightarrow \phi_j \in B_{p_{K,m}}(0, \epsilon).$$

Seja $j_0 = \max\{j_\alpha; |\alpha| \leq m\}$. Logo,

$$j > j_0 \Rightarrow \phi_j \in B_{p_{K,m}}(0, \epsilon)$$

■

Note que $\phi_j \rightarrow \phi$ se e somente se $\phi_j - \phi \rightarrow 0$. Logo, temos o seguinte corolário:

Corolário 2.6.3. *Uma sequência (ϕ_j) converge para ϕ em $C_c^\infty(\Omega)$ se e somente se existe $K \subset\subset \Omega$ tal que*

- (i) *o suporte de toda função ϕ_j está contida em K ;*
- (ii) *para todo $\alpha \in \mathbb{N}^n$ a sequência $(\partial^\alpha \phi_j)$ converge para $\partial^\alpha \phi$ uniformemente em K .*

Da definição da topologia de $C_c^\infty(K)$ segue que

Teorema 2.6.4. *A aplicação identidade $C_c^\infty(\Omega) \rightarrow C^\infty(\Omega)$ é contínua.*

Demonstração. Seja $i : C_c^\infty(\Omega) \rightarrow C^\infty(\Omega)$ a aplicação identidade. Como i é linear, basta mostrar que i é contínua na origem. Seja $\Sigma = \{p_{K,m}\}$ família de seminormas que define a topologia de $C^\infty(\Omega)$. Pelo Teorema 2.6.1-(iii), devemos mostrar que para cada $\epsilon > 0$, $K \subset\subset \Omega$ e $m \in \mathbb{N}$

$$i^{-1}(B_{p_{K,m}}(0, \epsilon)) \cap C_c^\infty(K)$$

é um aberto de $C_c^\infty(K)$.

Mas

$$i^{-1}(B_{p_{K,m}}(0, \epsilon)) \cap C_c^\infty(K) = \{\phi \in C_c^\infty(K); p_{K,m}(\phi) < \epsilon\}$$

e, de (2.17) segue que esse conjunto é um aberto de $C_c^\infty(K)$.

■

A próxima observação trata sobre um *ELC* que não é métrico.

Observação 2.6.5. *$C_c^\infty(\Omega)$ não é metrizável.*

Consideremos a métrica d em $C_c^\infty(\Omega)$ tal que para toda sequência $(\phi_j) \in C_c^\infty(\Omega)$ temos que

$$\phi_j \rightarrow 0 \text{ em } C_c^\infty(\Omega) \Rightarrow d(\phi_j, 0) \rightarrow 0. \quad (2.24)$$

Além disso, tomemos (K_j) uma sequência de conjuntos compactos como em 1.1.13 e $(\phi_j) \subset C_c^\infty(\Omega)$ tal que $\phi_j = 1$ em K_j .

Afirmção: para cada $j \in \mathbb{N}$ fixo,

$$\lim_{\delta \rightarrow 0} \delta \phi_j = 0 \text{ em } C_c^\infty(\Omega).$$

Para provar a afirmação acima, verificaremos que valem as condições (i) e (ii) do Teorema 2.6.2.

De fato:

(i) $S(\delta\phi_j) \subset S(\phi_j), \forall \delta > 0.$

(ii) Fixe $\alpha \in \mathbb{N}^n$

$$\sup_{x \in S(\phi_j)} |\partial^\alpha \delta\phi_j(x)| = \delta \sup_{x \in S(\phi_j)} |\partial^\alpha \phi_j(x)| \leq c_{\alpha,j} \xrightarrow{\delta \rightarrow 0} 0.$$

Por (2.24)

$$\lim_{\delta \rightarrow 0} d(\delta\phi_j, 0) = 0.$$

Para cada $j \in \mathbb{N}$, $\exists \delta_j > 0$ tal que $d(\delta_j\phi_j, 0) < \frac{1}{j}$. Logo,

$$\lim_{j \rightarrow \infty} d(\delta_j\phi_j, 0) = 0.$$

No entanto, a sequência $(\delta_j\phi_j)$ não pode convergir para zero em $C_c^\infty(\Omega)$ pelo Teorema 2.6.2-(i). Portanto $C_c^\infty(\Omega)$ não é metrizável.

Podemos caracterizar continuidade dos funcionais lineares em $C_c^\infty(\Omega)$ através de sequências. Uma caracterização análoga foi feita no Teorema 2.5.6.

Teorema 2.6.6. *As seguintes afirmações a respeito de um funcional linear u em $C_c^\infty(\Omega)$ são equivalentes:*

(i) u é contínuo na origem;

(ii) $u|_{C_c^\infty(K)}$ é contínuo na origem, $\forall K \subset\subset \Omega$.

Demonstração. Basta observarmos que $\forall \epsilon > 0$ e $\forall K \subset\subset \Omega$,

$$(u|_{C_c^\infty(K)})^{-1}(-\epsilon, \epsilon) = u^{-1}(-\epsilon, \epsilon) \cap C_c^\infty(K).$$

■

Teorema 2.6.7. *As seguintes afirmações a respeito de um funcional linear u em $C_c^\infty(\Omega)$ são equivalentes:*

(i) u é contínuo;

(ii) para toda sequência $(\phi_j)_{j \in \mathbb{N}}$ tal que $\phi_j \rightarrow 0$ em $C_c^\infty(\Omega)$ tem-se que $\langle u, \phi_j \rangle \rightarrow 0$;

(iii) para todo $K \subset\subset \Omega$ existem $C > 0$ e $m \in \mathbb{N}$ tais que

$$u(\phi) \leq C \sum_{|\alpha| \leq m} \sup_{\Omega} |\partial^{\alpha} \phi|, \quad \forall \phi \in C_c^{\infty}(K).$$

Demonstração.

(i) \Rightarrow (ii) Esta implicação vale em qualquer espaço topológico.

(ii) \Rightarrow (iii) Suponha (iii) é falsa. Se isso ocorre, para $C = m = j$, podemos encontrar ψ_j tal que $u(\phi_j) = 1$, $S(\psi_j) \subset K$ e $\sum_{|\alpha| \leq m} \sup |\partial^{\alpha} \phi_j| < \frac{1}{j}$. Então $\psi_j \rightarrow 0$ em $C_c^{\infty}(\Omega)$ e $u(\phi_j) \not\rightarrow 0$. O que contradiz a hipótese.

(iii) \Rightarrow (i) A hipótese em (iii) significa que vale a condição (iv) do Teorema 2.3.3. Logo $(u|_{C_c^{\infty}(K)})$ é contínua. ■

2.7 Topologia fraca no dual de um EVT

Nessa seção definiremos a topologia fraca no dual de um EVT.

Definição 2.7.1. *Seja E um EVT sobre o corpo \mathbb{K} . O dual E' de E é o espaço vetorial E' formado por todas as aplicações lineares contínuas $u : E \rightarrow \mathbb{K}$ (ou funcionais lineares contínuos).*

Definição 2.7.2. *Para cada $x \in E$ define a seminorma q_x em E' por*

$$q_x(u) = |u(x)|, u \in E'.$$

Pelo Teorema 2.2.8 a coleção

$$\Sigma = \{q_x; x \in E\}$$

define uma topologia localmente convexa em E' , a qual chamaremos de topologia fraca de E' ou topologia da convergência pontual.

A seguir algumas propriedades úteis da topologia fraca.

Teorema 2.7.3. *Seja E um EVT sobre o corpo \mathbb{K} .*

- (i) *(limitação pontual) $B \subset E'$ é limitado na topologia fraca se, e somente se, para cada $x \in E$, o conjunto $\{u(x); u \in B\}$ é limitado em \mathbb{K} ;*
- (ii) *(convergência pontual) (u_j) converge fracamente para u em E' se e somente se, para todo $x \in E$, a sequência $(u_j(x))$ converge para $u(x)$ em \mathbb{K} .*

Demonstração. (i) Devemos mostrar que para cada $x \in E$, existe $R > 0$ tal que $B \subset B_{q_x}(0, R)$, ou seja, $u \in B \Rightarrow |u(x)| < R$. Mas a última implicação equivale a R ser uma cota superior de $\{|u(x)|; u \in B\}$. Reciprocamente, se $\{u(x), u \in B\}$ é limitado em \mathbb{K} então $|u(x)| < R, \forall u \in B$. Isso significa que $B \subset B_{q_x}(0, R)$.

(ii) Como (u_j) converge fracamente para u em E' , temos que para cada $\epsilon > 0$, existe $j_0 \in \mathbb{N}$ tal que

$$j > j_0 \Rightarrow u_j \in B_{q_x}(u, \epsilon).$$

Mas a convergência é em E' . Isso significa que $q_x(u_j - u) < \epsilon$. Da definição de q_x , e da linearidade de u segue que

$$q_x(u_j - u) = |(u_j - u)(x)| = |u_j(x) - u(x)| < \epsilon.$$

Portanto $u_j(x)$ converge para $u(x)$.

Reciprocamente, se $u_j(x) \rightarrow u(x)$ em \mathbb{K} , para cada $\epsilon > 0$, existe $j_0 \in \mathbb{N}$ tal que

$$j > j_0 \Rightarrow |u_j(x) - u(x)| < \epsilon.$$

Mas $x \in E$, logo

$$j > j_0 \Rightarrow q_x(u_j - u) = |u_j(x) - u(x)| < \epsilon.$$

Portanto, $\{u_j\}$ converge fracamente para u . ■

Definição 2.7.4. *Sejam E, F espaços vetoriais e $u : E \rightarrow F$ linear. ${}^T u : F' \rightarrow E'$ é definida da seguinte forma: para cada $f \in F'$, $u(f)$ é o elemento de E' dado por ${}^t u(f)(x) = f(u(x)), x \in E$.*

Teorema 2.7.5. *Sejam E e F EVT's. Se $u : E \rightarrow F$ é linear e contínua então ${}^t u : F' \rightarrow E'$ é contínua na topologia fraca.*

Demonstração. Queremos mostrar que ${}^t u$ é contínua na topologia fraca. Para isso, usaremos o Teorema 2.3.3-(iv). Devemos mostrar que para cada $p_x \in \Sigma_1$, existe $q_y \in \Sigma_2$, existe $M > 0$ tais que $p_x \circ ({}^t u) \leq M q_y$, onde Σ_1 e Σ_2 definem as topologias de E' e F' respectivamente. Mas

$$\begin{aligned} p_x \circ ({}^t u) \leq M q_y &\Leftrightarrow \\ p_x \circ ({}^t u(w)) \leq M q_y(w), \forall w \in F' &\Leftrightarrow \\ p_x(w \circ u) \leq M q_y(w), \forall w \in F' &\Leftrightarrow \\ |w \circ u(x)| \leq M |w(y)|, \forall w \in F' & \end{aligned}$$

Tome $y = u(x)$ e $M = 1$ e temos a desigualdade pretendida. ■

O próximo resultado será apenas enunciado. Todavia, sua demonstração pode ser consultada em [10].

Teorema 2.7.6. (Teorema de Baire) *Em todo espaço métrico completo ocorre que a união enumerável de conjuntos fechados com interior vazio, tem interior vazio.*

Estamos interessados na seguinte aplicação do Teorema de Baire.

Teorema 2.7.7. *Se E é um espaço métrico completo então todo subconjunto absorvente, equilibrado, convexo e fechado contém uma vizinhança da origem.*

Demonstração. Suponha que U é absorvente, equilibrado, convexo e fechado. A hipótese de U ser absorvente implica que

$$\bigcup_{j \in \mathbb{N}} jU = E. \quad (2.25)$$

De fato, a inclusão \subset é imediata. Para provar a outra, tome $x \in E$ qualquer. Como U é absorvente, $\exists \rho > 0$ tal que $|\lambda| < \rho \Rightarrow \lambda x \in U$. Tome $j \in \mathbb{N}$ tal que $\frac{1}{j} < \rho$, então $\frac{1}{j}x \in U \Rightarrow x \in jU$. Isso prova (2.25).

Da hipótese de U ser fechado, segue que cada jU é fechado, $\forall j \in \mathbb{N}$, pelo Teorema 2.2.4(1). Então de (2.25) e do Teorema de Baire resulta que existe $j_0 \in \mathbb{N}$ tal que j_0U tem interior não vazio. Logo U tem interior não vazio, pelo Teorema 2.2.4(1).

Seja x_0 um ponto interior de U . Se $x_0 = 0$ então o Teorema está provado. Se $x_0 \neq 0$, tome uma vizinhança V de x_0 tal que $V \subset U$. Como U é equilibrado, $-V \subset U$. Como U é convexo, todo segmento com extremidades em pontos de V e $-V$ está contido em U . Em particular, 0 é ponto interior de U . ■

Nosso próximo objetivo é demonstrar que limitação pontual de uma família de funcionais lineares em $C^\infty(\Omega)$ implica em uma restrição aos suportes dos elementos dessa família.

Teorema 2.7.8. *Se uma família Φ de funcionais lineares contínuos em $C^\infty(\Omega)$ é limitada na topologia pontual então existe $K \subset\subset \Omega$ tal que $S(u) \subset K, \forall u \in \Phi$.*

Demonstração. Seja $\Sigma = \{p_{K,m}\}$ a família de seminormas que define a topologia de $C^\infty(\Omega)$ dada no Exemplo 2.1.5. Dividimos a demonstração em duas etapas, sendo que na primeira delas, estamos aplicando o Teorema 2.7.7.

ETAPA 1 : Existem $m \in \mathbb{N}$, $K \subset\subset \Omega$ e $M > 0$ tais que

$$|u(\phi)| \leq M \sup_{|\alpha| \leq m, x \in K} |\partial^\alpha \phi(x)|, \forall \phi \in C^\infty(\Omega), \forall u \in \Phi.$$

Usando a linearidade de u , verifica-se que a desigualdade acima estará provada se demonstrarmos que existe $p_{K,m} \in \Sigma$ e $M > 0$ tais que

$$B_{p_{K,m}} \left[0, \frac{1}{M} \right] \subset u^{-1}([-1, 1]), \forall u \in \Phi$$

ou seja,

$$B_{p_{K,m}} \left[0, \frac{1}{M} \right] \subset \bigcap_{u \in \Phi} u^{-1}([-1, 1]).$$

Como $[-1, 1]$ é absorvente, equilibrado, fechado, convexo, da continuidade de u e do Teorema 2.1.11(v) segue que $u^{-1}([-1, 1])$ é absorvente, equilibrado, fechado e convexo. Logo,

$$\bigcap_{u \in \Phi} u^{-1}([-1, 1])$$

é equilibrado, fechado e convexo. Resta mostrar que esse conjunto é absorvente. Para isso, usaremos a hipótese de Φ ser pontualmente limitado. Dada $\phi \in C^\infty(\Omega)$, existe $\rho > 0$ tal que

$$|u(\phi)| \leq \frac{1}{\rho}, \forall u \in \Phi \Rightarrow \rho |u(\phi)| \leq 1, \forall u \in \Phi.$$

Logo, $\forall u \in \Phi$ temos:

$$|\lambda| < \rho \Rightarrow |\lambda| |u(\phi)| \leq 1 \Rightarrow |u(\lambda\phi)| \leq 1 \Rightarrow -1 \leq u(\lambda\phi) \leq 1.$$

Logo,

$$\lambda\phi \in \bigcap_{u \in \Phi} u^{-1}([-1, 1]),$$

concluindo a prova de que $\bigcap_{u \in \Phi} u^{-1}([-1, 1])$ é absorvente.

Pelo Teorema 2.7.7, existe uma vizinhança da origem contida em $\bigcap_{u \in \Phi} u^{-1}([-1, 1])$,

ou seja, existe $p_{K,m} \in \Sigma$ e $\delta > 0$ tal que

$$B_{p_{K,m}}(0, \delta) \subset \bigcap_{u \in \Phi} u^{-1}([-1, 1]).$$

Tome $M = \frac{1}{\delta}$.

ETAPA 2 : Existe $K \subset\subset \Omega$ tal que $S(u) \subset K, \forall u \in \Phi$.

Considere $p_{K,m}$ e M dados na ETAPA 1. Dada $u \in \Phi$ e $\phi \in C_c^\infty(\Omega)$ com $S(\phi) \cap K = \emptyset$ temos

$$|u(\phi)| \leq M \sup_{|\alpha| \leq m, x \in K} |\partial^\alpha \phi(x)| = 0$$

Isso significa que $u = 0$ em $\Omega - K$. Portanto $S(u) \subset K$.

■

Capítulo 3

Distribuições

3.1 Distribuições

Nesse capítulo introduziremos o espaço das distribuições. Começamos apresentando as operações de derivação de distribuições e de produto por uma função C^∞ por uma distribuição. Na seção 3.3 é feita a identificação entre o dual de $C^\infty(\Omega)$ e o espaço das distribuições de suporte compacto. Finalmente, na seção 3.4 apresentamos a convolução de distribuições, ferramenta que permite aproximar distribuições por funções suaves.

Todos os resultados desse capítulo podem ser encontrados em [7].

Definição 3.1.1. *Um funcional linear contínuo $u : C_c^\infty(\Omega) \rightarrow \mathbb{C}$ é dito uma distribuição em Ω . O espaço das distribuições em Ω será denotado por $\mathcal{D}'(\Omega)$.*

Por vezes, é conveniente escrever $\langle u, \phi \rangle$ ao invés de $u(\phi)$. Sob a ótica das distribuições, o Teorema 2.6.7 pode ser reescrito como:

Teorema 3.1.2. *Seja u um funcional linear em $C_c^\infty(\Omega)$. As condições seguintes são equivalentes:*

- (i) $u \in \mathcal{D}'(\Omega)$;
- (ii) para toda sequência $(\phi_j)_{j \in \mathbb{N}}$ tal que $\phi_j \rightarrow 0$ em $C_c^\infty(\Omega)$ tem-se que $\langle u, \phi_j \rangle \rightarrow 0$;
- (iii) para todo $K \subset\subset \Omega$ existem $C > 0$ e $m \in \mathbb{N}$ tais que

$$|\langle u, \phi \rangle| \leq C \sum_{|\alpha| \leq m} \sup_{\Omega} |\partial^\alpha \phi|, \quad \forall \phi \in C_c^\infty(K).$$

Exemplo 3.1.3. *Considere $\Omega = \mathbb{R}^n$, e defina $\langle \delta, \phi \rangle = \phi(0)$, $\phi \in C_c^\infty(\Omega)$. O funcional δ é linear e também contínuo. Esta distribuição é chamada “Delta de Dirac”.*

Para verificar a continuidade de δ , tome $K \subset\subset \Omega$ e $\phi \in C_c^\infty(K)$ qualquer. Se $0 \notin K$ então $\phi(0) = 0$, logo $\langle \delta, \phi \rangle = 0$. Se $0 \in K$

$$|\langle \delta, \phi \rangle| = |\phi(0)| \leq \sup_{x \in K} |\phi(x)|$$

logo, vale o Teorema 3.1.2-(iii) com $C = 1$ e $m = 0$ e portanto $\delta \in \mathcal{D}'(\Omega)$.

Exemplo 3.1.4. *Definimos*

$$\langle T, \phi \rangle = \int_{-\infty}^{\infty} |t| \phi'(t) dt, \phi \in C_c^\infty(\mathbb{R}).$$

A linearidade é clara, e se $S(\phi) \subseteq [-a, a]$, segue que $|\langle T, \phi \rangle| \leq 2a \sup |\phi'|$. Pelo Teorema 3.1.2(iii), T é contínua.

O próximo exemplo permite identificar $L'(\Omega)$ como um subespaço de $\mathcal{D}'(\Omega)$.

Exemplo 3.1.5. *Seja $f \in L^1_{loc}(\Omega)$, defina*

$$\langle T_f, \phi \rangle = \int_{\Omega} f \phi dx, \phi \in C_c^\infty(\Omega).$$

A linearidade é clara, e a continuidade decorre da estimativa

$$|\langle T_f, \phi \rangle| \leq \sup |\phi| \int_{S(\phi)} |f| dx, \forall \phi \in C_c^\infty(\Omega).$$

Observação 3.1.6. $\mathcal{D}'(\Omega)$ é um espaço de Hausdorff (com a topologia fraca).

Para cada $\phi \in C_c^\infty(\Omega)$ seja

$$q_\phi(u) = |\langle u, \phi \rangle|, u \in \mathcal{D}'(\Omega).$$

A família $\Sigma = \{q_\phi; \phi \in C_c^\infty(\Omega)\}$ define a topologia de $\mathcal{D}'(\Omega)$. Tome $u \in \mathcal{D}'(\Omega)$ tal que $q_\phi(u) = 0, \forall \phi \in C_c^\infty(\Omega)$. Então $\langle u, \phi \rangle = 0, \forall \phi \in C_c^\infty(\Omega)$, logo $u = 0$. Pelo Teorema 2.2.14, $\mathcal{D}'(\Omega)$ é Hausdorff.

3.2 Operações com distribuições

Definição 3.2.1. *A soma e o produto por escalar de distribuições, com $u_1, u_2 \in \mathcal{D}'(\Omega), \phi \in C_c^\infty(\Omega), \lambda \in \mathbb{C}$, são definidas como:*

$$\langle u_1 + u_2, \phi \rangle = \langle u_1, \phi \rangle + \langle u_2, \phi \rangle$$

$$\langle \lambda u_1, \phi \rangle = \lambda \langle u_1, \phi \rangle.$$

Exemplo 3.2.2. (Produto por uma função C^∞)

Seja $f \in C^\infty(\Omega)$ e $u \in \mathcal{D}'(\Omega)$, definimos fu por

$$\langle fu, \phi \rangle = \langle u, f\phi \rangle, \phi \in C_c^\infty(\Omega).$$

Provemos a continuidade de fu . Para cada $K \subset\subset \Omega$ e $\phi \in C_c^\infty(K)$ temos por definição $\langle fu, \phi \rangle = \langle u, f\phi \rangle$. Como u é contínua e $f\phi \in C_c^\infty(K)$ pelo Teorema 3.1.2-(iii), existe $C > 0$ e $m \in \mathbb{N}$ tais que

$$\langle fu, \phi \rangle \leq C \sup_{x \in K, |\alpha| \leq m} |\partial^\alpha (f(x)\phi(x))|.$$

Pelo Teorema 1.3.1,

$$|\langle fu, \phi \rangle| \leq C \sup_{|\alpha| \leq m, x \in \Omega} \sum_{\beta \leq \alpha} \binom{\alpha}{\beta} |\partial^\beta f(x) \partial^{\alpha-\beta} \phi(x)|. \quad (3.1)$$

Para cada $\alpha \in \mathbb{N}^n$ tal que $|\alpha| \leq m$ denote por N_α o número de multi-índices β que satisfazem $\beta \leq \alpha$ e por $M_\alpha = \sup_{x \in K, \beta \leq \alpha} \binom{\alpha}{\beta} |\partial^\beta f(x)|$.

Então, para cada $\alpha \in \mathbb{N}^n$ tal que $|\alpha| \leq m$ e cada $x \in K$ vale:

$$\sum_{\beta \leq \alpha} \binom{\alpha}{\beta} |\partial^\beta f(x) \partial^{\alpha-\beta} \phi(x)| \leq M_\alpha \sum_{\beta \leq \alpha} |\partial^{\alpha-\beta} \phi(x)| \leq M_\alpha N_\alpha \max_{\beta \leq \alpha} |\partial^\beta \phi(x)|.$$

Daí e de (3.1) resulta

$$|\langle fu, \phi \rangle| \leq CM \sup_{|\alpha| \leq m, x \in \Omega} |\partial^\alpha \phi(x)|$$

com $M = \max\{M_\alpha N_\alpha; |\alpha| \leq m\}$.

Exemplo 3.2.3. (Derivação) Sejam (x_1, x_2, \dots, x_n) coordenadas cartesianas em Ω e $\phi \in C_c^\infty(\Omega)$. Integrando por partes em relação à variável x_j obtemos

$$\int_{\Omega} \frac{\partial \phi}{\partial x_j} \psi dx = - \int_{\Omega} \phi \frac{\partial \psi}{\partial x_j} dx.$$

O termo não integrado é nulo porque as funções ϕ, ψ são nulas fora de um compacto. Isso motiva a seguinte definição:

$$\left\langle \frac{\partial u}{\partial x_j}, \phi \right\rangle = - \left\langle u, \frac{\partial \phi}{\partial x_j} \right\rangle, \phi \in C_c^\infty(\Omega). \quad (3.2)$$

Como no Exemplo 3.2.2 verifica-se que $\frac{\partial u}{\partial x_j} \in \mathcal{D}'(\Omega)$.

Analogamente, para cada $\alpha \in \mathbb{N}^n$ e $u \in \mathcal{D}'(\Omega)$ definimos $\partial^\alpha u$ por

$$\langle \partial^\alpha u, \phi \rangle = (-1)^{|\alpha|} \langle u, \partial^\alpha \phi \rangle, \phi \in C_c^\infty(\Omega).$$

A regra de Leibniz para a derivada do produto de duas funções se mantém quando um dos fatores é uma distribuição. Sua demonstração é feita por indução sobre $|\alpha|$.

Teorema 3.2.4. *Se $u \in \mathcal{D}'(\Omega)$, $f \in C_c^\infty(\Omega)$ e $\alpha \in \mathbb{N}^n$ então*

$$\partial^\alpha (fu) = \sum_{\beta \leq \alpha} \binom{\alpha}{\beta} \partial^\beta f \partial^{\alpha-\beta} u.$$

Se f é diferenciável num intervalo (a, b) e $f' = 0$ então o Teorema do Valor Médio implica que f é constante em (a, b) . Este mesmo resultado é válido para distribuições.

Teorema 3.2.5. *Se $u \in \mathcal{D}'((a, b))$ e $u' = 0$ então $u = cte$, isto é, $\exists c \in \mathbb{R}$ tal que $\langle u, \phi \rangle = \langle c, \phi \rangle$, $\forall \phi \in C_c^\infty(\mathbb{R})$.*

Demonstração. Primeiramente observemos que qualquer função constante pertence a L_{loc}^1 e é nesse sentido que $u = c$.

Dada $\phi \in C_c^\infty((a, b))$ temos que $\phi = \psi'$, para alguma $\psi \in C_c^\infty((a, b))$ se, e somente se, $\int_{-\infty}^{+\infty} \phi(x) dx = 0$. Com efeito, se $\phi(x) = \psi'(x)$ e $S(\psi) \subseteq [-N, N]$, $0 = \psi(N) - \psi(-N) = \int_{-N}^N \psi'(t) dt = \int \phi dt$. Reciprocamente se ϕ tem integral zero, $\psi(x) = \int_{-\infty}^x \phi(t) dt \in C_c^\infty(a, b)$ e $\psi' = \phi$. Para demonstrar o teorema, tomemos $\phi_0 \in C_c^\infty((a, b))$ tal que $\int \phi_0(x) dx = 1$, assim podemos escrever

$$\phi(x) = \left[\phi(x) - \int \phi(t) dt \phi_0(x) \right] + \int \phi(t) dt \phi_0(x) = \psi'(x) + \int \phi(t) dt \phi_0(x)$$

pois o termo entre colchetes tem integral nula, logo ele é a derivada de uma função teste. Utilizando a expressão acima, mostramos que $\langle u, \phi \rangle = \langle c, \phi \rangle$, ou seja, $u = c$ onde $c = \langle u, \phi_0 \rangle$. ■

Teorema 3.2.6. (Continuidade da Derivação em $\mathcal{D}'(\Omega)$) *Seja $u_j \rightarrow u$ em $\mathcal{D}'(\Omega)$. Então*

$$\lim_{j \rightarrow \infty} \frac{\partial u_j}{\partial x_i} = \frac{\partial}{\partial x_i} \lim_{j \rightarrow \infty} u_j = \frac{\partial u}{\partial x_i}, i = 1, 2, \dots$$

Demonstração. Note que em $\mathcal{D}'(\Omega)$ estamos considerando a topologia fraca.

Para cada $\phi \in C_c^\infty(\Omega)$:

$$\left\langle \frac{\partial u_j}{\partial x_i}, \phi \right\rangle = - \left\langle u_j, \frac{\partial \phi}{\partial x_i} \right\rangle \rightarrow - \left\langle u, \frac{\partial \phi}{\partial x_i} \right\rangle = \left\langle \frac{\partial u}{\partial x_i}, \phi \right\rangle.$$

■

3.3 Distribuições com suporte compacto

Definição 3.3.1. Duas distribuições $u_1, u_2 \in \mathcal{D}'(\Omega)$ são iguais num aberto $U \subseteq \Omega$ quando

$$\langle u_1, \phi \rangle = \langle u_2, \phi \rangle, \forall \phi \in C_c^\infty(U).$$

Note que a definição acima faz sentido pois $C_c^\infty(U) \subseteq C_c^\infty(\Omega)$. Usando o Teorema 1.4.8 mostramos o

Teorema 3.3.2. Sejam u_1 e $u_2 \in \mathcal{D}'(\Omega)$ tais que todo ponto de Ω tem uma vizinhança onde $u_1 = u_2$. Então $u_1 = u_2$ em Ω .

Demonstração. Seja $\phi \in C_c^\infty(\Omega)$, $K = S(\phi)$. Existe uma cobertura finita V_1, \dots, V_l de K formada por abertos onde u_1 e u_2 coincidem. Escolhendo $\phi_j \in C_c^\infty(V_j)$ como no Teorema 1.4.8, podemos escrever $\phi(x) = \sum_{j=1}^l \phi_j(x)\phi(x)$ e é claro que cada parcela está suportada por algum V_j . Portanto

$$\langle u_1, \phi \rangle = \left\langle u_1, \sum_j \phi_j \phi \right\rangle = \sum_j \langle u_1, \phi_j \phi \rangle = \sum_j \langle u_2, \phi_j \phi \rangle = \langle u_2, \phi \rangle.$$

■

Definição 3.3.3. Se $u \in \mathcal{D}'(\Omega)$ definimos o suporte de u , denotado $S(u)$, como a intersecção de todos os subconjuntos fechados F de Ω tais que $u = 0$ em $\Omega - F$, ou seja

$$\langle u, \phi \rangle = \langle 0, \phi \rangle, \forall \phi \in C_c^\infty(\Omega - F).$$

Definição 3.3.4. Denotamos por $\mathcal{E}'(\Omega)$, o subespaço de $\mathcal{D}'(\Omega)$ das distribuições com suporte compacto.

Exemplo 3.3.5. $S(\delta) = \{0\}$, logo $\delta \in \mathcal{E}'(\mathbb{R}^n)$.

A partir de agora, veremos resultados que permitem identificar $\mathcal{E}'(\Omega)$ com o subespaço dos funcionais lineares contínuos em $C^\infty(\Omega)$.

Teorema 3.3.6. *Se $u \in \mathcal{E}'(\Omega)$, então existe um único funcional linear $\tilde{u} : C^\infty(\Omega) \rightarrow \mathbb{C}$ tal que*

- (i) $\tilde{u}(\phi) = u(\phi)$, para toda $\phi \in C_c^\infty(\Omega)$;
- (ii) $\tilde{u}(\phi) = 0$, se $\phi \in C^\infty(\Omega)$ e $S(\phi) \cap S(u) = \emptyset$.

Demonstração. Suponhamos que existam dois funcionais lineares \tilde{u}_1, \tilde{u}_2 que verifiquem (i), (ii) e seja $\psi \in C_c^\infty(\Omega)$ tal que $\psi = 1$ numa vizinhança de $S(u)$. Se $\phi \in C_c^\infty(\Omega)$, colocamos

$$\phi = \phi\psi + (1 - \psi)\phi = \phi_1 + \phi_2,$$

onde $\phi_1 = \phi\psi$ e $\phi_2 = (1 - \psi)\phi$. Assim, $\phi_1 \in C_c^\infty(\Omega)$ e $S(\phi_2) \cap S(u) = \emptyset$. Então,

$$\tilde{u}_1(\phi) = \tilde{u}_1(\phi_1) + \tilde{u}_1(\phi_2) = u(\phi_1) = \tilde{u}_2(\phi_1) + \tilde{u}_2(\phi_2) = \tilde{u}_2(\phi),$$

o que prova a unicidade.

Mostraremos agora a existência. Dada $\phi \in C^\infty(\Omega)$ definimos

$$\langle \tilde{u}, \phi \rangle = \langle u, \phi_0 \rangle,$$

onde $\phi = \phi_0 + \phi_1$ é qualquer decomposição de ϕ com $\phi_0 \in C_c^\infty(\Omega)$ e $S(\phi_1) \cap S(u) = \emptyset$.

Suponha que $\phi = \phi'_0 + \phi'_1$ é outra decomposição de ϕ então

$$\phi_0 + \phi_1 = \phi'_0 + \phi'_1$$

o que implica que

$$\phi_0 - \phi'_0 = \phi'_1 - \phi_1. \quad (3.3)$$

Temos também que $S(\phi'_1) \cap S(u) = \emptyset$ e $S(\phi_1) \cap S(u) = \emptyset$ então $S(\phi'_1 - \phi_1) \cap S(u) = \emptyset$ e assim por (3.3) segue que $S(\phi_0 - \phi'_0) \cap S(u) = \emptyset$. Mas $\phi_0 - \phi'_0$ está suportada num aberto onde u se anula, então $u(\phi_0 - \phi'_0) = 0$, ou seja,

$$\langle u, \phi_0 - \phi'_0 \rangle = \langle u, \phi_0 \rangle - \langle u, \phi'_0 \rangle = 0$$

Então, $\langle u, \phi_0 \rangle = \langle u, \phi'_0 \rangle$, ou seja, a definição de \tilde{u} independe da decomposição de ϕ .

Agora mostraremos que \tilde{u} verifica (i) e (ii).

De fato, seja $\phi \in C_c^\infty(\Omega)$. Então,

$$\langle \tilde{u}, \phi \rangle = \langle \tilde{u}, \phi + 0 \rangle = \langle u, \phi \rangle,$$

o que prova (i).

Agora seja $\phi \in C^\infty(\Omega)$ tal que $S(\phi) \cap S(u) = \emptyset$. Então,

$$\langle \tilde{u}, \phi \rangle = \langle \tilde{u}, 0 + \phi \rangle = \langle u, 0 \rangle = 0,$$

o que prova (ii). ■

Teorema 3.3.7. $C_c^\infty(\Omega)$ é denso em $C^\infty(\Omega)$, isto é, $\forall \phi \in C^\infty(\Omega)$ existe $(\phi_j) \subset C_c^\infty(\Omega)$ tal que $\phi_j \rightarrow \phi$ em $C^\infty(\Omega)$.

Demonstração. Considere uma sequência (K_j) de compactos de Ω como no Teorema 1.1.13. Pelo Teorema 1.4.8, para cada $j \in \mathbb{N}$ existe $\phi_j \in C_c^\infty(\Omega)$ tal que $\phi_j = 1$ em K_j . Então, $\phi_j \phi \in C_c^\infty(\Omega), \forall j \in \mathbb{N}$. Mostraremos que $\phi_j \phi \rightarrow \phi$ em $C^\infty(\Omega)$. Fixe $K \subset\subset \Omega$ e $\alpha \in \mathbb{N}$. Note que,

$$\phi_j \phi - \phi = \phi(\phi_j - 1) = 0 \text{ em } K_j, \forall j \in \mathbb{N},$$

logo,

$$\partial^\alpha \phi_j \phi - \partial^\alpha \phi = 0 \text{ em } K_j^0, \forall j \in \mathbb{N}.$$

Tome $j_0 \in \mathbb{N}$ tal que $K \subset K_{j_0}$. Então se $j > j_0$ temos que $K \subset K_j^0$ e daí

$$j > j_0 \Rightarrow \partial^\alpha \phi_j \phi - \partial^\alpha \phi = 0 \text{ em } K.$$
■

Teorema 3.3.8. Suponha que $u \in \mathcal{D}'(\Omega)$. As seguintes condições são equivalentes

(i) $S(u) \subset\subset \Omega$;

(ii) existe um funcional linear contínuo $v : C^\infty(\Omega) \rightarrow \mathbb{C}$ tal que $v|_{C_c^\infty(\Omega)} = u$.

Demonstração. (i) \Rightarrow (ii) Tome $\tilde{u} : C^\infty(\Omega) \rightarrow \mathbb{C}$ como no Teorema 3.3.6. Mostremos que \tilde{u} é contínuo, através do Teorema 2.5.6. Para isso, tomamos $\phi_j \rightarrow \phi$ em $C^\infty(\Omega)$ mostraremos que

$$\langle \tilde{u}, \phi_j \rangle \rightarrow \langle \tilde{u}, \phi \rangle. \quad (3.4)$$

Da linearidade de \tilde{u} é suficiente considerar o caso em que $\phi \equiv 0$. Para isso mostraremos inicialmente que

$$\psi \phi_j \rightarrow 0 \text{ em } C_c^\infty(\Omega). \quad (3.5)$$

De fato, $S(\psi\phi_j) \subset S(\psi), \forall j \in \mathbb{N}$. Além disso, para cada $\alpha \in \mathbb{N}^n$ defina $M_\alpha = \max_{0 \leq \beta \leq \alpha} \sup_{x \in \Omega} |\partial^\beta \psi(x)|$, logo

$$\sup_{x \in \mathbb{R}^n} |\partial^\alpha(\psi\phi_j)(x)| = \sup_{x \in K} |\partial^\alpha(\psi\phi_j)(x)| \leq \sum_{\beta \leq \alpha} \binom{\alpha}{\beta} \sup_{x \in K} |\partial^{\alpha-\beta} \psi(x)| \sup_{x \in K} |\partial^\beta \phi_j(x)|.$$

Então,

$$\sup_{x \in \mathbb{R}^n} |\partial^\alpha(\psi\phi_j)(x)| \leq M_\alpha \sum_{\beta \leq \alpha} \binom{\alpha}{\beta} \sup_{x \in K} |\partial^\beta \phi_j(x)|.$$

Como $\phi_j \rightarrow \phi$ em $C^\infty(\Omega)$, para cada $0 \leq \beta \leq \alpha$ temos que

$$\lim_{j \rightarrow +\infty} \sup_{x \in K} |\partial^\beta \phi_j(x)| = 0,$$

daí segue (3.5). Para concluir a prova de (3.4), note que

$$\phi_j = \psi\phi_j + (1 - \psi)\phi_j \text{ e } S((1 - \psi)\phi_j) \cap K = \emptyset, \forall j \in \mathbb{N}.$$

Logo, pelo Teorema 3.3.6 e por (3.5) segue que

$$\langle \tilde{u}, \phi_j \rangle = \langle u, \psi\phi_j \rangle \rightarrow 0.$$

(ii) \Rightarrow (i) Pelo Teorema 3.1.2, existem C, m, K tais que

$$|\langle v, \phi \rangle| \leq c \sum_{|\alpha| \leq m} \sup |\partial^\alpha \phi(x)|, \phi \in C^\infty(\Omega).$$

Mostraremos que $S(u) \subset K$. De fato, se $\phi \in C_c^\infty(\Omega)$ e $S(\phi) \cap K = \emptyset$ então $\partial^\alpha \phi = 0$ em $K, \forall \alpha \in \mathbb{N}^n$. Logo,

$$|\langle u, \phi \rangle| = |\langle v, \phi \rangle| \leq c \sum_{|\alpha| \leq m} \sup_{x \in K} |\partial^\alpha \phi(x)| = 0.$$

■

Observação 3.3.9. *O funcional v do Teorema 3.3.8 é único. Logo, podemos identificar $\mathcal{E}'(\Omega)$ com o espaço dos funcionais lineares contínuos em $C^\infty(\Omega)$.*

De fato, suponha que $w : C^\infty(\Omega) \rightarrow \mathbb{C}$ é um funcional linear contínuo tal que $w|_{C_c^\infty(\Omega)} = u$. Então, dada $\phi \in C^\infty(\Omega)$ qualquer, pelo Teorema 3.3.7 existe $(\phi_j) \subset C_c^\infty(\Omega)$ tal que $\phi_j \rightarrow \phi$ em $C^\infty(\Omega)$. Logo,

$$\langle v, \phi_j \rangle = \langle w, \phi_j \rangle, \forall j \in \mathbb{N}.$$

Fazendo $j \rightarrow +\infty$, da continuidade de v e w resulta que

$$\langle v, \phi \rangle = \langle w, \phi \rangle.$$

Ou seja, $v = w$.

3.4 Convolução de distribuições

Se f e g são funções contínuas em \mathbb{R}^n e uma delas tem suporte compacto, a convolução de f e g se define como

$$f * g(x) = \int_{\mathbb{R}^n} f(x-y)g(y)dy = \int_{\mathbb{R}^n} g(x-y)f(y)dy, \quad x \in \mathbb{R}^n.$$

Observação 3.4.1. $f * g$ está bem definida.

De fato, se g tem suporte compacto então

$$|f * g(x)| \leq \int_{S(g)} |f(x-y)||g(y)|dy.$$

Isto leva a seguinte definição.

Definição 3.4.2. Se $u \in \mathcal{D}'(\mathbb{R}^n)$ ($u \in \mathcal{E}'(\mathbb{R}^n)$) e $\phi \in C_c^\infty(\mathbb{R}^n)$ ($\phi \in C^\infty(\mathbb{R}^n)$) definimos $u * \phi : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{C}$ por

$$u * \phi(a) = \langle u, \check{\phi}_a \rangle,$$

onde $\check{\phi}_a(x) = \phi(a-x)$.

Teorema 3.4.3. Sejam $u \in \mathcal{D}'(\mathbb{R}^n)$, $\phi \in C_c^\infty(\mathbb{R}^n)$. Então

(i) $u * \phi \in C^\infty(\mathbb{R}^n)$ e suas derivadas são dadas por

$$\partial^\alpha(u * \phi) = (\partial^\alpha u) * \phi = u * \partial^\alpha \phi; \quad (3.6)$$

(ii) $S(u * \phi) \subseteq S(u) + S(\phi)$.

Demonstração. Seja (a_j) uma sequência de \mathbb{R}^n tal que $a_j \rightarrow a$. Assim, como $\check{\phi}_{a_j} \rightarrow \check{\phi}_a$ em $C_c^\infty(\mathbb{R}^n)$ temos que

$$u * \phi(a_j) = \langle u, \check{\phi}_{a_j} \rangle \rightarrow \langle u, \check{\phi}_a \rangle = u * \phi_a.$$

Então $u * \phi$ é uma função contínua. Mostraremos que, para todo $m \in \mathbb{N}$ temos que $u * \phi \in C^m(\mathbb{R}^n)$ e que vale (3.6) para $|\alpha| \leq m$, usando indução sobre m . Para

$k = 1$ tomemos $\alpha = e_i$ e consideremos o quociente de Newton na direção do vetor unitário e_i , assim

$$\begin{aligned} \frac{1}{r}[u * \phi(a + re_i) - u * \phi(a)] &= \frac{1}{r}[\langle u, \check{\phi}_{a+re_i} \rangle - \langle u, \check{\phi}_a \rangle] = \\ &= \frac{1}{r} \langle u, \check{\phi}_{a+re_i} - \check{\phi}_a \rangle = \left\langle \frac{u_{re_i} - u}{r}, \check{\phi}_a \right\rangle. \end{aligned}$$

Pelo Teorema 3.2.6 temos que $\lim_{r \rightarrow 0} \frac{u_{re_i} - u}{r} = \frac{\partial u}{\partial x_i}$. Assim,

$$\frac{\partial}{\partial x_i}(u * \phi)(a) = \left\langle \frac{\partial u}{\partial x_i}, \check{\phi} \right\rangle = \frac{\partial u}{\partial x_i} * \phi(a). \quad (3.7)$$

Como o membro direito da igualdade acima é uma função contínua em a segue que $\frac{\partial}{\partial x_j}(u * \phi)$ é contínua, assim $u * \phi \in C^1(\mathbb{R}^n)$.

Além disso,

$$\frac{\partial}{\partial x_j}(u * \phi) = \left\langle \frac{\partial u}{\partial x_i}, \check{\phi}_a \right\rangle = - \left\langle u, \frac{\partial \check{\phi}_a}{\partial x_i} \right\rangle = \left\langle u, \frac{\partial \check{\phi}_x}{\partial a_i} \right\rangle = u * \frac{\partial \phi}{\partial a_i}. \quad (3.8)$$

De (3.7) e (3.8) segue que

$$\frac{\partial}{\partial x_i}(u * \phi) = \frac{\partial u}{\partial x_i} * \phi = u * \frac{\partial \phi}{\partial x_i}.$$

Supondo que (3.6) é válida para todo $\alpha \in \mathbb{N}^n$ tal que $|\alpha| \leq m$. Dado $\alpha \in \mathbb{N}^n$ tal que $|\alpha| = m + 1$, temos que $\alpha = \beta + e_i$ para algum $\beta \in \mathbb{N}^n$ com $|\beta| = m$ e algum $i = 1, 2, \dots, n$. Substituindo u por $\partial^\beta u$ na demonstração do caso $m = 1$, segue o item (i).

Finalmente, se $a \notin S(u) + S(\phi)$ então $u * \phi(a) = 0$. De fato, $a - x \notin S(\phi)$ então $u * \phi(a) = 0$. Mas se $a - x \in S(\phi)$ então $x \notin S(u)$. Assim, $u * \phi_a = 0$. Logo $S(u * \phi) \subset S(u) + S(\phi)$. ■

Observação 3.4.4. *Os mesmos resultados do teorema anterior valem se $u \in \mathcal{E}'(\mathbb{R}^n)$ e $\phi \in C^\infty(\mathbb{R}^n)$.*

Se $\phi, \psi \in C_c^\infty(\mathbb{R}^n)$. Para cada $\epsilon > 0$ defina s_ϵ por

$$s_\epsilon(x) = \sum_{m \in \mathbb{Z}^n} \phi(x - \epsilon m) \psi(\epsilon m) \epsilon^n.$$

Então

(i) $S(s_\epsilon) \subset S(\phi) + S(\psi)$;

(ii) $s_\epsilon \rightarrow \phi * \psi$ uniformemente em x quando $\epsilon \rightarrow 0$.

Demonstração. (i) Se $x \in \mathbb{R}^n$ satisfaz $x \notin S(\phi) + S(\psi)$, então vamos mostrar que

$$\phi(x - \epsilon m)\psi(\epsilon m) = 0, \forall m \in \mathbb{Z}^n. \quad (3.9)$$

De fato, se $\epsilon m \notin S(\psi), \forall m \in \mathbb{Z}^n$ então vale (3.9). Agora suponhamos que $\epsilon m \in S(\psi)$ então $x - \epsilon m \notin S(\phi)$, pois se $x - \epsilon m \in S(\phi)$ teríamos $x \in S(\phi) + S(\psi)$. Assim vale (3.9).

(ii) Pelo Teorema 3.4.3-(ii) existe K compacto tal que $S(\phi * \psi) \subseteq K$. Consideramos uma partição P em K tal que $|P| = \epsilon$. Aqui $|P|$ denota a norma da partição P .

Fixado $x \in \mathbb{R}^n$. Por resultado de integral de Riemann (veja [11]) temos que

$$\lim_{\epsilon \rightarrow 0} s_\epsilon(x) = \int_{\mathbb{R}^n} \phi(x - y)\psi(y)dy = \phi * \psi(x). \quad (3.10)$$

Dado $\mu > 0$, mostraremos que existe $\delta_x > 0$ e $\epsilon_x > 0$ tais que

$$\epsilon < \epsilon_x \Rightarrow |s_\epsilon(x) - \phi * \psi(x)| < \mu, \forall z \in B(x, \delta_x). \quad (3.11)$$

Por (3.10) segue que existe $\epsilon_1 > 0$ tal que

$$\epsilon < \epsilon_1 \Rightarrow |s_\epsilon(x) - \phi * \psi(x)| < \frac{\mu}{3}. \quad (3.12)$$

Como $\phi * \psi$ é contínua em x , existe $\delta > 0$ tal que

$$|x - z| < \delta \Rightarrow |\phi * \psi(x) - \phi * \psi(z)| < \frac{\mu}{3}. \quad (3.13)$$

Além disso,

$$\begin{aligned} |s_\epsilon(x) - s_\epsilon(z)| &\leq \sum_{m \in \mathbb{Z}^n} |\phi(x - \epsilon m) - \phi(z - \epsilon m)| |\psi(\epsilon m)| \epsilon^n \\ &\leq \sum_{m \in \mathbb{Z}^n} \sup_{\mathbb{R}^n} |\phi'| |x - z| |\psi(\epsilon m)| \epsilon^n \\ &\leq \sup_{\mathbb{R}^n} |\phi'| |x - z| \sum_{m \in \mathbb{Z}^n} |\psi(\epsilon m)| \epsilon^n. \end{aligned}$$

Novamente por resultado de integral de Riemann, existe $\epsilon_2 > 0$ tal que

$$\epsilon > \epsilon_2 \Rightarrow \left| \sum_{m \in \mathbb{Z}^n} |\psi(\epsilon m)| \epsilon^n - \int |\psi(y)| dy \right| < 1$$

logo para tais ϵ 's temos

$$|s_\epsilon(x) - s_\epsilon(z)| < \left[\sup_{\mathbb{R}^n} |\phi'| \left(\int |\psi(y)| dy + 1 \right) \right] |x - z|.$$

Então

$$|x - z| < \frac{\mu}{3 \sup |\phi'| (\int |\psi(y)| dy + 1)} \Rightarrow |s_\epsilon(x) - s_\epsilon(z)| < \frac{\mu}{3}. \quad (3.14)$$

Tomando $\epsilon_x = \min\{\epsilon_1, \epsilon_2\}$ e $\delta_x = \min\{\delta, \frac{\mu}{3 \sup |\phi'| (\int |\psi(y)| dy + 1)}\} \Rightarrow |s_\epsilon(x) - s_\epsilon(z)| < \frac{\mu}{3}$ temos, para $\epsilon < \epsilon_x$ e $z \in B(x, \delta_x)$

$$\begin{aligned} |s_\epsilon(x) - \phi * \psi(z)| &\leq |s_{\epsilon(z) - s_\epsilon(x)}| + |s_\epsilon(x) - \phi * \psi(x)| + |\phi * \psi(x) - \phi * \psi(z)| \\ &\leq \frac{\mu}{3} + \frac{\mu}{3} + \frac{\mu}{3} = \mu \end{aligned}$$

a penúltima desigualdade segue de (3.12), (3.13) e (3.14). Portanto concluímos (3.9).

Por compacidade existe um número finito de bolas que cobrem K . Assim existe um número finito de ϵ'_x s digamos $\epsilon_{x_1}, \epsilon_{x_2}, \dots, \epsilon_{x_k}$. Tomamos $\epsilon_0 = \min\{\epsilon_{x_1}, \epsilon_{x_2}, \dots, \epsilon_{x_k}\}$. Logo para tal ϵ_0 temos que

$$s_\epsilon \rightarrow \phi * \psi \text{ uniformemente em } x, \text{ quando } \epsilon \rightarrow 0.$$

■

Teorema 3.4.5. *Se $\phi, \psi \in C_c^\infty(\mathbb{R}^n)$ e $u \in \mathcal{D}'(\mathbb{R}^n)$ então*

$$(u * \phi) * \psi = u * (\phi * \psi).$$

Demonstração. Para cada $\alpha \in \mathbb{N}^n$ temos

$$(\partial^\alpha s_\epsilon)(x) = \sum_{m \in \mathbb{Z}^n} (\partial^\alpha \phi)(x - \epsilon m) \psi(\epsilon m) \epsilon^n.$$

Pelo Lema 3.4 temos

$$\partial^\alpha s_\epsilon \rightarrow (\partial^\alpha \phi) * \psi = \partial^\alpha(\phi * \psi) \text{ uniformemente,}$$

a última igualdade segue do Teorema 3.4.3-(i). Assim,

$$s_\epsilon \rightarrow \phi * \psi \text{ em } C_c^\infty(\mathbb{R}^n).$$

Logo,

$$\begin{aligned}
(u * (\phi * \psi))(a) &= \langle u, (\check{\phi} * \psi)_a \rangle \\
&= \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \langle u, (\check{s}_\epsilon)_a \rangle \\
&= \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \left\langle u, \sum_{m \in \mathbb{Z}^n} (\check{\phi} - \epsilon m)_x \psi(\epsilon m) \epsilon^n \right\rangle \\
&= \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \sum_{m \in \mathbb{Z}^n} \langle u, \check{\phi}_{a - \epsilon m} \rangle \psi(\epsilon m) \epsilon^n \\
&= \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \sum_{m \in \mathbb{Z}^n} (u * \phi)(a - \epsilon m) \psi(\epsilon m) \epsilon^n \\
&= ((u * \phi) * \psi)(a)
\end{aligned}$$

■

Teorema 3.4.6. *Sejam $u \in \mathcal{D}'(\mathbb{R}^n)$ e $\phi^{[\epsilon]}$ a aplicação definida em (1.5) então $u * \phi^{[\epsilon]} \rightarrow u$ em $\mathcal{D}'(\mathbb{R}^n)$ quando $\epsilon \rightarrow 0$.*

Demonstração. Seja $\psi \in C_c^\infty(\mathbb{R}^n)$, com a notação $\check{\psi}(x) = \psi(-x)$ podemos escrever $\langle u, \psi \rangle = (u * \check{\psi})(0)$. Então

$$\lim_{\epsilon \rightarrow 0} \langle u * \phi^{[\epsilon]}, \psi \rangle = \lim_{\epsilon \rightarrow 0} ((u * \phi^{[\epsilon]}) * \check{\psi})(0) = \lim_{\epsilon \rightarrow 0} u * (\phi^{[\epsilon]} * \check{\psi})(0) = \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \langle u, (\phi^{[\epsilon]} * \check{\psi}) \rangle.$$

Mas pelo Teorema 1.4.7 como $\psi \in C_c^\infty(\mathbb{R}^n)$ temos que $\phi^{[\epsilon]} * \check{\psi} \rightarrow \check{\psi}$ uniformemente quando $\epsilon \rightarrow 0$. Assim,

$$\lim_{\epsilon \rightarrow 0} \langle u * \phi^{[\epsilon]}, \psi \rangle = \langle u, \psi \rangle,$$

ou seja, $u * \phi^{[\epsilon]} \rightarrow u$ em $\mathcal{D}'(\mathbb{R}^n)$ quando $\epsilon \rightarrow 0$.

■

Teorema 3.4.7. *Seja $U : C_c^\infty(\mathbb{R}^n) \rightarrow C^\infty(\mathbb{R}^n)$ um operador linear contínuo que comuta com todas as translações T_h , $h \in \mathbb{R}^n$. Então existe uma única $u \in \mathcal{D}'(\mathbb{R}^n)$ tal que $U(\phi) = u * \phi$, $\phi \in C_c^\infty(\mathbb{R}^n)$.*

Demonstração. Da hipótese resulta que $\phi \mapsto (U\check{\phi})(0)$ é um funcional linear contínuo em $C_c^\infty(\mathbb{R}^n)$. Definimos $\langle u, \phi \rangle = (U\check{\phi})(0)$, assim

$$(U\phi)(h) = T_{-h}(U\phi)(0) = U(T_{-h}\phi)(0) = \langle u, \check{T}_{-h}\phi \rangle = \langle u, \check{\phi}_h \rangle = u * \phi(h).$$

Para mostrar a unicidade suponha que existam $u_1, u_2 \in \mathcal{D}'(\Omega)$ tais que $u_1 * \phi = U(\phi)$ e $u_2 * \phi = U(\phi)$ assim,

$$\langle u_1, \check{\phi}_a \rangle = \langle u_2, \check{\phi}_a \rangle, \forall \phi \in C_c^\infty(\mathbb{R}^n)$$

daí concluímos que $u_1 = u_2$.



Definição 3.4.8. *Sejam $u_1, u_2 \in \mathcal{D}'(\mathbb{R}^n)$ e suponhamos que uma das duas tem suporte compacto. Definimos $v = u_1 * u_2$ como a única distribuição v tal que $u_1 * (u_2 * \phi) = v * \phi$.*

Observação 3.4.9. *Note que estamos utilizando o Teorema 3.4.7 para definir $u_1 * u_2$.*

Teorema 3.4.10. *Sejam $u_1 \in \mathcal{E}'(\mathbb{R}^n), u_2 \in \mathcal{D}'(\mathbb{R}^n)$. Então*

- (i) $u_1 * u_2 = u_2 * u_1$;
- (ii) $S(u_1 * u_2) \subseteq S(u_1) + S(u_2)$;
- (ii) $\partial^\alpha(u_1 * u_2) = \partial^\alpha u_1 * u_2 = u_1 * \partial^\alpha u_2, \forall \alpha \in \mathbb{N}^n$.

Demonstração. (i) Sejam $\phi, \psi \in C_c^\infty(\mathbb{R}^n)$. Então usando a comutatividade da convolução de funções e o Teorema 3.4.6 temos que

$$(u_1 * u_2) * (\phi * \psi) = u_1 * [u_2 * (\phi * \psi)] = u_1 * [(u_2 * \phi) * \psi] = u_1 * [\psi * (u_2 * \phi)] = (u_1 * \psi) * (u_2 * \phi).$$

Da mesma forma,

$$(u_2 * u_1) * (\phi * \psi) = (u_1 * u_2) * (\psi * \phi) = u_2 * [u_1 * (\psi * \phi)] = u_2 * [(u_1 * \psi) * \phi] = u_2 * [\phi * (u_1 * \psi)] = (u_2 * \phi) * (u_1 * \psi) = (u_1 * \psi) * (u_2 * \phi).$$

Das duas expressões anteriores concluímos que,

$$(u_1 * u_2) * (\phi * \psi) = (u_2 * u_1) * (\phi * \psi).$$

Dada $\phi \in C_c^\infty(\mathbb{R}^n)$ tomando $\psi = \phi^{[\epsilon]}$ como na aplicação (1.5) teremos que $\phi * \psi \rightarrow \phi$ e assim,

$$(u_1 * u_2) * \phi = (u_2 * u_1) * \phi, \forall x \in \mathbb{R}^n,$$

em $x = 0$ temos,

$$\langle u_1 * u_2, \check{\phi} \rangle = \langle u_2 * u_1, \check{\phi} \rangle, \forall \phi \in C_c^\infty(\mathbb{R}^n).$$

Logo, $u_1 * u_2 = u_2 * u_1$.

(ii) Consideramos $(u_1 * u_2) * \phi^{[\epsilon]}$. Então

$$S[(u_1 * u_2) * \phi^{[\epsilon]}] = S[u_1 * (u_2 * \phi^{[\epsilon]})] \subseteq S(u_1) + S(u_2 * \phi^{[\epsilon]}) \subseteq S(u_1) + S(u_2) + S(\phi^{[\epsilon]}),$$

a primeira inclusão segue do Teorema 3.4.3.

Quando $\epsilon \rightarrow 0$, o diâmetro de $S(\phi^{[\epsilon]})$ tende para zero e $(u_1 * u_2) * \phi^{[\epsilon]} \rightarrow u_1 * u_2$.

Assim, $S(u_1 * u_2) \subseteq S(u_1) + S(u_2)$.

(iii) Pela definição 3.4.8 segue que

$$\begin{aligned} \langle \partial^\alpha(u_1 * u_2), \phi \rangle &= (-1)^{|\alpha|} \langle u_1 * u_2 \rangle = (-1)^{|\alpha|} (u_1 * u_2) * (\partial^\alpha \check{\phi})(0) = u_1 * (u_2 * \\ \partial^\alpha \check{\phi})(0) &= u_1 * (\partial^\alpha u_2 * \check{\phi})(0) = (u_1 * \partial^\alpha u_2) * \check{\phi}(0) = \langle u_1 * \partial^\alpha u_2, \phi \rangle. \end{aligned}$$

Usando (i) segue (iii). ■

Capítulo 4

Transformada de Fourier

4.1 A Transformada de Fourier em \mathcal{S}

Esse capítulo é inteiramente dedicado ao estudo da Transformada de Fourier. Começamos introduzindo o espaço \mathcal{S} das funções rapidamente decrescentes no infinito. Sua importância está no fato de que tal espaço é invariante pela Transformada de Fourier. Depois, usando argumentos análogos aos utilizados na seção 3.2, definimos a Transformada de Fourier no dual de \mathcal{S} . Finalizamos o capítulo mostrando que a Transformada de Fourier de uma distribuição de suporte compacto é analítica em \mathbb{R}^n . Os resultados desse capítulo podem ser encontrados em [7].

Definição 4.1.1. Se $f \in L^1(\mathbb{R}^n)$, a transformada de Fourier de f se define por

$$\mathcal{F}f(\xi) = \hat{f}(\xi) = \int e^{-ix\xi} f(x) dx, \xi \in \mathbb{R}^n \quad (4.1)$$

onde $i = \sqrt{-1}$ e $x\xi = x_1\xi_1 + \dots + x_n\xi_n$.

Uma aplicação do Teorema da Convergência Dominada mostra que

$$\begin{aligned} \hat{f}: \mathbb{R}^n &\rightarrow \mathbb{C} \\ \xi &\mapsto \hat{f}(\xi) \end{aligned}$$

é contínua. De fato, fixado $\xi \in \mathbb{R}^n$ e $(\xi_j) \subset \mathbb{R}^n$ com $\xi_j \rightarrow \xi$, mostraremos que $\hat{f}(\xi_j) \rightarrow \hat{f}(\xi)$. Com efeito, para cada $j \in \mathbb{N}$ seja $f_j(x) = e^{-ix\xi_j} f(x)$, $x \in \mathbb{R}^n$, temos que

$$f_j(x) \rightarrow e^{-ix\xi} f(x), \forall x \in \mathbb{R}^n.$$

Além disso,

$$|e^{-ix\xi_j} f(x)| = |f(x)|, \forall x \in \mathbb{R}^n, j \in \mathbb{N}.$$

Como $f \in L^1(\mathbb{R}^n)$, pelo Teorema da Convergência Dominada segue

$$\int e^{-ix\xi_j} f(x) dx \rightarrow \int e^{-ix\xi} f(x) dx$$

Ou seja, $\hat{f}(\xi_j) \rightarrow \hat{f}(\xi)$. Portanto, \hat{f} é contínua.

Quando $\phi \in C_c^\infty(\mathbb{R}^n)$, $\hat{\phi}$ não possui suporte compacto. Introduziremos a seguir um espaço de funções que é invariante pela Transformada de Fourier.

Definição 4.1.2. Denotamos por \mathcal{S} o subespaço de $C^\infty(\mathbb{R}^n)$ das funções ϕ tais que

$$\alpha, \beta \in \mathbb{N}^n \Rightarrow \sup_{x \in \mathbb{R}^n} |x^\alpha \partial^\beta \phi(x)| < \infty. \quad (4.2)$$

O lema a seguir fornece uma caracterização para os elementos de \mathcal{S} . O item (iii), justifica o termo “funções de decrescimento rápido no infinito”.

Lema 4.1.3. Suponha que $\phi \in C^\infty(\mathbb{R}^n)$. Então as seguintes condições são equivalentes:

- (i) $\phi \in \mathcal{S}$;
- (ii) para cada $k \in \mathbb{N}$ e $\beta \in \mathbb{N}^n$ temos $\sup_{x \in \mathbb{R}^n} (1 + |x|^2)^{\frac{k}{2}} |\partial^\beta \phi(x)| < \infty$;
- (iii) para cada $\alpha, \beta \in \mathbb{N}^n$ temos $\lim_{|x| \rightarrow +\infty} |x^\alpha \partial^\beta \phi(x)| = 0$

Demonstração.

(i) \Rightarrow (ii) Seja $\phi \in \mathcal{S}$. Para todo $\alpha \in \mathbb{N}^n$ tal que $|\alpha| \leq k$ temos que,

$$\sup_{x \in \mathbb{R}^n} |x^\alpha| |\partial^\beta \phi(x)| < \infty, \forall \beta \in \mathbb{N}^n.$$

Logo,

$$\sum_{|\alpha| \leq k} \sup_{x \in \mathbb{R}^n} |x^\alpha| |\partial^\beta \phi(x)| < \infty.$$

Assim, pelo Teorema 1.3.3

$$\sup_{x \in \mathbb{R}^n} (1 + |x|^2)^{\frac{k}{2}} |\partial^\beta \phi(x)| < \infty.$$

(ii) \Rightarrow (i) Suponhamos que ϕ seja tal que

$$\sup_{x \in \mathbb{R}^n} (1 + |x|^2)^{\frac{k}{2}} |\partial^\beta \phi(x)| < \infty,$$

para cada $k \in \mathbb{N}$ e $\beta \in \mathbb{N}^n$. Mostraremos que $\phi \in \mathcal{S}$. De fato, pelo Teorema 1.3.2, temos que

$$\sup_{x \in \mathbb{R}^n} |x^\alpha| |\partial^\beta \phi(x)| \leq \sup_{x \in \mathbb{R}^n} (1 + |x|^2)^{\frac{k}{2}} |\partial^\beta \phi(x)| < \infty,$$

ou seja, $\phi \in \mathcal{S}$.

(iii) \Rightarrow (i) Suponha que $\lim_{|x| \rightarrow +\infty} |x^\alpha \partial^\beta \phi(x)| = 0$, assim, para $\epsilon = 1$, existe $N > 0$ tal que se $|x| > N$ então $|x^\alpha \partial^\beta \phi(x)| < 1$.

A função $x \mapsto x^\alpha \partial^\beta \phi(x)$ é contínua em $B[0, N]$ e então limitada nessa bola, isto é,

$$\exists M_1(\alpha, \beta) > 0 \text{ tal que } |x^\alpha \partial^\beta \phi(x)| \leq M_1(\alpha, \beta), |x| \leq N.$$

Assim, tomamos $M(\alpha, \beta) = \max\{1, M_1(\alpha, \beta)\}$. Daí,

$$|x^\alpha \partial^\beta \phi(x)| < M(\alpha, \beta), \forall x \in \mathbb{R}^n.$$

Logo, $\sup_{x \in \mathbb{R}^n} |x^\alpha \partial^\beta \phi(x)| \leq M(\alpha, \beta) < \infty$.

(i) \Rightarrow (iii) Suponha que para cada $\alpha, \beta \in \mathbb{N}^n$, $\exists M(\alpha, \beta) > 0$ tal que $|x^\alpha \partial^\beta \phi(x)| \leq M(\alpha, \beta), \forall x \in \mathbb{R}^n$. Seja $i = 1, 2, \dots, n$ tal que $|x|_M = |x_i|$ e suponha $x \neq 0$. Assim,

$$\begin{aligned} |x^{\alpha+e_i} \partial^\beta \phi(x)| &\leq M(\alpha + e_i, \beta) \\ |x^{e_i}| |x^\alpha \partial^\beta \phi(x)| &\leq M(\alpha + e_i, \beta) \\ |x^\alpha \partial^\beta \phi(x)| &\leq \frac{1}{|x_i|} M(\alpha + e_i, \beta) \\ |x^\alpha \partial^\beta \phi(x)| &\leq \frac{M}{|x|_M} (\alpha + e_i, \beta) \end{aligned}$$

$$\text{logo } \lim_{|x| \rightarrow +\infty} |x^\alpha \partial^\beta \phi(x)| = 0. \quad \blacksquare$$

Exemplo 4.1.4. $C_c^\infty(\mathbb{R}^n) \subset \mathcal{S}$.

De fato, seja $\phi \in C_c^\infty(\mathbb{R}^n)$ então existe $N > 0$ tal que $\phi(x) = 0$ quando $|x| > N$. Assim dado $\epsilon > 0$ qualquer, temos que se $|x| > N$ então

$$|x^\alpha \partial^\beta \phi(x)| = 0 < \epsilon.$$

Logo, $\lim_{|x| \rightarrow +\infty} |x^\alpha \partial^\beta \phi(x)| = 0$ e portanto, $\phi \in \mathcal{S}$.

O próximo exemplo exhibe uma função que está em \mathcal{S} mas não possui suporte compacto.

Exemplo 4.1.5. Se $f(x) = e^{-|x|^2}, x \in \mathbb{R}^n$, então $f \in \mathcal{S}$.

Mostraremos que dado $\beta \in \mathbb{N}^n$ qualquer, temos

$$\partial^\beta e^{-|x|^2} = p_\beta(x) e^{-|x|^2}, \quad (4.3)$$

sendo p_β um polinômio de grau $|\beta|$. Para isso, usaremos indução sobre $|\beta|$. Para $|\beta| = 1$ digamos que $\beta = (\beta_1, \dots, \beta_n)$ seja tal que $\beta_j = 1$ e $\beta_i = 0$, $i = 1, 2, \dots, n, i \neq j$. Temos

$$\partial^\beta e^{-|x|^2} = -2x_j e^{-|x|^2},$$

ou seja, $p_\beta(x) = -2x_j$.

Suponhamos que $\partial^\beta e^{-|x|^2} = p_\beta(x)e^{-|x|^2}$ e mostraremos que

$$\partial^{\beta+e_j} e^{-|x|^2} = p_{\beta,e_j}(x)e^{-|x|^2}, j = 1, 2, \dots, n.$$

onde $p_{\beta,e_j}(x)$ é um polinômio de grau $|\beta| + 1$. Temos,

$$\partial^{\beta+e_j} e^{-|x|^2} = \frac{\partial}{\partial x_j} (\partial^\beta e^{-|x|^2}) = \frac{\partial}{\partial x_j} (p_\beta(x)e^{-|x|^2}) = e^{-|x|^2} \frac{\partial}{\partial x_j} p_\beta(x) - 2x_j p_\beta(x) e^{-|x|^2}.$$

Tomando $p_{\beta,e_j}(x) = \frac{\partial}{\partial x_j} p_\beta(x) - 2x_j p_\beta(x)$ segue 4.3. Além disso, temos

$$p_\beta(x) = \sum_{\alpha \leq |\beta|} a_\alpha x^\alpha, x \in \mathbb{R}^n$$

com cada $a_\alpha \in \mathbb{R}$, constante. Logo

$$|p_\beta(x)| = \sum_{\alpha \leq |\beta|} |a_\alpha| |x|^{|\alpha|}, x \in \mathbb{R}^n.$$

Seja $q(t) = \sum_{|\alpha| \leq |\beta|} |a_\alpha| |t|^{|\alpha|}$, $t \in \mathbb{R}$. Então $|p_\beta(x)| \leq |q(|x|)|$.

Daí,

$$\lim_{|x| \rightarrow +\infty} |p_\beta(x)e^{-|x|^2}| \leq \lim_{|x| \rightarrow +\infty} q(|x|)e^{-|x|^2} = \lim_{t \rightarrow \infty} q(t)e^{-t^2} = 0.$$

Logo pelo Lema 4.1.3 concluímos que $f \in \mathcal{S}$.

Observação 4.1.6. $\mathcal{S} \subset L^1(\mathbb{R}^n)$.

Seja $\phi \in \mathcal{S}$ então pelo Lema 4.1.3 tem-se

$$\sup_{x \in \mathbb{R}^n} (1 + |x|^2)^{\frac{k}{2}} |\partial^\beta \phi(x)| = c_k < +\infty, \forall \beta \in \mathbb{N}^n, k \in \mathbb{N}.$$

Assim,

$$(1 + |x|^2)^{\frac{k}{2}} |\partial^\beta \phi(x)| \leq c_k, \forall k \in \mathbb{N}, \forall x \in \mathbb{R}^n$$

e tomando $\beta = 0$ e $k = n + 1$ temos

$$|\phi(x)| \leq \frac{c_k}{(1 + |x|^2)^{\frac{n+1}{2}}}, \forall x \in \mathbb{R}^n,$$

logo,

$$\int |\phi(x)| dx \leq \int \frac{c_k}{(1 + |x|^2)^{\frac{n+1}{2}}} dx < +\infty.$$

Pela Observação 1.2.33, $\phi \in L^1(\mathbb{R}^n)$.

É importante salientar, que até este momento não “topologizamos” \mathcal{S} . Com o intuito de definir a topologia de \mathcal{S} , consideremos as seguintes seminormas:

$$\begin{aligned} p_{\alpha,\beta} : \mathcal{S} &\rightarrow \mathbb{R} \\ \phi &\mapsto \sup_{x \in \mathbb{R}^n} |x^\alpha \partial^\beta \phi(x)| \end{aligned}$$

Se no Teorema 2.2.8 tomarmos $\Sigma = \{p_{\alpha,\beta}; \alpha, \beta \in \mathbb{N}^n\}$ temos a topologia usual de \mathcal{S} . O próximo teorema estabelece condição necessária e suficiente para convergência de uma sequência $(\phi_j) \subset \mathcal{S}$.

Teorema 4.1.7. *Seja $(\phi_j) \subset \mathcal{S}$ e $\phi \in \mathcal{S}$ quaisquer. Então ϕ_j converge para ϕ em \mathcal{S} se e somente se $\forall \epsilon > 0, \forall \alpha, \beta \in \mathbb{N}^n, \exists j_0 \in \mathbb{N}$ tal que $j > j_0 \Rightarrow \phi_j \in B_{p_{\alpha,\beta}}(\phi, \epsilon)$.*

Demonstração. (\Rightarrow) Para todo aberto U de \mathcal{S} contendo ϕ , existe $j_0 \in \mathbb{N}$ tal que $j > j_0 \Rightarrow \phi_j \in U$. Pelo Teorema 2.2.8, podemos tomar $U = B_{p_{\alpha,\beta}}(\phi, \epsilon)$, com $\epsilon > 0$ e $\alpha, \beta \in \mathbb{N}^n$ arbitrários.

(\Leftarrow) Tome um aberto de \mathcal{S} contendo ϕ . Pelo Teorema 2.2.8, existe $\epsilon > 0, \alpha, \beta \in \mathbb{N}^n$ tal que $B_{p_{\alpha,\beta}}(\phi, \epsilon) \subset U$. Se existe j_0 para o aberto U , o mesmo j_0 servirá para $B_{p_{\alpha,\beta}}(\phi, \epsilon)$. ■

Teorema 4.1.8. *$C_c^\infty(\mathbb{R}^n)$ é denso em \mathcal{S} , ou seja, $\forall \phi \in \mathcal{S}$ existe $(\phi_j) \subset C_c^\infty(\mathbb{R}^n)$ tal que $\phi_j \rightarrow \phi$ em \mathcal{S} .*

Demonstração. Dada $\phi \in \mathcal{S}$ tomamos $\psi \in C_c^\infty(\mathbb{R}^n)$ tal que $\psi = 1$ em $B[0, 1]$. Para cada $j \in \mathbb{N}$ defina $\psi_j(x) = \psi(\frac{x}{j})$, $x \in \mathbb{R}^n$. É claro que $\psi_j \in C_c^\infty(\mathbb{R}^n)$ e $\psi_j = 1$ em $B[0, j]$, $\forall j \in \mathbb{N}$. Mostraremos que

$$\phi \psi_j \rightarrow \phi \text{ em } \mathcal{S}.$$

Para isso, fixe $\alpha, \beta \in \mathbb{N}^n$ e mostramos que para $\epsilon > 0$, existe $j_0 \in \mathbb{N}$ tal que

$$j > j_0 \Rightarrow \sup_{x \in \mathbb{R}^n} |x^\alpha \partial^\beta \psi_j(x) \phi(x) - \phi(x)| < \epsilon.$$

Para cada $\gamma \in \mathbb{N}^n$ tal que $0 \leq \gamma \leq \beta$, do Lema 4.1.3 segue que

$$\lim_{|x| \rightarrow +\infty} |x^\alpha \partial^\gamma \phi(x)| = 0, 0 \leq \gamma \leq \beta. \tag{4.4}$$

Note que

$$\partial^\gamma \psi_j(x) = \frac{1}{j^{|\gamma|}} \psi\left(\frac{x}{j}\right), x \in \mathbb{R}^n, 0 \leq \gamma \leq \beta.$$

Seja $M_\psi(\beta) = \max_{0 \leq \gamma \leq \beta} \sup_{x \in \mathbb{R}^n} |\partial^\gamma \psi(x)|$. Para cada $x \in \mathbb{R}^n$, $j \in \mathbb{N}$ temos

$$\begin{aligned} & \sup_{x \in \mathbb{R}^n} |x^\alpha \partial^\beta [\psi_j(x)\phi(x) - \phi(x)]| &= \\ & \sup_{x \in \mathbb{R}^n} |x^\alpha \partial^\beta (\psi_j(x)\phi(x)) - x^\alpha \partial^\beta \phi(x)| &\leq \\ & \sum_{\gamma \leq \beta} \binom{\beta}{\gamma} |x^\alpha \partial^{\beta-\gamma} \phi(x)| |\partial^\gamma \psi_j(x)| + |x^\alpha \partial^\beta \phi(x)| &= \\ & \sum_{\gamma \leq \beta} \binom{\beta}{\gamma} |x^\alpha \partial^{\beta-\gamma} \phi(x)| \frac{1}{j^\gamma} \left| \partial^\gamma \psi\left(\frac{x}{j}\right) \right| + |x^\alpha \partial^\beta \phi(x)| &\leq \\ & \sum_{\gamma \leq \beta} \binom{\beta}{\gamma} |x^\alpha \partial^{\beta-\gamma} \phi(x)| \left| \partial^\gamma \psi\left(\frac{x}{j}\right) \right| + |x^\alpha \partial^\beta \phi(x)| &\leq \\ & M_\psi(\beta) \sum_{\gamma \leq \beta} \binom{\beta}{\gamma} |x^\alpha \partial^{\beta-\gamma} \phi(x)| + |x^\alpha \partial^\beta \phi(x)|. \end{aligned}$$

De (4.4) segue que existe $N > 0$ tal que

$$j \in \mathbb{N}, |x| > N \Rightarrow |x^\alpha \partial^\beta [\phi(x)\psi_j(x) - \phi(x)]| < \epsilon. \quad (4.5)$$

Mas, $\psi_j = 1$ em $B[0, j]$, logo, $\phi\psi_j - \phi = 0$ em $B[0, j]$ e daí,

$$\partial^\beta [\phi\psi_j - \phi] = 0 \text{ em } B[0, j], \forall j \in \mathbb{N}. \quad (4.6)$$

Tome $j_0 \in \mathbb{N}$ tal que $j_0 \geq N$. Então por (4.5) e (4.6) temos que

$$j > j_0 \Rightarrow \sup_{x \in \mathbb{R}^n} |x^\alpha \partial^\beta [\phi(x)\psi_j(x) - \phi(x)]| = \sup_{|x| \geq j} |x^\alpha \partial^\beta [\phi(x)\psi_j(x) - \phi(x)]| < \epsilon.$$

O próximo resultado afirma que \mathcal{S} é fechado por derivação e multiplicação por polinômios. ■

Lema 4.1.9. *Para todo polinômio Q e $\alpha \in \mathbb{N}^n$ tem-se*

(i) *se $\phi \in \mathcal{S}$ então $\partial^\alpha(Q\phi) \in \mathcal{S}$;*

(ii) *seja $(\phi_j) \subset \mathcal{S}$, se $\phi_j \rightarrow 0$ em \mathcal{S} então $\partial^\alpha(Q\phi_j) \rightarrow 0$ uniformemente em \mathbb{R}^n , quando $j \rightarrow \infty$.*

O próximo resultado afirma que \mathcal{S} é fechado por transformada de Fourier em \mathcal{S} . Além disso, \mathcal{F} é um operador linear e contínuo, e transforma derivada em polinômio e vice-versa.

Teorema 4.1.10. *A transformada de Fourier é um operador contínuo de \mathcal{S} em \mathcal{S} e valem as fórmulas:*

$$\mathcal{F}(\partial^\alpha \phi)(\xi) = (i\xi)^\alpha \hat{\phi}(\xi), \phi \in \mathcal{S} \quad (4.7)$$

$$\mathcal{F}(x^\alpha \phi(x))(\xi) = \frac{1}{(-i)^{|\alpha|}} \partial^\alpha \hat{\phi}(\xi), \phi \in \mathcal{S}, \quad (4.8)$$

sendo $\alpha \in \mathbb{N}^n$, $x, \xi \in \mathbb{R}^n$ quaisquer.

Observação 4.1.11. *Observe que na fórmula (4.8) estamos cometendo um abuso de notação.*

Demonstração. Primeiramente vamos mostrar que valem (4.7) e (4.8). Pelo Teorema 1.2.25 segue que

$$\begin{aligned} \partial^\alpha \hat{\phi}(\xi) &= \int \partial^\alpha e^{-ix\xi} \phi(x) dx = \int (-i)^{|\alpha|} x^\alpha e^{-ix\xi} \phi(x) dx = (-i)^{|\alpha|} \int e^{-ix\xi} x^\alpha \phi(x) dx = \\ &= (-i)^{|\alpha|} \mathcal{F}(x^\alpha \phi(x))(\xi). \end{aligned}$$

Daí, $\frac{1}{(-i)^{|\alpha|}} \partial^\alpha \hat{\phi}(\xi) = \mathcal{F}(x^\alpha \phi(x))(\xi)$ o que prova (4.8). Além disso,

$$\mathcal{F}(\partial^\alpha \phi)(\xi) = \int e^{-ix\xi} \partial^\alpha \phi(x) dx.$$

Integrando por partes $|\alpha|$ vezes, obtemos

$$\mathcal{F}(\partial^\alpha \phi)(\xi) = (-1)^{|\alpha|} \int (-1)^{|\alpha|} \xi^\alpha e^{-ix\xi} \phi(x) dx.$$

O termo não integrado é nulo, pois ϕ e todas as suas derivadas se anulam no infinito. Assim,

$$\mathcal{F}(\partial^\alpha \phi)(\xi) = i^{|\alpha|} \xi^\alpha \hat{\phi}(\xi) = (i\xi)^\alpha \hat{\phi}(\xi),$$

o que prova (4.7).

Agora vamos mostrar que dada $\phi \in \mathcal{S}$ temos que $\hat{\phi} \in \mathcal{S}$. De fato, combinando, (4.7) e (4.8)

$$\begin{aligned} \xi^\alpha \partial^\beta \hat{\phi}(\xi) &= \xi^\alpha (-i)^{|\beta|} \mathcal{F}[x^\beta \phi(x)](\xi) \\ &= \frac{(i\xi)^{|\alpha|}}{i^{|\alpha|}} (-i)^{|\beta|} \mathcal{F}[\partial^\alpha (x^\beta \phi(x))](\xi) \\ &= \frac{(-i)^{|\beta|}}{i^{|\alpha|}} \mathcal{F}[\partial^\alpha (x^\beta \phi(x))](\xi) \end{aligned}$$

ou seja,

$$\xi^\alpha \partial^\beta \hat{\phi}(\xi) = \frac{(-i)^{|\beta|}}{i^{|\alpha|}} \int e^{ix\xi} \partial^\alpha (x^\beta \phi(x)) dx$$

Pelo Lema 4.1.9, temos que $\partial^\alpha x^\alpha \phi(x) \in \mathcal{S}$, assim

$$\sup_{x \in \mathbb{R}^n} (1 + |x|)^{\frac{k}{2}} |\partial^\alpha (x^\beta \phi(x))| < +\infty, \forall x \in \mathbb{R}^n, k \geq 0.$$

Pela Observação 1.2.33, para $k = n + 1$ temos que

$$\int \frac{1}{(1 + |x|^2)^{\frac{k}{2}}} dx = c < +\infty.$$

Daí, $\forall \xi \in \mathbb{R}^n$ segue

$$\begin{aligned} \left| \xi^\alpha \partial^\beta \hat{\phi}(\xi) \right| &\leq \int |\partial^\alpha (x^\beta \phi(x))| dx \\ &= \int \frac{1}{(1 + |x|^2)^{\frac{k}{2}}} (1 + |x|^2)^{\frac{k}{2}} |\partial^\alpha (x^\beta \phi(x))| dx \\ &\leq \sup_{x \in \mathbb{R}^n} (1 + |x|)^{\frac{k}{2}} |\partial^\alpha (x^\beta \phi(x))| \int \frac{1}{(1 + |x|^2)^{\frac{k}{2}}} dx \end{aligned}$$

Logo,

$$\left| \xi^\alpha \partial^\beta \hat{\phi}(\xi) \right| \leq c \cdot \sup_{x \in \mathbb{R}^n} (1 + |x|^2)^{\frac{k}{2}} |\partial^\alpha (x^\beta \phi(x))| < \infty, \forall \xi \in \mathbb{R}^n. \quad (4.9)$$

O que prova que para cada $\alpha, \beta \in \mathbb{N}^n$, a aplicação $x \mapsto \xi^\alpha \partial^\beta \hat{\phi}(\xi)$ é limitada em \mathbb{R}^n , daí, $\hat{\phi} \in \mathcal{S}$.

Finalmente vamos mostrar a continuidade de \mathcal{F} . Seja $(\phi_j) \subset \mathcal{S}$ uma sequência tal que $\phi_j \rightarrow 0$ em \mathcal{S} , ou seja, $\forall \alpha, \beta \in \mathbb{N}^n$

$$x^\alpha \partial^\beta \phi_j(x) \rightarrow 0$$

uniformemente. Aplicando (4.9) com ϕ_j no lugar de ϕ obtemos

$$\left| \xi^\alpha \partial^\beta \hat{\phi}_j(\xi) \right| \leq c \cdot \sup_{x \in \mathbb{R}^n} (1 + |x|^2)^{\frac{k}{2}} |\partial^\alpha (x^\beta \phi_j(x))| = c_j,$$

com $c_j \rightarrow 0$ quando $j \rightarrow \infty$, pois pelo Lema 4.1.3(ii),

$$\sup_{x \in \mathbb{R}^n} \partial^\alpha x^\beta \phi_j(x) \rightarrow 0.$$

Logo, $\hat{\phi}_j \rightarrow 0$ em \mathcal{S} .

Portanto, concluímos que $\mathcal{F} : \mathcal{S} \rightarrow \mathcal{S}$ é um operador contínuo. ■

Teorema 4.1.12. (Riemann-Lebesgue) Se $f \in L^1(\mathbb{R}^n)$ então $\hat{f}(\xi) \rightarrow 0$ quando $|\xi| \rightarrow \infty$.

Demonstração. Pelo Teorema 1.4.9 temos que existe uma sequência $(\phi_j) \subset C_c^\infty(\mathbb{R}^n)$ tal que $\phi_j \rightarrow f$ em $L^1(\mathbb{R}^n)$. Como para todo $\xi \in \mathbb{R}^n$ temos

$$|\hat{\phi}_j(\xi) - \hat{f}(\xi)| \leq \int |e^{ix\xi}| |\phi_j(x) - f(x)| dx = \|f - \phi_j\|_{L^1(\Omega)}, \forall j \in \mathbb{N}$$

segue que

$$\hat{\phi}_j \rightarrow \hat{f} \text{ uniformemente em } \mathbb{R}^n.$$

Além disso, $\phi_j \in \mathcal{S}, \forall j \in \mathbb{N}$, pois $C_c^\infty(\mathbb{R}^n) \subset \mathcal{S}$. Logo $\hat{\phi}_j \in \mathcal{S}, \forall j \in \mathbb{N}$. Assim,

$$\lim_{|\xi| \rightarrow \infty} \hat{\phi}_j(\xi) = 0, \forall j \in \mathbb{N}. \quad (4.10)$$

Como $\hat{\phi}_j \rightarrow \hat{f}$ uniformemente, $\forall \epsilon > 0$, existe $j_0 \in \mathbb{N}$ tal que

$$j > j_0 \Rightarrow |\hat{\phi}_j(\xi) - \hat{f}(\xi)| < \frac{\epsilon}{2}, \forall \xi \in \mathbb{R}^n. \quad (4.11)$$

Tome $j = j_0 + 1$, por (4.10) existe $J > 0$ tal que

$$|\xi| > J \Rightarrow |\hat{\phi}_j(\xi)| < \frac{\epsilon}{2}. \quad (4.12)$$

Por (4.11) e (4.12), para $j = j_0 + 1$

$$|\hat{f}(\xi)| = |\hat{f}(\xi) - \hat{\phi}_j(\xi) + \hat{\phi}_j(\xi)| \leq |\hat{f}(\xi) - \hat{\phi}_j(\xi)| + |\hat{\phi}_j(\xi)| < \frac{\epsilon}{2} + \frac{\epsilon}{2} = \epsilon,$$

ou seja,

$$\lim_{|\xi| \rightarrow \infty} \hat{f}(\xi) = 0. \quad \blacksquare$$

Exemplo 4.1.13. Seja $\phi(x) = e^{-x^2}, x \in \mathbb{R}$, vamos calcular $\hat{\phi}(\xi)$.

Temos que ϕ satisfaz o seguinte P.V.I

$$\begin{cases} \phi'(x) + 2x\phi(x) = 0 \\ \phi(0) = 1. \end{cases}$$

Como $\phi \in \mathcal{S}$, aplicando a Transformada de Fourier na equação $\phi'(x) + 2x\phi(x) = 0$ e usando as regras do Teorema 4.1.10 temos

$$-\frac{2}{i}\hat{\phi}(\xi) + i\xi\hat{\phi}(\xi) = 0.$$

Então,

$$\hat{\phi}(\xi) + \frac{\xi}{2}\hat{\phi}(\xi) = 0.$$

Além disso,

$$\hat{\phi}(0) = \int_{\mathbb{R}} e^{-x^2} dx = \sqrt{\pi},$$

daí, resolvendo este P.V.I temos que

$$\hat{\phi}(\xi) = \sqrt{\pi} e^{-\frac{\xi^2}{4}}.$$

Para calcular a Transformada de Fourier de $\phi(x) = e^{-|x|^2}$ em \mathbb{R}^n escrevemos a integral (4.1) como o produto de integrais unidimensionais obtendo

$$\hat{\phi}(\xi) = (\sqrt{\pi})^n e^{-\frac{|\xi|^2}{4}}.$$

Teorema 4.1.14. *A Transformada de Fourier $\mathcal{F} : \mathcal{S} \rightarrow \mathcal{S}$ é continuamente inversível e*

$$\mathcal{F}^{-1}\phi(x) = \frac{1}{(2\pi)^n} \int e^{ix\xi} \phi(\xi) d\xi, \phi \in \mathcal{S}, x \in \mathbb{R}^n. \quad (4.13)$$

Demonstração. Quando $\phi = \hat{\psi}$ devemos obter em (4.13)

$$\mathcal{F}^{-1}\mathcal{F}(\psi)(x) = \psi = \frac{1}{(2\pi)^n} \int e^{ix\xi} dx \int e^{-iy\xi} \psi(y) dy.$$

Nesta integral não podemos trocar a ordem de integração, já que $e^{i(x-y)\xi} \psi(y)$ não é integrável em ξ quando $\psi(y) \neq 0$. Para evitar esta dificuldade, introduziremos uma função de ξ que permitirá trocar a ordem de integração e que depois faremos convergir a 1. Tomamos assim a função $\phi_\epsilon(x) = \phi_1(\epsilon x)$ onde $\phi_1(x) = \exp\left(\frac{-|x|^2}{2}\right)$.

Com um cálculo análogo ao exemplo anterior, obtemos

$$\hat{\phi}_1(\xi) = (2\pi)^{\frac{n}{2}} \phi_1(\xi)$$

e fazendo a mudança de variáveis $x' = \epsilon x$ na definição de $\hat{\phi}_\epsilon$ temos

$$\begin{aligned} \hat{\phi}_\epsilon(\xi) &= \int e^{-ix\xi} \phi_\epsilon(x) dx \\ &= \int e^{-ix\xi} \phi_1(\epsilon x) dx \\ &= \epsilon^{-n} \int e^{-ix' \frac{\xi}{\epsilon}} \phi_1(x') dx' \\ &= \epsilon^{-n} \hat{\phi}_1\left(\frac{\xi}{\epsilon}\right) \\ &= \epsilon^{-n} (2\pi)^{\frac{n}{2}} \phi_1\left(\frac{\xi}{\epsilon}\right). \end{aligned}$$

Assim temos,

$$\begin{aligned} \int \phi_\epsilon(\xi) e^{ix\xi} \hat{\psi}(\xi) d\xi &= \int \phi_\epsilon(\xi) e^{ix\xi} \int e^{-ix\xi} \psi(y) dy d\xi = \int \psi(y) \int \phi_\epsilon(\xi) e^{i(x-y)\xi} d\xi dy = \\ &= \int \psi(y) \hat{\phi}_\epsilon(y-x) dy = \int \psi(y+x) \hat{\phi}_\epsilon(y) dy = \int \psi(y+x) \epsilon^{-n} \phi_1\left(\frac{y}{\epsilon}\right) (2\pi)^{\frac{n}{2}} dy = \\ &= (2\pi)^{\frac{n}{2}} \int \psi(\epsilon z + x) \phi_1(z) dz. \end{aligned}$$

Quando $\epsilon \rightarrow 0$, tem-se

$$\phi_\epsilon(z) = \phi_1(\epsilon z) = e^{-\frac{|\epsilon z|^2}{2}} \rightarrow 1 \text{ e } \psi(\epsilon z + x) \rightarrow \psi(x).$$

Então pelo Teorema da Convergência Dominada temos

$$\int \phi_\epsilon(\xi) e^{ix\xi} \hat{\psi}(\xi) d\xi \rightarrow \int e^{ix\xi} \hat{\psi}(\xi) d\xi$$

e

$$(2\pi)^{\frac{n}{2}} \int \psi(\epsilon z + x) \phi_1(z) dz \rightarrow (2\pi)^{\frac{n}{2}} \psi(x) \int \phi_1(z) dz.$$

Assim,

$$\int e^{ix\xi} \hat{\psi}(\xi) d\xi = (2\pi)^{\frac{n}{2}} \psi(x) \int \phi_1(z) dz = (2\pi)^{\frac{n}{2}} \psi(x) \int e^{-\frac{|z|^2}{2}} dz = (2\pi)^n \psi(x).$$

Então,

$$\psi(x) = \frac{1}{(2\pi)^n} \int e^{-ix\xi} \hat{\phi}(\xi) d\xi,$$

ou seja,

$$\mathcal{F}^{-1} \phi(x) = \frac{1}{(2\pi)^n} \int e^{ix\xi} \phi(\xi) d\xi.$$

A demonstração da continuidade de \mathcal{F}^{-1} em \mathcal{S} é análoga à de \mathcal{F} . ■

Teorema 4.1.15. *Se $\phi, \psi \in \mathcal{S}$, então:*

$$\int \hat{\phi} \psi dx = \int \phi \hat{\psi} dx \quad (4.14)$$

$$\int \phi \bar{\psi} dx = (2\pi)^{-n} \int \widehat{\phi \bar{\psi}} dx \quad (4.15)$$

$$\widehat{\phi * \psi} = \hat{\phi} \cdot \hat{\psi} \quad (4.16)$$

$$\widehat{\phi \psi} = (2\pi)^{-n} \hat{\phi} * \hat{\psi} \quad (4.17)$$

Demonstração. A demonstração segue imediata da definição.

4.2 A Transformada de Fourier em \mathcal{S}'

Definição 4.2.1. Um funcional linear e contínuo em \mathcal{S} é dito uma distribuição temperada. O espaço das distribuições temperadas é denotado por \mathcal{S}' .

Observação 4.2.2. Todo elemento de \mathcal{S}' define por restrição a $C_c^\infty(\mathbb{R}^n)$ uma distribuição em \mathbb{R}^n . Como $C_c^\infty(\mathbb{R}^n)$ é denso em \mathcal{S} , \mathcal{S}' pode ser identificado com um subespaço de $\mathcal{D}'(\mathbb{R}^n)$.

Lema 4.2.3. Se $u \in \mathcal{S}'$ e q é um polinômio em \mathbb{R}^n então $qu \in \mathcal{S}'$.

Demonstração. A linearidade é clara. Mostraremos a continuidade. Sejam $(\phi_j) \subset \mathcal{S}$ e $\phi \in \mathcal{S}$ tais que $\phi_j \rightarrow \phi$ em \mathcal{S} . Então, pelo Lema 4.1.9, temos que $q\phi_j \rightarrow q\phi$ em \mathcal{S} . Logo

$$\langle qu, \phi_j \rangle = \langle u, q\phi_j \rangle \rightarrow \langle u, q\phi \rangle = \langle qu, \phi \rangle.$$

■

Observação 4.2.4. $\mathcal{E}'(\mathbb{R}^n) \subset \mathcal{S}'$.

Seja $u \in \mathcal{E}'(\mathbb{R}^n)$, pelo Teorema 3.3.8 existe um funcional linear contínuo v em $C^\infty(\mathbb{R}^n)$ tal que

$$v|_{C_c^\infty(\mathbb{R}^n)} = u. \quad (4.18)$$

Como \mathcal{S} é um subespaço de $C^\infty(\mathbb{R}^n)$ segue que v é um funcional linear contínuo em \mathcal{S} . Logo, por (4.18) segue que u é um funcional linear contínuo em \mathcal{S} .

Observação 4.2.5. $L^1(\mathbb{R}^n) \subset \mathcal{S}'$.

Dada $f \in L^1(\mathbb{R}^n)$ mostraremos que $T_f \in \mathcal{S}'$. Já sabemos que f define um funcional linear contínuo em $C_c^\infty(\mathbb{R}^n)$ definido por

$$\langle T_f, \phi \rangle = \int_{\mathbb{R}^n} f(x)\phi(x)dx.$$

Assim, para cada $\phi \in \mathcal{S}$ temos

$$\left| \int_{\mathbb{R}^n} f(x)\phi(x)dx \right| \leq \int_{\mathbb{R}^n} |f(x)||\phi(x)|dx \leq \sup_{x \in \mathbb{R}^n} |\phi(x)| \int_{\mathbb{R}^n} |f(x)|dx,$$

logo T_f está bem definida. A linearidade é clara, mostraremos agora que T_f é contínua em \mathcal{S} . Seja $(\phi_j) \subset \mathcal{S}$ tal que $\phi_j \rightarrow 0$ em \mathcal{S} , então

$$|\langle T_f, \phi_j \rangle| = \left| \int_{\mathbb{R}^n} f(x)\phi_j(x)dx \right| \leq \sup_{x \in \mathbb{R}^n} |\phi_j(x)| \int_{\mathbb{R}^n} |f(x)|dx \rightarrow 0.$$

Observação 4.2.6. $L^\infty(\mathbb{R}^n) \subset \mathcal{S}'$.

Definição 4.2.7. Se $u \in \mathcal{S}'$, a Transformada de Fourier de u , denotada por \widehat{u} ou $\mathcal{F}u$ é definida por

$$\langle \widehat{u}, \phi \rangle = \langle u, \widehat{\phi} \rangle, \phi \in \mathcal{S}.$$

Observação 4.2.8. Se $u \in L^1(\mathbb{R}^n)$ temos duas definições para \widehat{f} , a primeira dada por (4.1) e a segunda dada pela definição 4.2.7. Mas a Transformada de Fourier de f como função coincide com a sua Transformada de Fourier como distribuição, isto é, $\widehat{T_f} = T_{\widehat{f}}$.

De fato, fixe $\phi \in \mathcal{S}$. Assim,

$$\langle \widehat{T_f}, \phi \rangle = \langle T_f, \widehat{\phi} \rangle = \int f(\xi) \widehat{\phi}(\xi) d\xi = \int f(\xi) \int e^{-ix\xi} \phi(x) dx d\xi.$$

Então pelo Teorema 1.2.27

$$\langle \widehat{T_f}, \phi \rangle = \int \int f(\xi) e^{-ix\xi} \phi(x) dx d\xi. \quad (4.19)$$

Por outro lado, se $f \in L^1(\mathbb{R}^n)$ então pelo Lema 4.1.12 segue que $\widehat{f} \in L^\infty(\mathbb{R}^n)$. Daí, $\widehat{f} \in L^1_{loc}(\mathbb{R}^n)$. Logo,

$$\langle T_{\widehat{f}}, \phi \rangle = \int \widehat{f}(\xi) \phi(\xi) d\xi = \int \int e^{-ix\xi} f(x) dx \phi(\xi) d\xi.$$

Então pelo Teorema 1.2.27

$$\langle T_{\widehat{f}}, \phi \rangle = \int \int e^{-ix\xi} f(x) \phi(\xi) dx d\xi. \quad (4.20)$$

De (4.19) e (4.20) resulta que $\widehat{T_f} = T_{\widehat{f}}$.

Teorema 4.2.9. Se $u \in \mathcal{S}'$ então $\widehat{u} \in \mathcal{S}'$ e

$$\begin{aligned} \widehat{\partial^\alpha u} &= (i\xi)^\alpha \widehat{u}, \forall \alpha \in \mathbb{N}^n; \\ \widehat{x^\alpha u} &= \frac{1}{(-i)^{|\alpha|}} \partial^\alpha \widehat{u}, \forall \alpha \in \mathbb{N}^n; \\ \widehat{\tilde{u}} &= (2\pi)^{-n} \check{u}. \end{aligned} \quad (4.21)$$

Além disso, a inversa $\mathcal{F}^{-1} : \mathcal{S}' \rightarrow \mathcal{S}'$ é dada por

$$\mathcal{F}^{-1}u = \frac{1}{(2\pi)^n} \mathcal{F}\check{u}. \quad (4.22)$$

Demonstração. Se $\phi_j \rightarrow \phi$ em \mathcal{S} então pelo Teorema 4.1.14 segue que $\widehat{\phi}_j \rightarrow \widehat{\phi}$ em \mathcal{S}' . Logo,

$$\langle \widehat{u}, \phi_j \rangle = \langle u, \widehat{\phi}_j \rangle \rightarrow \langle \widehat{u}, \phi \rangle = \langle \widehat{u}, \phi \rangle$$

o que mostra que $\widehat{u} \in \mathcal{S}'$.

Se $u \in \mathcal{S}'$ e $\psi(\xi) = \xi^\alpha$ então, pelo Teorema 4.1.10 temos que

$$\begin{aligned} \langle \widehat{\partial^\alpha u}, \phi \rangle &= \langle \partial^\alpha u, \widehat{\phi} \rangle = (-1)^{|\alpha|} \langle u, \partial^\alpha \widehat{\phi} \rangle = (-1)^{|\alpha|} \langle u, (-i)^{|\alpha|} \widehat{\psi\phi} \rangle = \\ &= i^{|\alpha|} \langle u, \widehat{\psi\phi} \rangle = i^{|\alpha|} \langle \widehat{u}, \psi\phi \rangle = i^{|\alpha|} \langle \psi\widehat{u}, \phi \rangle. \end{aligned}$$

Logo, $\widehat{\partial^\alpha u} = i^{|\alpha|} \widehat{\psi\phi}$, ou seja, $\widehat{\partial^\alpha u} = (i\xi)^\alpha \widehat{u}$. Além disso, pelo Teorema 4.1.10 temos que

$$\langle \widehat{x^\alpha u}, \phi \rangle = \langle u, x^\alpha \widehat{\phi} \rangle = \frac{1}{i^{|\alpha|}} \langle u, \partial^\alpha \widehat{\phi} \rangle = \frac{1}{i^{|\alpha|}} \langle \widehat{u}, \partial^\alpha \phi \rangle = \frac{(-1)^{|\alpha|}}{i^{|\alpha|}} \langle \partial^\alpha \widehat{u}, \phi \rangle.$$

Então, $\widehat{x^\alpha u} = \frac{1}{(-i)^{|\alpha|}} \partial^\alpha \widehat{u}$.

Denotamos agora $\check{\phi}(x) = \phi(-x)$ e observemos que de (4.13)

$$\mathcal{F}\phi = (2\pi)^n \mathcal{F}^{-1}\check{\phi}$$

Logo, $\forall \phi \in \mathcal{S}$, $\langle \mathcal{F}\mathcal{F}u, \phi \rangle = \langle u, \mathcal{F}\mathcal{F}\phi \rangle = \langle u, \mathcal{F}[(2\pi)^n \mathcal{F}^{-1}\check{\phi}] \rangle = \langle u, (2\pi)^n \check{\phi} \rangle =$

$\langle (2\pi)^n \check{u}, \phi \rangle$. Então, $\widehat{\check{u}} = (2\pi)^n \check{u}$.

Finalmente, aplicando (4.21) com $\frac{1}{(2\pi)^n} \check{u}$ no lugar de u obtemos

$$\mathcal{F}\mathcal{F}\left(\frac{\check{u}}{(2\pi)^n}\right) = u$$

logo vale (4.22). ■

Exemplo 4.2.10. $\widehat{\delta} = 1$ e $\widehat{1} = (2\pi)^n \delta$.

De fato, $\forall \phi \in \mathcal{S}$

$$\langle \widehat{\delta}, \phi \rangle = \langle \delta, \widehat{\phi} \rangle = \widehat{\phi}(0) = \int \phi(x) dx = \langle 1, \phi \rangle.$$

Então, $\widehat{\delta} = 1$. Além disso, $\forall \phi \in \mathcal{S}$,

$\langle \mathcal{F}^{-1}(2\pi)^n \delta, \phi \rangle = (2\pi)^n \langle \delta, \mathcal{F}^{-1}\phi \rangle = (2\pi)^n \mathcal{F}^{-1}\phi(0) = (2\pi)^n \frac{1}{(2\pi)^n} \int \phi(x) dx = \langle 1, \phi \rangle$.

Logo, $1 = \mathcal{F}^{-1}[(2\pi)^n \delta]$, então

$$\hat{1} = (2\pi)^n \delta.$$

Observação 4.2.11. Se $u \in \mathcal{S}'$ então $\partial^\alpha(\mathcal{F}^{-1}u) = \mathcal{F}^{-1}((i\xi)^\alpha u)$.

Pelo Teorema 4.2.9 temos que

$$\mathcal{F}(\partial^\alpha u) = (i\xi)^\alpha \mathcal{F}u, \forall u \in \mathcal{S}'(\mathbb{R}^n), \alpha \in \mathbb{N}^n,$$

então, pelo Lema 4.2.3, $(i\xi)^\alpha \mathcal{F}u \in \mathcal{S}'(\mathbb{R}^n)$, e daí

$$\partial^\alpha u = \mathcal{F}^{-1}[(i\xi)^\alpha \mathcal{F}u], \forall u \in \mathcal{S}'(\mathbb{R}^n), \alpha \in \mathbb{N}^n.$$

Assim, como $\mathcal{F}^{-1}u \in \mathcal{S}'(\mathbb{R}^n)$, temos que

$$\partial^\alpha(\mathcal{F}^{-1}u) = \mathcal{F}^{-1}((i\xi)^\alpha u).$$

Quando $u \in \mathcal{E}'(\mathbb{R}^n)$ podemos definir sua transformada de Fourier pontualmente. Além disso, essa transformada é analítica em \mathbb{R}^n .

Teorema 4.2.12. Suponha que $u \in \mathcal{E}'(\mathbb{R}^n)$. Defina

$$\begin{aligned} \tilde{u}: \mathbb{R}^n &\rightarrow \mathbb{C} \\ \xi &\mapsto \langle u, e^{-ix\xi} \rangle \end{aligned} \quad (4.23)$$

Essa função é analítica em \mathbb{R}^n e

$$\langle T_{\tilde{u}}, \phi \rangle = \langle u, \hat{\phi} \rangle, \forall \phi \in \mathcal{S}.$$

ou seja $T_{\tilde{u}} = \hat{u}$.

Demonstração. Devemos mostrar que $\tilde{u} \in C^\infty(\mathbb{R}^n)$ e depois, que sua série de Taylor converge para \tilde{u} . Para demonstrarmos o teorema acima, serão utilizadas as seguintes afirmações:

- (1) Fixado $\xi \in \mathbb{R}^n$, $\alpha \in \mathbb{N}^n$, $\partial^\alpha e^{-ix\xi} = (-i\xi)^\alpha e^{-ix\xi}$ sendo a derivação considerada na variável x . Analogamente, fixado $x \in \mathbb{R}^n$, $\partial^\alpha e^{-ix\xi} = (-ix)^\alpha e^{-ix\xi}$ sendo a derivação considerada na variável ξ .

- (2) $\lim_{t \rightarrow 0} \frac{e^{-ity} - 1}{t} = -iy$ em $C^\infty(\mathbb{R})$.

De fato: Fixe $K' \subset \subset \mathbb{R}$, $y \in K'$

$$\left| \frac{d}{dy} \left[\frac{e^{-ity} - 1}{t} - (-iy) \right] \right| = \left| \frac{-ite^{-ity}}{t} + i \right| = |1 - e^{-ity}| = |-ite^{-it\theta y}(y - 0)| = |t| |y| \leq |t| \sup_{y \in K'} |y|.$$

Daí segue que: $\lim_{t \rightarrow 0} \frac{d}{dy} \left[\frac{e^{-ity} - 1}{t} \right] = \frac{d}{dy}(-iy)$ uniformemente em K' .

Para $j = 2, 3, \dots$ temos que

$$\frac{d^j}{dy^j}(-iy) = 0 \quad (4.24)$$

Além disso,

$$\left| \frac{d^j}{dy^j} \left[\frac{e^{-ity} - 1}{t} \right] \right| = \left| \frac{(-it)^j e^{-ity}}{t} \right| = \left| (-i)^j \frac{t^j e^{-ity}}{t} \right| = |t^{j-1}|.$$

Como $j \geq 2$, daí e de (4.24) segue que

$$\lim_{t \rightarrow 0} \frac{d^j}{dy^j} \left[\frac{e^{-ity} - 1}{t} \right] = \frac{d^j(-iy)}{dy^j} \text{ uniformemente em } K'.$$

- (3) Seja (ψ_j) tal que $\psi_j \rightarrow 0$ em $C^\infty(\mathbb{R})$ e $\phi \in C^\infty(\mathbb{R}^n)$. Para cada $j \in \mathbb{N}$ defina $\phi_j(x_1, x_2, \dots, x_n) = \psi_j(x_1)\phi(x)$, $x \in \mathbb{R}^n$. Então $\phi_j \rightarrow 0$ em $C^\infty(\mathbb{R}^n)$. De fato:

Fixe $K \subset \subset \mathbb{R}^n$, $\alpha \in \mathbb{N}^n$, $x \in K$:

$$\begin{aligned} |\partial^\alpha \phi_j(x)| &= |\partial^\alpha \psi_j(x_1)\phi(x)| \leq \sum_{\beta \leq \alpha} \binom{\alpha}{\beta} |\partial^{\alpha-\beta} \phi(x)| |\partial^\beta \psi_j(x_1)| \\ &\leq \sum_{\beta \leq \alpha} \binom{\alpha}{\beta} \sup_{x \in K} |\partial^\alpha \phi(x)| |\partial^\beta \psi_j(x_1)| \\ &\leq M_{K,\alpha} \sum_{\beta \leq \alpha} \binom{\alpha}{\beta} |\partial^\beta \psi_j(x_1)| \leq M_{K,\alpha} \sum_{l=0}^{|\alpha|} \binom{|\alpha|}{l} |\psi_j^{(l)}(x_1)| \end{aligned}$$

Aqui $M_{K,\alpha} = \sup_{x \in K} |\partial^\alpha \phi(x)|$. Então

$$K \subset \subset \mathbb{R}^n \Rightarrow \exists a > 0, K' \subset \subset \mathbb{R}^{n-1} \text{ tal que } K \subset [-a, a] \times K' \quad (4.25)$$

Logo:

$$|\partial^\alpha \phi_j(x)| \leq M_{k,\alpha} \sum_{l=0}^{|\alpha|} \binom{|\alpha|}{l} |\psi_j^{(l)}(x_1)|.$$

De (4.24), (4.25) e da hipótese $\psi_j \rightarrow 0$ em $C^\infty(\mathbb{R})$ segue que $\partial^\alpha \psi_j \rightarrow 0$ uniformemente em K .

- (4) Para cada $K \subset \subset \mathbb{R}^n$, $\xi_0 \in \mathbb{R}^n$ e $\epsilon > 0$, $\exists \delta > 0$ tal que $x \in K$, $|\xi - \xi_0| < \delta \Rightarrow |x^\beta \xi^\alpha e^{-ix\xi} - x^\beta \xi_0^\alpha e^{-ix\xi_0}| < \epsilon$.

Com efeito, a função $(x, \xi) \rightarrow x^\beta \xi^\alpha e^{-ix\xi}$ é uniformemente contínua no compacto $K \times B[\xi_0, 1]$. Aqui, $B[\xi_0, 1]$ é a bola fechada em \mathbb{R}^n .

Então, $\exists \delta > 0$ tal que

$$|(x, \xi) - (y, \eta)| < \delta \Rightarrow |x^\beta \xi^\alpha e^{-ix\xi} - y^\beta \eta^\alpha e^{-iy\eta}| < \epsilon$$

Tome $y = x$ e $\eta = \xi_0$.

$$|\xi - \xi_0| < \delta \Rightarrow |x^\beta \xi^\alpha e^{-ix\xi} - x^\beta \xi_0^\alpha e^{-ix\xi_0}| < \epsilon.$$

(5) \tilde{u} é contínua.

De fato, fixe $\xi_0 \in \mathbb{R}^n$. Pela continuidade de u , tome K, C , e m como no Teorema 2.5.6(iii):

$$\begin{aligned} |\tilde{u}(\xi) - \tilde{u}(\xi_0)| &= |\langle u, e^{-ix\xi} \rangle - \langle u, e^{-ix\xi_0} \rangle| = |\langle u, e^{-ix\xi} - e^{-ix\xi_0} \rangle| \leq \\ &\leq C \sum_{|\alpha| \leq m} \sup_{x \in K} |\partial^\alpha (e^{-ix\xi} - e^{-ix\xi_0})| = C \sum_{|\alpha| \leq m} \sup_{x \in K} |(-i\xi)^\alpha e^{-ix\xi} - (-i\xi_0)^\alpha e^{-ix\xi_0}| = \\ &C \sum_{|\alpha| \leq m} \sup_{x \in K} |\xi^\alpha e^{-ix\xi} - \xi_0^\alpha e^{-ix\xi_0}|. \end{aligned}$$

Pelo item (4) e tomando $\beta = 0$ segue que \tilde{u} é contínua.

(6) $\tilde{u} \in C^\infty(\mathbb{R}^n)$ e

$$\partial^\alpha \tilde{u}(\xi) = \langle u, (-ix)^\alpha e^{-ix\xi} \rangle, \forall \xi \in \mathbb{R}^n, \forall \alpha \in \mathbb{N}^n. \quad (4.26)$$

Mostremos que $u \in C^1(\mathbb{R}^n)$. Fixe $\xi \in \mathbb{R}^n, t \in \mathbb{R}$ e $j = 1, 2, \dots, n$.

$$\begin{aligned} \left| \frac{\tilde{u}(\xi + te_j) - \tilde{u}(\xi)}{t} - \langle u, -ix_j e^{-ix\xi} \rangle \right| &= \left| \left\langle u, \frac{e^{-ix(\xi + te_j)} - e^{-ix\xi}}{t} + ix_j e^{-ix\xi} \right\rangle \right| \leq \\ &\leq C \sum_{|\alpha|} \sup_{x \in K} \left| \partial^\alpha \left\{ e^{-ix\xi} \left[\frac{e^{-itx_j} - 1}{t} \right] + ix_j \right\} \right|. \end{aligned}$$

Dos itens (2) e (3) podemos fazer o último somatório menor do que ϵ , desde que t seja suficientemente pequeno. Isso mostra que (4.26) vale para $\alpha = \alpha_j$.

Para mostrar que $\frac{\partial \tilde{u}}{\partial \xi_j}$ é contínua, procedemos usando o item (5) com $\beta = e_j$ no item (4).

Suponha agora que \tilde{u} é de classe C^k e mostraremos que $\tilde{u}^{k+1}(\mathbb{R}^n)$.

Todo multi-índice de comprimento $k+1$ é da forma $\alpha + e_j$, sendo $\alpha \in \mathbb{N}^n$ e $|\alpha| = k$. Temos

$$\begin{aligned} \left| \frac{\partial^\alpha \tilde{u}(\xi + te_j) - \partial^\alpha \tilde{u}(\xi)}{t} - \langle u, (-ix)^{\alpha + e_j} e^{-ix\xi} \rangle \right| &= \left| \left\langle u, \frac{(-ix)^\alpha e^{-ix(\xi + te_j)} - (-ix)^\alpha e^{-ix\xi}}{t} - \langle u, (-ix)^{\alpha + e_j} e^{-ix\xi} \right\rangle \right| \\ &= \left| \left\langle u, (-ix)^\alpha e^{-ix\xi} \left(\frac{e^{-itx_j} - 1}{t} + ix_j \right) \right\rangle \right| \leq \sum_{|\beta| \leq m} \sup_{x \in \mathbb{R}^n} \left| \partial^\beta \left\{ (-ix)^\beta e^{-ix\xi} \left(\frac{e^{-itx_j} - 1}{t} + ix_j \right) \right\} \right|. \end{aligned}$$

Isso conclui a prova de que $\tilde{u} \in C^\infty(\mathbb{R}^n)$. Esperamos que a série $\sum_{j=0}^{\infty} \left\langle u, \frac{(-ix\xi)^j}{j!} \right\rangle$

convirja para $\tilde{u}(\xi)$. Para cada $l \in \mathbb{N}$ e $\xi \in \mathbb{R}^n$ defina:

$$s_l(\xi) = \sum_{j=0}^l \left\langle u, \frac{(-ix\xi)^j}{j!} \right\rangle.$$

Mostraremos que cada s_l é um polinômio e que $s_l \rightarrow \tilde{u}$ uniformemente em compactos de \mathbb{R}^n .

$$(ix\xi)^j = (-i)^j (x_1\xi_1 + x_2\xi_2 + \dots + x_n\xi_n)^j$$

Daí segue que $(-ix\xi)^j$ é um polinômio na variável ξ , cujos coeficientes são funções de classe C^∞ na variável x .

Logo, da linearidade de u segue que, para cada j , $\left\langle u, \frac{(-ix\xi)^j}{j} \right\rangle$ é um polinômio de grau $\leq j$.

Pela unicidade do polinômio de Taylor segue que s_l é o polinômio de Taylor de grau l de \tilde{u} .

Falta mostrar que $s_l \rightarrow \tilde{u}$ uniformemente em compactos de \mathbb{R}^n .

Precisamos obter estimativas que garantam a convergência de s_l . Para isso, fixado $\alpha \in \mathbb{N}^n$ e $\xi \in \mathbb{R}^n$;

$$\frac{\partial^\alpha (-ix\xi)^j}{j!} = \frac{(-i)^j}{j!} \partial^\alpha (x_1\xi_1 + \dots + x_n\xi_n)^j = \begin{cases} \frac{(-i)^j}{(j-|\alpha|)!} \xi^\alpha (x\xi)^{j-|\alpha|}, & \text{se } |\alpha| \leq j \\ 0, & \text{se } |\alpha| > j. \end{cases} \quad (4.27)$$

Para cada $l \in \mathbb{N}$ e $\xi \in \mathbb{R}^n$,

$$|s_l(\xi)| \leq \sum_{j=0}^l \left| \left\langle u, \frac{(-ix\xi)^j}{j} \right\rangle \right|$$

Pela continuidade de u , existe $m \in \mathbb{N}$, $K \subset\subset \mathbb{R}^n$ e $C > 0$ tal que

$$|\langle u, \phi \rangle| \leq C \sum_{|\alpha| \leq m, x \in K} \sup |\partial^\alpha \phi(x)|, \forall \phi \in C^\infty(\mathbb{R}^n).$$

Em particular:

$$|s_l(\xi)| \leq C \sum_{j=0}^l \sum_{|\alpha| \leq m} \sup_{x \in K} \left| \frac{\partial^\alpha (-ix\xi)^j}{j!} \right|.$$

De (4.27)

$$|s_l(\xi)| \leq C \sum_{j=0}^l \sum_{|\alpha| \leq m} \frac{|\xi^\alpha|}{(j-|\alpha|)!} \sup_{x \in K} |x\xi|^{j-|\alpha|}.$$

Por Cauchy-Schwarz,

$$|s_l(\xi)| \leq C \sum_{j=0}^l \sum_{|\alpha| \leq m} \frac{|\xi^\alpha|}{(j-|\alpha|)!} |\xi|^{j-|\alpha|} \sup_{x \in K} |x|^{j-|\alpha|}.$$

Mas $|\xi^\alpha| \leq |\xi|_M^{|\alpha|}$, logo alterando C se necessário,

$$|s_l(\xi)| \leq C \sum_{j=0}^l \sum_{|\alpha| \leq m} \frac{|\xi|^j}{(j-|\alpha|)!} \sup_{x \in K} |x|^{j-|\alpha|},$$

Mas

$$\sup_{x \in K} |x|^{j-|\alpha|} \leq (\sup_{x \in K} |x|)^{j-|\alpha|}.$$

Logo, definindo $C_1 = \sup_{x \in K} |x|$ temos:

$$|s_l(\xi)| \leq C \sum_{j=0}^l \sum_{|\alpha| \leq m} \frac{|\xi|^j C_1^{j-|\alpha|}}{(j-|\alpha|)!} = C \sum_{|\alpha| \leq m} \sum_{j=|\alpha|}^l \frac{|\xi|^j C_1^{j-|\alpha|}}{(j-|\alpha|)!}.$$

Como m é fixo, para cada $\alpha \in \mathbb{N}^n$ satisfazendo $|\alpha| \leq m$ ocorre que a série

$$\sum_{j=|\alpha|}^{\infty} \frac{|\xi|^j C_1^{j-|\alpha|}}{(j-|\alpha|)!}$$

é convergente, logo pelo teste M de Weierstrass a série $\sum_{j=0}^{\infty} \left\langle u, \frac{e^{-ix\xi}}{j!} \right\rangle$ converge uniformemente em compactos de \mathbb{R}^n . Isso mostra que \tilde{u} é analítica. ■

Capítulo 5

Resolubilidade Global de Operadores Lineares com Coeficientes Constantes

5.1 Introdução

O principal objetivo desse capítulo é demonstrar o seguinte resultado devido à Malgrange [12].

Teorema 5.1.1. *Seja P um operador linear de coeficientes constantes e Ω um aberto de \mathbb{R}^n . As seguintes afirmações são equivalentes:*

(i) $P(C^\infty(\Omega)) = C^\infty(\Omega)$.

(ii) $\forall K \subset\subset \Omega, \exists K' \subset\subset \Omega$ tal que $u \in \mathcal{E}'(\Omega)$ e $S({}^tPu) \subset K \Rightarrow S(u) \subset K'$.

Quando P tem a propriedade (i) dizemos que P é globalmente resolúvel em $C^\infty(\Omega)$, ou simplesmente globalmente resolúvel. A propriedade (ii) recebe o nome de P -convexidade para suportes.

A relação entre P -convexidade para suportes e resolubilidade global foi estabelecida por Malgrange em 1955, no mesmo trabalho em que prova a existência de solução fundamental para operadores de coeficientes constantes não identicamente nulos. Na ocasião, ele observou ainda que, no caso de operadores lineares de coeficientes variáveis, a P -convexidade para suportes é necessária para a resolubilidade global.

A P -convexidade tem sido estudada por diversos autores. Salientamos que baseado nela, Duistermaat e Hörmander [9] apresentaram cinco caracterizações diferentes para a resolubilidade global de campos reais de coeficientes variáveis que não têm singularidades.

Outro resultado interessante relacionado ao tema foi obtido de modo independente e quase que simultâneo por Harvey em [5] e Treves, em [17]. Os autores generalizam o Teorema 5.1.1 para operadores de coeficientes variáveis.

A título de curiosidade, destacamos que Malgrange introduziu a propriedade (ii) em seu trabalho sem lhe dar nome. O nome P -convexidade para suportes foi introduzido por Hörmander [6] em 1983 .

5.2 Definições e Preliminares

Definição 5.2.1. *Um operador diferencial linear $P = \sum_{|\alpha| \leq m} a_\alpha(x) \partial^\alpha$ em Ω é uma aplicação*

$$\begin{aligned} P : \mathcal{D}'(\Omega) &\rightarrow \mathcal{D}'(\Omega) \\ u &\mapsto \sum_{|\alpha| \leq m} a_\alpha(x) \partial^\alpha u \end{aligned}$$

sendo $m \in \mathbb{N}$ e $a_\alpha \in C^\infty(\Omega)$ fixos. Cada a_α é chamado de coeficiente do operador.

Definição 5.2.2. *A ordem do operador P definido em Ω é o maior inteiro m tal que*

$$\sum_{|\alpha| \leq m} |a_\alpha(x)| \neq 0$$

para algum $x \in \Omega$. Quando $P \equiv 0$ definimos a ordem de P igual a zero.

Definição 5.2.3. *A cada operador $P = \sum_{|\alpha| \leq m} a_\alpha(x) \partial^\alpha$ de ordem m definido em Ω associamos a aplicação*

$$p(x, \xi) = \sum_{|\alpha| \leq m} a_\alpha(x) \xi^\alpha, \quad x \in \Omega, \xi \in \mathbb{R}^n,$$

chamada de símbolo do operador. Definimos seu símbolo principal como

$$p_m(x, \xi) = \sum_{|\alpha|=m} a_\alpha(x) \xi^\alpha, \quad x \in \Omega, \xi \in \mathbb{R}^n.$$

Quando P tem coeficientes constantes, p e p_m são polinômios em \mathbb{R}^n .

Exemplo 5.2.4. (Operador de Laplace) *Seja $P = \Delta$ o operador de Laplace definido em \mathbb{R}^n por*

$$\Delta = \sum_{j=1}^n \left(\frac{\partial^2}{\partial^2 x_j} \right).$$

Então

$$p(\xi) = \xi_1^2 + \xi_2^2 + \dots + \xi_n^2 = |\xi|^2, \quad \xi \in \mathbb{R}^n$$

e $p_2 = p$.

Exemplo 5.2.5. (Operador do Calor) Seja P operador do calor em \mathbb{R}^{n+1} definido por

$$P = \frac{\partial}{\partial t} - \sum_{j=1}^n \left(\frac{\partial}{\partial x_j} \right)^2$$

Então

$$p(\eta, \xi) = \eta - |\xi|^2, \quad (\eta, \xi) \in \mathbb{R}^{n+1}$$

e

$$p_2(\eta, \xi) = -|\xi|^2.$$

Exemplo 5.2.6. (Operador da Onda) Seja P o operador da onda definido em \mathbb{R}^{n+1} por

$$\left(\frac{\partial}{\partial t} \right)^2 - \sum_{j=1}^n \left(\frac{\partial}{\partial x_j} \right)^2, \quad t \in \mathbb{R}, \quad x \in \mathbb{R}^n.$$

Então

$$p(\eta, \xi) = \eta^2 - |\xi|^2, \quad (\eta, \xi) \in \mathbb{R}^{n+1}$$

e

$$p_2(\eta, \xi) = \eta^2 - \sum_{j=1}^n \xi_j^2 = \eta^2 - |\xi|^2.$$

Definição 5.2.7. Dizemos que um operador de coeficientes constantes P é elíptico se $p_m(\xi) = 0 \Leftrightarrow \xi = 0$.

Exemplo 5.2.8. O operador de Laplace é elíptico, enquanto os operadores da onda e do calor não são elípticos.

Exemplo 5.2.9. Se

$$P = a_1 \frac{\partial}{\partial x_1} + a_2 \frac{\partial}{\partial x_2} + \dots + a_n \frac{\partial}{\partial x_n}$$

é um campo de vetores de coeficientes constantes definido em \mathbb{R}^n então P não é elíptico.

Definição 5.2.10. Dado $N \in \mathbb{R}^n$, um plano π cujo vetor normal é $N \neq 0$ é um conjunto da forma

$$\pi = \{x \in \mathbb{R}^n; x \cdot N = c\},$$

sendo c uma constante. Dizemos que π é característico com relação ao operador de coeficientes constantes P quando $p_m(N) = 0$.

Exemplo 5.2.11. *Se*

$$P = a_1 \frac{\partial}{\partial x_1} + a_2 \frac{\partial}{\partial x_2} + \dots + a_n \frac{\partial}{\partial x_n}$$

é um campo de vetores de \mathbb{R}^n de coeficientes constantes então os planos característicos de P são os planos cujos vetores normais N são ortogonais ao vetor (a_1, a_2, \dots, a_n) .

Observação 5.2.12. *Se $P = \sum_{|\alpha| \leq m} a_\alpha \partial^\alpha$ tem coeficientes constantes então*

$${}^tP = \sum_{|\alpha| \leq m} (-1)^{|\alpha|} a_\alpha \partial^\alpha.$$

Sejam $u \in \mathcal{D}'(\Omega)$ e $\phi \in C_c^\infty(\Omega)$. Então

$$\langle {}^tPu, \phi \rangle = \langle u, P\phi \rangle = \left\langle u, \sum_{|\alpha| \leq m} a_\alpha \partial^\alpha \phi \right\rangle = \sum_{|\alpha| \leq m} a_\alpha \langle u, \partial^\alpha \phi \rangle =$$

$$\sum_{|\alpha| \leq m} (-1)^{|\alpha|} a_\alpha \langle \partial^\alpha u, \phi \rangle = \left\langle \sum_{|\alpha| \leq m} (-1)^{|\alpha|} a_\alpha \partial^\alpha u, \phi \right\rangle.$$

Como

$$\left\langle \sum_{|\alpha| \leq m} (-1)^{|\alpha|} a_\alpha \partial^\alpha u, \phi \right\rangle = \langle {}^tPu, \phi \rangle, \forall \phi \in C_c^\infty(\Omega)$$

$${}^tP = \sum_{|\alpha| \leq m} (-1)^{|\alpha|} a_\alpha \partial^\alpha.$$

Observação 5.2.13. *Se $u \in \mathcal{E}'(\mathbb{R}^n)$ então*

$$\widehat{{}^tPu}(\xi) = p(-i\xi)\widehat{u}(\xi), \forall \xi \in \mathbb{R}^n.$$

De fato:

$$\begin{aligned} \widehat{{}^tPu}(\xi) &= \sum_{|\alpha| \leq m} (-1)^{|\alpha|} a_\alpha \widehat{\partial^\alpha u}(\xi) = \sum_{|\alpha| \leq m} (-1)^{|\alpha|} a_\alpha (-i\xi)^\alpha \widehat{u}(\xi) = \\ &= p(-i\xi)\widehat{u}(\xi). \end{aligned}$$

Observação 5.2.14. *Se P é um operador de coeficientes constantes, $u, v \in \mathcal{D}'$ e uma dessas distribuições tem suporte compacto então*

$$P(u * v) = u * (Pv)$$

De fato, escrevendo $P = \sum_{|\alpha| \leq m} a_\alpha \partial^\alpha$ temos

$$P(u * v) = \sum_{|\alpha| \leq m} a_\alpha \partial^\alpha (u * v) = \sum_{|\alpha| \leq m} a_\alpha u * \partial^\alpha v = \sum_{|\alpha| \leq m} u * (a_\alpha \partial^\alpha v) = u * \left(\sum_{|\alpha| \leq m} a_\alpha \partial^\alpha v \right) = u * Pv.$$

A segunda igualdade na expressão acima, é justificada pelo Teorema 3.4.10.

5.3 Exemplos de P -convexidade para suportes

Antes de apresentar a demonstração do Teorema 5.1.1, vejamos alguns exemplos.

Exemplo 5.3.1. *Considere $P = a_1 \frac{d}{dt} + a_0$, sendo $a_1, a_0 \in \mathbb{C}$, com $a_0 \neq 0$ ou $a_1 \neq 0$. Então P é globalmente resolúvel em $C^\infty(\Omega)$ e Ω é P -convexo para suportes.*

Vamos separar este exemplo em dois casos.

1º Caso: $a_1 = 0$, $a_0 \neq 0$

Pela Observação 5.2.12, ${}^tP = P$.

Nesse caso,

$$S({}^tPu) = S(u). \tag{5.1}$$

De fato:

$${}^tPu = 0 \Leftrightarrow a_0 u = 0 \Leftrightarrow u = 0.$$

As equivalências acima são válidas em qualquer aberto de \mathbb{R} . De (5.1) segue que vale a propriedade da P -convexidade para suportes, com $K' = K$. Além disso, P é globalmente resolúvel. Dada $f \in C^\infty(\mathbb{R})$, tome $u = \frac{1}{a_0} f$.

2º Caso: $a_1 \neq 0$.

Pela Observação 5.2.12,

$${}^tP = -a_1 \frac{d}{dt} + a_0.$$

Dado $K \subset \subset \mathbb{R}$, tome $[a, b]$ tal que $K \subset [a, b]$ e $K' = [a, b]$. Dada $u \in \mathcal{E}'(\mathbb{R})$ tal que $S({}^tPu) \subset K$ então em $\mathbb{R} - [a, b]$ valem as seguintes equivalências:

$${}^tPu = 0 \Leftrightarrow -a_1 \frac{du}{dt} + a_0 u = 0 \Leftrightarrow \frac{du}{dt} - \frac{a_0}{a_1} u = 0 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \frac{du}{dt} e^{\frac{-a_0 t}{a_1}} - \frac{a_0}{a_1} e^{\frac{-a_0 t}{a_1}} u = 0 \Leftrightarrow \frac{d}{dt} \left(e^{\frac{-a_0 t}{a_1}} u \right) = 0.$$

Logo, pelo Teorema 3.2.5

$$e^{\frac{-a_0 t}{a_1}} u = \begin{cases} c_1, & \text{em } (-\infty, a), \text{ sendo } c_1 \in \mathbb{C} \\ c_2, & \text{em } (b, +\infty), \text{ sendo } c_2 \in \mathbb{C}. \end{cases}$$

E daí;

$$u = \begin{cases} c_1 e^{\frac{-a_0 t}{a_1}}, & \text{em } (-\infty, a] \\ c_2 e^{\frac{-a_0 t}{a_1}}, & \text{em } [b, +\infty). \end{cases}$$

Como u tem suporte compacto, segue que $c_1 = c_2 = 0$ e então $u = 0$ em $\mathbb{R} - [a, b]$. Do argumento acima, resulta que $S(u) \subset [a, b] = K'$.

Além disso, P é globalmente resolúvel. Dada $f \in C^\infty(\mathbb{R})$. Tome

$$u(t) = \frac{e^{\frac{-a_0}{a_1} t}}{a_1} \int_{t_0}^t f(t) e^{\frac{a_0}{a_1} t} dt + u(t_0) e^{\frac{a_0}{a_1} (t_0 - t)}.$$

Apresentaremos a seguir alguns resultados interessantes relacionados a P -convexidade. Todos eles podem ser encontrados em [6] e referem-se a operadores de coeficientes constantes. O próximo resultado mostra que a noção de P -convexidade generaliza a noção usual de conjunto convexo.

Teorema 5.3.2. *Se Ω é convexo então Ω é P -convexo para suportes, qualquer que seja o operador $P \neq 0$.*

Teorema 5.3.3. *P é elíptico se, e somente se, todo aberto Ω de \mathbb{R}^n é P -convexo para suportes.*

Não é conhecida até o momento uma caracterização geométrica completa da P -convexidade para suportes. Apresentaremos a seguir caracterizações válidas para determinadas classes de operadores. Uma caracterização útil e bastante simples da P -convexidade é conhecida para o caso de operadores não elípticos definidos no plano.

Teorema 5.3.4. *Se $P \neq 0$ não é elíptico então as seguintes afirmações sobre um aberto conexo Ω de \mathbb{R}^2 são equivalentes:*

- (i) Ω é P -convexo para suportes,
- (ii) a intersecção de todo plano característico (linha característica) de P com Ω é um intervalo.

O resultado acima permite apresentar novos exemplos de P -convexidade.

Exemplo 5.3.5. *Se*

$$0 \neq P = a_1 \frac{\partial}{\partial x_1} + a_2 \frac{\partial}{\partial x_2},$$

é um campo de vetores de coeficientes constantes e reais definido em \mathbb{R}^2 então do Exemplo 5.2.9 resulta que P não é elíptico. Além disso as linhas características de P são, por definição, as retas perpendiculares ao vetor (a_1, a_2) . Daí segue que as linhas características de P são as órbitas do campo de vetores P . Então do Teorema 5.3.4 resulta que para os campos

$$P_1 = \frac{\partial}{\partial x_1} \quad e \quad P_2 = \frac{\partial}{\partial x_2}$$

ocorre que o aberto Ω dado pela figura 5.1 não é P_1 -convexo para suportes mas é P_2 -convexo para suportes.

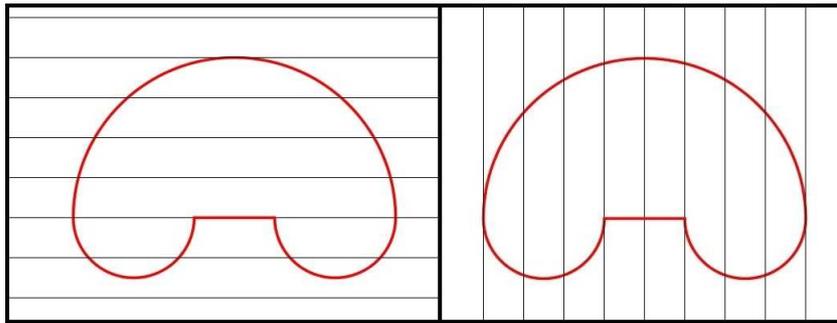


Figura 5.1 – Retas características de P_1 e P_2 respectivamente.

Além disso, P_1 não é globalmente resolúvel. Para mostrarmos isso, consideraremos

$$\Omega_1 = B(0, 3) \cap \{(x_1, x_2) \in \mathbb{R}^2; x_2 > 0\}, \Omega_2 = B(-2, 1) \cap \{(x_1, x_2) \in \mathbb{R}^2; x_2 \leq 0\}$$

e

$$\Omega_3 = B(2, 1) \cap \{(x_1, x_2) \in \mathbb{R}^2; x_2 \leq 0\}$$

de modo que $\Omega = \Omega_1 \cap \Omega_2 \cap \Omega_3$, consideraremos ainda

$$f(x_1, x_2) = \frac{1}{x_1^2 + x_2^2}, \quad \text{com } P_1 = \frac{\partial}{\partial x_1}.$$

Para mais detalhes, consulte [2].

Como Ω é aberto, a origem não pertence à Ω , logo $f \in C^\infty(\Omega)$. Mas,

$$\int \frac{1}{1+t^2} dt = \arctan t + c.$$

Dessa forma,

$$\frac{\partial v}{\partial x_1} = f \Leftrightarrow v = \int \frac{1}{x_1^2 + x_2^2} dx_1.$$

Para $x_2 \neq 0$ temos então

$$v = \frac{1}{x_2} \arctan\left(\frac{x_1}{x_2}\right) + \phi(x_1, x_2),$$

sendo $\phi \in C^\infty(\Omega - (-3, 3) \times \{0\})$ tal que ϕ é constante ao longo de cada reta horizontal (linha característica).

Se existe $u \in C^\infty(\Omega)$ tal que $Pu = f$, então $u = v$ em Ω , logo para cada $(x_1, x_2) \in \Omega$ com $1 < |x_1| < 3$ deve existir $\lim_{x_2 \rightarrow 0^+} v(x_1, x_2)$. Mostraremos que tal limite não existe.

Sabemos que:

$$\lim_{x_2 \rightarrow 0^+} \arctan\left(\frac{x_1}{x_2}\right) = \begin{cases} \frac{\pi}{2}, & \text{se } x_1 > 0 \\ -\frac{\pi}{2}, & \text{se } x_1 < 0. \end{cases}$$

Por L'Hôspital:

Se $x_1 > 0$:

$$\lim_{x_2 \rightarrow 0^+} \frac{\arctan\left(\frac{x_1}{x_2}\right) - \frac{\pi}{2}}{x_2} = \lim_{x_2 \rightarrow 0^+} \frac{1}{1 + \left(\frac{x_1}{x_2}\right)^2} \frac{-x_1}{x_2^2} = \lim_{x_2 \rightarrow 0^+} -\frac{1}{x_1^2 + x_2^2} = \frac{-1}{x_1}. \quad (5.2)$$

Se $x_1 < 0$:

$$\lim_{x_2 \rightarrow 0^-} \frac{\arctan\left(\frac{x_1}{x_2}\right) + \frac{\pi}{2}}{x_2} = -\frac{1}{x_1}. \quad (5.3)$$

Escrevendo:

$$v(x_1, x_2) = \frac{\arctan\left(\frac{x_1}{x_2}\right) - \frac{\pi}{2}}{x_2} + \frac{\pi}{2} \frac{1}{x_2} + \phi(x_1, x_2), \text{ se } x_1 > 0$$

e

$$v(x_1, x_2) = \frac{\arctan\left(\frac{x_1}{x_2}\right) + \frac{\pi}{2}}{x_2} - \frac{\pi}{2} \frac{1}{x_2} + \phi(x_1, x_2), \text{ se } x_1 < 0$$

De (5.2) e (5.3) resulta que:

para $x_1 > 0$,

$$\lim_{x_2 \rightarrow 0^+} v(x_1, x_2) \text{ existe} \Leftrightarrow \lim_{x_2 \rightarrow 0^+} \frac{\pi}{2} \frac{1}{x_2} + \phi(x_1, x_2) \text{ existe}$$

e

para $x_1 < 0$,

$$\lim_{x_2 \rightarrow 0^+} v(x_1, x_2) \text{ existe} \Leftrightarrow \lim_{x_2 \rightarrow 0^+} -\frac{\pi}{2} \frac{1}{x_2} + \phi(x_1, x_2) \text{ existe.}$$

Em particular, para $x_1 = 2$ e $x_2 = -2$ temos:

$$\lim_{x_2 \rightarrow 0^+} v(2, x_2) \text{ existe} \Leftrightarrow \lim_{x_2 \rightarrow 0^+} \frac{\pi}{2} \frac{1}{x_2} + \phi(2, x_2) \text{ existe}$$

e

$$\lim_{x_2 \rightarrow 0^-} v(-2, x_2) \text{ existe} \Leftrightarrow \lim_{x_2 \rightarrow 0^+} -\frac{\pi}{2} \frac{1}{x_2} + \phi(-2, x_2) \text{ existe.}$$

Mas $\phi(2, x_2) = \phi(-2, x_2) \forall x_2 > 0$ tal que $(2, x_2)$ e $(-2, x_2) \in \Omega$. Denotando essa função por $\psi(x_2)$ temos:

$$\lim_{x_2 \rightarrow 0^+} v(2, x_2) \text{ existe} \Leftrightarrow \lim_{x_2 \rightarrow 0^+} \frac{\pi}{2} \frac{1}{x_2} + \psi(x_2) \text{ existe} \quad (5.4)$$

e

$$\lim_{x_2 \rightarrow 0^+} v(2, x_2) \text{ existe} \Leftrightarrow \lim_{x_2 \rightarrow 0^+} -\frac{\pi}{2} \frac{1}{x_2} + \psi(x_2) \text{ existe.} \quad (5.5)$$

Se $\lim_{x_2 \rightarrow 0^+} \frac{\pi}{2} \frac{1}{x_2} + \psi(x_2)$ existe, então essa função é limitada em uma vizinhança de 0, isto é, existem $M, \delta > 0$ tais que $\frac{\pi}{2} \frac{1}{x_2} + \psi(x_2) \leq M, \forall x_2 \in (0, \delta_1) \Rightarrow \psi(x_2) + M \leq -\frac{\pi}{2} \frac{1}{x_2}$. Como $\lim_{x_2 \rightarrow 0^+} -\frac{\pi}{2} \frac{1}{x_2} = -\infty$, diminuindo δ se necessário teremos que existe $\delta_1 > 0$ tal que $\psi(x_2) < 0, \forall x_2 \in (0, \delta_1)$.

Se $\lim_{x_2 \rightarrow 0^+} \frac{\pi}{2} \frac{1}{x_2} + \psi(x_2)$ existe então

$$\psi(x_2) < 0, \forall x_2 \in (0, \delta_1) \quad (5.6)$$

Analogamente, obtemos que existe $\delta_2 > 0$. Se $\lim_{x_2 \rightarrow 0^+} -\frac{\pi}{2} \frac{1}{x_2} + \psi(x_2)$ existe então

$$\psi(x_2) > 0, \forall x_2 \in (0, \delta_2). \quad (5.7)$$

De (5.4), (5.5), (5.6) e (5.7) segue que

$\lim_{x_2 \rightarrow 0^+} v(2, x_2)$ e $\lim_{x_2 \rightarrow 0^+} v(-2, x_2)$ não existem. Logo, P_1 não é globalmente resolúvel.

Por outro lado, $P_2 = \frac{\partial}{\partial x_2}$ é globalmente resolúvel.

Considere: $g(x_1) = \frac{1}{9}(3 - x_1)(-3 - x_1)$. Dada $f \in C^\infty(\Omega)$, tome

$$u(x_1, x_2) = \int_{h(x_1)} f(x_1, x_2) dx_2.$$

Exemplo 5.3.6. *Seja $P = \frac{\partial^2}{\partial x_1 \partial x_2}$ e Ω o aberto da figura 5.1. Nesse caso as retas horizontais são retas características com relação ao operador P . Pelo Teorema 5.3.4 segue que Ω não é P -convexo para suportes. Além disso, P não é globalmente resolúvel. Considere:*

$$f(x_1, x_2) = \frac{1}{x_1^2 + x_2^2}.$$

Devemos exibir $u \in C^\infty(\Omega)$, de forma que $Pu = f$, isto é,

$$Pu = \frac{\partial^2 u}{\partial x_1 \partial x_2} = \frac{\partial}{\partial x_2} \left[\frac{\partial u}{\partial x_1} \right] = \frac{\partial}{\partial x_2} P_1 u.$$

Mas pelo Exemplo 5.3.5, P_1 não é globalmente resolúvel. Portanto, P não é globalmente resolúvel.

5.4 Resultados preliminares

Nesta seção enunciaremos sem demonstrar alguns resultados necessários para a apresentação da demonstração do Teorema 5.1.1. Para maiores detalhes sobre soluções fundamentais, consulte [14].

Definição 5.4.1. *Seja P um operador com coeficientes constantes em \mathbb{R}^n . Dizemos que $E \in \mathcal{D}'(\mathbb{R}^n)$ é uma solução fundamental de P se*

$$PE = \delta.$$

onde δ é a δ de Dirac.

O conhecimento de soluções fundamentais de um operador de coeficientes constantes proporciona muitas informações sobre o operador, daí o nome de solução fundamental. O próximo resultado ilustra essa afirmação.

Teorema 5.4.2. *Seja P um operador com coeficientes constantes em \mathbb{R}^n . Se E é uma solução fundamental de P e $v \in \mathcal{E}'(\mathbb{R}^n)$ então a equação $Pu = v$ tem uma solução dada por $E * v$. Além disso, se $u \in \mathcal{E}'(\mathbb{R}^n)$ e $Pu = v$ então $u = E * v$.*

Demonstração. Como $v \in \mathcal{E}'(\mathbb{R}^n)$ temos que $E * v$ está bem definida. Assim,

obtemos

$$P(E * v) = \sum_{|\alpha| < m} a_\alpha \partial^\alpha (E * v) = \sum_{|\alpha| < m} (a_\alpha \partial^\alpha E) * v = PE * v = \delta * v = v.$$

Ou seja, $E * v$ é uma solução de $Pu = v$.

Além disso, se $u \in \mathcal{E}'(\mathbb{R}^n)$ satisfaz $Pu = v$ temos

$$u = \delta * u = (PE) * u = P(E * u) = E * (Pu) = E * v.$$

■

Para a demonstração da condição suficiente do Teorema 5.1.1 lançaremos mão essencialmente de três resultados. O primeiro deles garante a existência de solução fundamental para operadores lineares de coeficientes constantes. Ele foi estabelecido de modo independente por Malgrange, em [12] e Ehrenpreis, em [3]. Esse resultado foi o tema de recente dissertação do PPGMAT-UFSM [14], sendo assim sua demonstração será omitida.

Teorema 5.4.3. *Todo operador diferencial parcial linear de coeficientes constantes não identicamente nulo definido em \mathbb{R}^n tem uma solução fundamental $E \in \mathcal{D}'(\mathbb{R}^n)$.*

Outros dois resultados que serão utilizados são os seguintes.

Lema 5.4.4. *Sejam E, F dois espaços de Fréchet, $T : E \rightarrow F$, uma aplicação linear contínua, E', F' os respectivos duais de E e F . Então as seguintes afirmações são equivalentes:*

- (i) T é sobrejetora;
- (ii) tT é injetor e sua imagem é fracamente fechada.

Lema 5.4.5. *Seja E um espaço de Fréchet e Σ uma família de seminormas que define a topologia de E . Seja $B_p^0[0, 1]$ o conjunto polar de $B_p[0, 1]$, isto é*

$$B_p^0[0, 1] = \{u \in E', |\langle u, \phi \rangle| \leq 1, \forall \phi \in B_p[0, 1]\}.$$

Nessas condições, $M' \subset E'$ é fracamente fechado se e somente se $M' \cap B_p^0[0, 1]$ é fracamente fechado, $\forall p \in \Sigma$.

O Lema 5.4.4, estabelece condição necessária e suficiente para que um operador P seja sobrejetor. Já o Lema 5.4.5, estabelece condição necessária e suficiente para que um conjunto seja fracamente fechado em $\mathcal{E}'(\Omega)$. Ambos resultados estão enunciados em [18]. Como referido anteriormente, não explicitaremos a

demonstração desses dois lemas, pois suas demonstrações demandam diversos pré-requisitos que não estão contemplados no escopo desse trabalho. Entretanto, apresentaremos um esboço da prova de cada um deles.

O Lema 5.4.4 é o Corolário da Proposição 3, página 264, de [8] e usa resultados sobre o quociente de $EVT's$.

Para o Lema 5.4.5 considere E um ELC . Utilizando a noção de polar de um conjunto, podemos definir outras topologias no dual de um ELC , além da topologia pontual. Dentre elas citamos a topologia da convergência uniforme em compactos convexos de E , a topologia da convergência uniforme em compactos de E e a topologia da convergência uniforme em subconjuntos limitados de E , página 197 de [19]. Essa última, é chamada topologia forte e, no caso em que E é normado, é a topologia induzida pela norma usual de E' .

O Teorema de Banach-Dieudonné, página 245 de [8] estabelece que, sob certas condições, as topologias fraca e forte coincidem em subconjuntos equicontínuos de E' . Como consequência temos o seguinte resultado, página 246 de [8], conhecido como Teorema de Krein-Šmulian. Ele afirma que um subconjunto $M' \subset E'$ é fracamente fechado, se e somente se, para todo subconjunto equilibrado, convexo, equicontínuo e fracamente fechado H' de E' , ocorre que $M' \cap H'$ é fracamente fechado, desde que E seja um Espaço de Fréchet.

Utilizando o Teorema de Banach-Steinhaus verifica-se que no dual de um espaço de Fréchet, subconjuntos equicontínuos e limitados na topologia forte coincidem. Com isso, é possível provar o Lema 5.4.5.

5.5 Demonstração do Teorema 5.1.1

Essa seção está integralmente dedicada à apresentação da demonstração do Teorema 5.1.1. Tal demonstração, segue [18].

Demonstração. Consideremos $\mathcal{E}'(\Omega)$ equipado com a topologia fraca. Isso significa que para cada $f \in C^\infty(\Omega)$, definimos a seguinte seminorma

$$\begin{aligned} p_f : \mathcal{E}'(\Omega) &\rightarrow \mathbb{R} \\ u &\mapsto |\langle u, f \rangle| \end{aligned}$$

Pelo Teorema 2.2.8, a coleção de seminormas $\Sigma = \{p_f, f \in C^\infty(\Omega)\}$ define uma topologia localmente convexa em $\mathcal{E}'(\Omega)$, chamada topologia fraca.

(i) \Rightarrow (ii).

Suponha que P é globalmente resolúvel. A estratégia da prova consiste em mostrar que vale a propriedade (ii) do Teorema 5.1.1 para funções ϕ que pertencem a um subconjunto especial $\Phi(K)$ de $\mathcal{E}'(\Omega)$. Depois disso, o objetivo é

aumentar esse conjunto $\Phi(K)$ de modo que ele se torne $\mathcal{E}'(\Omega)$ e encontrar K' que satisfaça (ii) só que, desta vez, para toda $\phi \in \mathcal{E}'(\Omega)$.

A demonstração será dividida em três etapas. Para cada $K \subset\subset \Omega$, definamos o conjunto

$$\Phi(K) = \{\phi \in C_c^\infty(\Omega); S({}^tP\phi) \subset K \text{ e } |{}^tP\phi(x)| \leq 1, \forall x \in \Omega\}.$$

Etapa 1. Para cada $K \subset\subset \Omega, \exists K' \subset\subset \Omega$ tal que

$$\phi \in \Phi(K) \Rightarrow S(\phi) \subset K'.$$

Mostremos que $\Phi(K)$ é limitado na topologia fraca de $\mathcal{E}'(\Omega)$. Fixada $f \in C^\infty(\Omega)$, por hipótese, existe $g \in C^\infty(\Omega)$ tal que $Pg = f$. Para toda $\phi \in \Phi(K)$, como $C_c^\infty(\Omega) \subset \mathcal{E}'(\Omega)$ temos que:

$$\begin{aligned} |p_f(\phi)| &= |\langle \phi, f \rangle| = |\langle \phi, Pg \rangle| = |\langle {}^tP\phi, g \rangle| = \left| \int_{\mathbb{R}^n} ({}^tP\phi)g \right| = \\ & \left| \int_K ({}^tP\phi)g \right| \leq \int_K |{}^tP\phi| |g| \leq \int_K |g| \end{aligned}$$

Isso mostra que $\Phi(K) \subset B_{p_f}(0, \int_K |g|)$. Pelo Teorema 2.7.3, $\Phi(K)$ é limitado na topologia fraca de $\mathcal{E}'(\Omega)$. Pelo Teorema 2.7.8, $\exists K' \subset\subset \Omega$ tal que $S(\phi) \subset K', \forall \phi \in \Phi(K)$. Isso mostra a Etapa 1.

Etapa 2. $\forall K \subset\subset \Omega, \exists K' \subset\subset \Omega$ tal que

$$\phi \in C_c^\infty(\Omega); S({}^tP\phi) \subset K \Rightarrow S(\phi) \subset K'.$$

Tome K' dado pela Etapa 1. Dada $\phi \in C_c^\infty(\Omega)$ tal que $S({}^tP\phi) \subset K$, seja $c = \sup |{}^tP\phi|$. Defina $\tilde{\phi} = \frac{\phi}{c}$. Então

$$\left| {}^tP\tilde{\phi}(x) \right| = \left| {}^tP\frac{\phi(x)}{c} \right| = \frac{1}{c} |{}^tP\phi(x)| \leq 1, \forall x \in \Omega.$$

Isso mostra que $\tilde{\phi} \in \Phi(K)$. Pelo que acabamos de provar, $S(\tilde{\phi}) \subset K'$. Mas é claro que $S(\tilde{\phi}) = S(\phi)$. Isso mostra a Etapa 2.

Etapa 3. Ω é P -convexo para suportes.

Para cada $K \subset\subset \Omega$, tome $\rho = d(K, \partial\Omega) > 0$. Dado $u \in \mathcal{E}'(\Omega)$ tal que $S({}^tPu) \subset K$, definindo $\epsilon_0 = d(S(u), \partial\Omega)$ resulta que

$$B[0, \epsilon] + S(u) \subset \Omega, \forall \epsilon < \epsilon_0. \tag{5.8}$$

Observe que ϵ_0 depende de u , mas é claro que podemos diminuir ϵ_0 , se necessário, de modo que $\epsilon_0 \leq \rho$ e (5.8) seja válida.

Considere a família das regularizadas de u , isto é, tome a família $(\phi^{[\epsilon]} * u)_{\epsilon \leq \epsilon_0}$, sendo $(\phi^{[\epsilon]})_{\epsilon \leq \epsilon_0}$, dada pela Observação 1.4.3. Pelo Teorema 3.4.3 e por (5.8) segue que $\phi^{[\epsilon]} * u \in C_c^\infty(\Omega)$, $\forall \epsilon < \epsilon_0$.

Além disso $\forall \epsilon < \epsilon_0$ vale

$${}^tP(\phi^{[\epsilon]} * u) = \phi^{[\epsilon]} * ({}^tPu)$$

logo

$$S({}^tP(\phi^{[\epsilon]} * u)) \subset B[0, \epsilon] + S({}^tPu) \subset B[0, \epsilon] + K.$$

Daí

$$S({}^tP(\phi^{[\epsilon]} * u)) \subset B[0, \rho] + K, \forall \epsilon < \epsilon_0.$$

Utilizando a Etapa 2 com $K + B[0, \rho]$ no lugar de K , temos que existe $K' \subset \subset \Omega$ tal que $S(\phi^{[\epsilon]} * u) \subset K'$, $\forall \epsilon < \epsilon_0$.

Mostremos que $S(u) \subset K'$. Pelo Teorema 3.4.6 temos que

$$\lim_{\epsilon \rightarrow 0} \phi^{[\epsilon]} * u = u \text{ em } \mathcal{D}'(\Omega).$$

Como consideramos a topologia fraca em $\mathcal{D}'(\Omega)$, pelo Teorema 3.4.6, para cada $\phi \in C_c^\infty(\Omega)$, temos

$$\lim_{\epsilon \rightarrow 0} \langle \phi^{[\epsilon]} * u, \phi \rangle = \langle u, \phi \rangle. \quad (5.9)$$

Tome $\phi \in C_c^\infty(\Omega - K')$. Como $S(\phi^{[\epsilon]} * u) \subset K'$, da Definição 3.3.3,

$$\langle \phi^{[\epsilon]} * u, \phi \rangle = 0, \forall \epsilon < \epsilon_0.$$

Por (5.9)

$$\langle u, \phi \rangle = 0.$$

Acabamos de mostrar que

$$\langle u, \phi \rangle = 0, \forall \phi \in C_c^\infty(\Omega - K').$$

Pela definição de suporte, temos que $S(u) \subset K'$.

(ii) \Rightarrow (i) Suponhamos que Ω é P -convexo para suportes. Queremos mostrar que P é globalmente resolúvel em $C^\infty(\Omega)$, isto é, a aplicação P é sobrejetora. Para isso, utilizaremos o Lema 5.4.4. Devemos mostrar que tP é injetora e que sua imagem é um conjunto fracamente fechado.

Etapa 1. tP é injetora.

Aplicando a transformada de Fourier, e pela Observação 5.2.13, segue que

$$\widehat{{}^tPu}(\xi) = p(-i\xi)\hat{u}(\xi) = 0, \forall \xi \in \mathbb{R}^n$$

Mostraremos que $\hat{u}^{-1}(\{0\}) = \mathbb{R}^n$, ou seja, que $\hat{u}(\xi) = 0, \forall \xi \in \mathbb{R}^n$. Como $P \neq 0$ temos que p não é o polinômio identicamente nulo. Pelo Teorema 1.2.35,

$$\{\xi \in \mathbb{R}^n; p(-i\xi) = 0\}$$

tem medida nula.

Então $\hat{u}^{-1}(\{0\}) \subset \{\xi \in \mathbb{R}^n; p(-i\xi) = 0\}$. Logo, $\hat{u}^{-1}(\{0\})^c$ tem medida nula. Portanto, $\hat{u}^{-1}(\{0\})^c$ tem interior vazio, então seu complementar é denso. Mas da continuidade de \hat{u} e pelo Teorema 4.2.12 segue que $\hat{u}^{-1}(\{0\})$ é fechado. Portanto \hat{u} é identicamente nula. Como a transformada de Fourier é uma bijeção de \mathcal{S}' em \mathcal{S}' então a transformada inversa de \hat{u} é nula.

Etapa 2. Resta mostrar que tP tem imagem fracamente fechada. Para isso utilizaremos o Lema 5.4.5. Mostremos que ${}^tP\mathcal{E}'(\Omega) \cap B_{p_{K,m}}^0[0, 1]$ é fracamente fechado, $\forall K \subset\subset \Omega$. Tomemos uma rede $(\lambda_j)_{j \in J} \in {}^tP\mathcal{E}'(\Omega) \cap B_{p_{K,m}}^0[0, 1]$ tal que

$$\lambda_j \rightarrow \lambda_0 \text{ em } \mathcal{E}'(\Omega). \quad (5.10)$$

Devemos mostrar que $\lambda_0 \in {}^tP\mathcal{E}'(\Omega) \cap B_{p_{K,m}}^0[0, 1]$.

1º) $\lambda_0 \in {}^tP\mathcal{E}'(\Omega)$.

Para isso, mostraremos que existe $\mu_0 \in \mathcal{E}'(\Omega)$ tal que ${}^tP\mu_0 = \lambda_0$. Pelo Teorema 5.4.3 tome uma solução fundamental E de tP , isto é, ${}^tPE = \delta$. Como $\lambda_j \in {}^tP\mathcal{E}'(\Omega)$, existe $\mu_j \in \mathcal{E}'(\Omega)$ tal que

$${}^tP\mu_j = \lambda_j. \quad (5.11)$$

Pela Observação 5.2.14, temos que $E * \lambda_j = E * {}^tP\mu_j = {}^tPE * \mu_j = \delta * \mu_j = \mu_j$. Então:

$$\mu_j \rightarrow E * \lambda_0 \text{ em } \mathcal{D}'(\Omega). \quad (5.12)$$

Tome $\mu_0 = E * \lambda_0$. Mostraremos que ${}^tP\mu_0 = \lambda_0$. Aplicando a continuidade de tP em $\mathcal{D}'(\Omega)$ em (5.12), pelo Teorema 2.7.5 temos ${}^tP\mu_j \rightarrow {}^tP\mu_0$ em $\mathcal{D}'(\Omega)$. Mas por (5.10) $\lambda_j \rightarrow \lambda_0$ em $\mathcal{E}'(\Omega)$. Como $\mathcal{D}'(\Omega)$ é Hausdorff, do Teorema 1.1.24 e por (5.11) ${}^tP\mu_0 = \lambda_0$.

2º) $\lambda_0 \in B_{p_{K,m}}^0[0, 1]$.

Queremos mostrar que $\langle \lambda_0, \phi \rangle \leq 1, \forall \phi \in B_{p_{K,m}}[0, 1]$.

Para todo $j \in J$ temos, $\lambda_j \in B_{p_{K,m}}[0, 1] \Rightarrow \langle \lambda_j, \phi \rangle \leq 1, \forall \phi \in B_{p_{K,m}}[0, 1]$.

Fixada $\phi \in B_{p_K, m}[0, 1]$, como $\lambda_j \rightarrow \lambda_0$ fracamente em $\mathcal{E}'(\Omega)$, segue que

$$\langle \lambda_j, \phi \rangle \rightarrow \langle \lambda_0, \phi \rangle.$$

O que prova que $\lambda_0 \in B_{p_K, m}^0[0, 1]$.



Referências Bibliográficas

- [1] BARROS NETO, J. **An Introduction to the Theory of Distributions.** Marcel Dekker, New York, 1973.
- [2] DATTORI, P. **Resolubilidade Global para campos reais.** Master Dissertation, UFSCar, 1999.
- [3] EHRENPREIS, L. **Solutions some problems division: Part I. Division by a polynomial of derivation.** American Journal of Mathematics, vol 76, 4, 883-903, 1954.
- [4] FOLLAND, G. **Real Analysis.** John Wiley and Sons, New York, 1984.
- [5] HARVEY, C. **On Domination Estimates and Global Existence.** Journal of Mathematics and Mechanics, vol 16, 675-890, 1967.
- [6] HÖRMANDER, L. **The Analysis of Linear Partial Differential Equations.** Vol II, Springer-Verlag, Berlin, 1983.
- [7] HOUNIE, J. **Teoria Elementar das Distribuições.** IMPA, Rio de Janeiro, 1979.
- [8] HORVÁTH, J. **Topological Vector Spaces and Distributions.** Addison-Wesley, New York, 1996.
- [9] J. DUISTERMAAT, L. HÖRMANDER. **Fourier Integral Operators II.** Acta Math, 183-269, 1972
- [10] KREYSZIG, E. **Introductory Functional Analysis with Applications.** Wiley, New York, 1989.
- [11] LIMA, E. L. **Curso de Análise.** Vol. 2, IMPA, Rio de Janeiro, 2006.
- [12] MALGRANGE, B. **Existence et approximation des solutions des équations aux dérivées partielles et des équations de concolution.** Ann. Inst. Fourier (Grenoble), 6, 271-335, 1955-56.

-
- [13] MUNKRES, J. **Topology, A First Course**. Prentice Hall, Inc. Englewood, New Jersey, 1975.
- [14] NUNES, L. **Soluções Fundamentais de Operadores Lineares de Coeficientes Constantes.**, 2012.
- [15] RUDIN, W. **Functional Analysis**. McGraw-Hill, New York, 1973.
- [16] RUDIN, W. **Real and Complex Analysis**. McGraw-Hill, New York, 1970.
- [17] TREVES, F. **Locally Convex Spaces and Linear Partial Differential Equations**. Grundlehren der math. Wiss., vol 146, Springer-Verlag, 1967.
- [18] TREVES, F **Applications of Distributions to PDE theory**. The American Mathematical Monthly, Vol 77, 241,248, 1970.
- [19] TREVES, F **Topological Vector Spaces, Distributions and Kernels**. Academic Press, New York, 1967.